

به نام خدا

[www.irangeomorphology.ir](http://www.irangeomorphology.ir)

انجمن ایرانی ژئومورفولوژی

آموزش مقدماتی نرم افزار پردازش تصاویر ماهواره ای ENVI V 4.7

محمد محزون - عبدالحسین حاجی زاده، مسعود آقایی، امید محمدی

### فهرست

۲	هدف
۲	مقدمه
۲	چکیده مطالب
۱۳	ارتباط و لینک دادن دو تصویر:
۱۵	ترکیب باند ها Layer stacking
۱۷	بهبود کیفیت تصویر stretch data
۲۳	بارسازی
۲۵	tools
۲۶	Mask:
۲۹	عملیات محاسبات باندی
۳۳	خطای نوار شدگی
۳۴	منوی transform
۳۵	فیلترها
۳۶	تلفیق تصاویر image fusion :
۳۶	روش دوم: استفاده از HIS
۳۶	روش سوم PCA : principal component analysis ( تجزیه به مولفه های اصلی )
۴۰	موزاییک کردن
۴۷	ساختن annotation :
۶۰	اعمال فیلترها
۶۳	عملیات georefrencing :
	ژئورفرنس کردن
۷۴	روش سوم زمین مرجع کردن
۸۱	طبقه بندی تصاویر
۸۳	روش نظارت شده
۸۶	طبقه بندی تصاویر در نرم افزار ENVI
۹۱	الگوریتم K-Means :
۹۹	تهیه نقشه از روی تصویر
۱۰۲	تبدیل مختصات بین طول و عرض جغرافیایی و مختصات متریک (UTM): از منوی Map/ Map coordinate Converter
۱۰۳	مرتب کردن صفحات (scroll,image,zoom):
۱۰۴	نظارت بر روی صفحه image:
۱۰۶	نسبت تصویر:
۱۰۶	آنالیز اجزای اصلی: (PCA)

### مقدمه

امروزه دیگر ارزشهای تصاویر ماهواره ای برای کسی پوشیده نیست، با استفاده از این تصاویر میتوان سرعت پروژه های مختلف را بالا برد، تحلیل های زمان بر با داده هایی که حضوری و یا با استفاده از نقشه های قدیمی از مناطق وسیع و طی زمان طولانی تهیه شده اند جای خود را به تحلیل های بهتر از نقطه نظر کمی و کیفی و همچنین زمان داده است. استفاده از تصاویر ماهواره ای همچنین صرفه اقتصادی فراوانی در جزء و کلان دارد و حتی گاهی هزینه پروژه را به کمتر از نصف در مقایسه با روشهای کلاسیک می رساند.

اما این تصاویر ماهواره ای با فوائد فراوان پس از اخذ و تصویر برداری به طور مستقیم قابل تفسیر و استفاده نیستند، و باید بر روی آنها تصحیحاتی اعمال شود.

نرم افزارهای و برنامه های متعددی جهت تصحیحات، کلاسه بندی، طبقه بندی و دیگر عملیاتی که روی تصاویر ماهواره ای انجام میشود تا تصاویر آماده استفاده و تفسیر شوند، طراحی و ساخته شده اند.

از جمله این نرم افزارها میتوان به ILWIS ، PCI Geomatica ، ENVI ، Idrisi و ... اشاره کرد.

از بین این نرم افزارهای ( جهت آموزش در این دوره ) نرم افزار ENVI به جهت قابلیت های زیر انتخاب گردید:

- سرعت پردازش بالا به دلیل استفاده از زبان برنامه نویسی IDL .

- هم File base و هم Band base بودن آن

- محیطی کاربر پسند دارد.

- قابلیت ارتقاء انواع الگوریتم ها و اضافه کردن ماژول ها با استفاده از زبان برنامه نویسی IDL را دارد.

#### هدف

اهداف اصلی آشنایی با نرم افزار ENVI در این پروژه : آشنایی با تصاویر ماهواره ای و کار با ترکیبات باندی مختلف در یک تصویر ماهواره ای ، ایجاد موزاییک تصویر از منطقه ، آشنایی با نحوه تصحیح هندسی و رادیو متریکی ، طبقه بندی تصاویر ، تلفیق تصاویر ، گرفتن خروجی های مختلف از تصاویر ، آشنایی با انواع فیلترها و نحوه عمل آنها ، کار با هیستوگرام ها ، نحوه استخراج DTM (مدل رقمی زمین) . نمایش 3D تصاویر با استفاده از DEM ، محاسبات باندی و تهیه Image از تصویر می باشد.

#### چکیده مطالب

در این پروژه با فرمت های قابل قبول برای نرم افزار ENVI آشنا خواهیم شد ، آشنایی با باند های ارائه شده چند ماهواره ، آشنایی با منوهای ابزاری ، ساختن موزاییک تصویر و نحوه تصحیح مناطق حاشیه دو تصویر ، نحوه تصحیح هندسی و رادیو متریکی ، نحوه ایجاد طبقه بندی تصاویر جهت اخذ اطلاعات ، آشنایی با انواع فیلترها ، تبدیل تصاویر RGB به HSI و کارایی آنها ، آشنایی با هیستوگرام ها و نوع تاثیر هر یک از آنها روی تصویر ، نمایش 3D منطقه ، تهیه نقشه و تهیه شاخص های تصویری را خواهیم آموخت.

پس از نصب نرم افزار ENVI سه آیکون به صورت زیر در صفحه دسکتاپ قرار میگیرد.



برای شروع کار روی آیکون مقابل کلیک میکنیم:

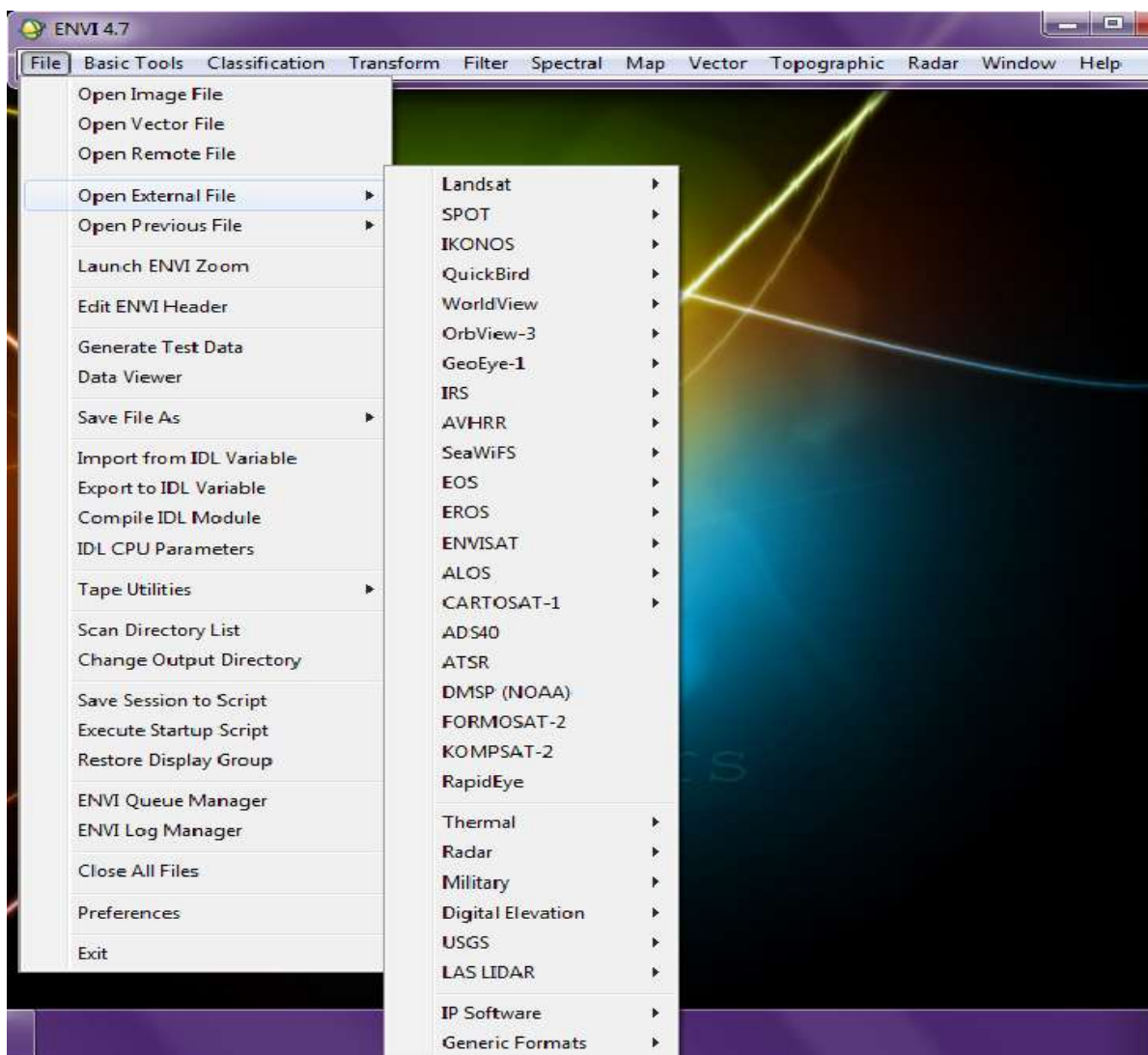
برای باز نمودن تصاویر راه های مختلفی وجود دارد. در صورتی که ما یک فرمت استاندارد داشته باشیم، که توسط نرم افزار قابلیت گشودن را داشته باشد به گزینه زیر می رویم:

File → open image file

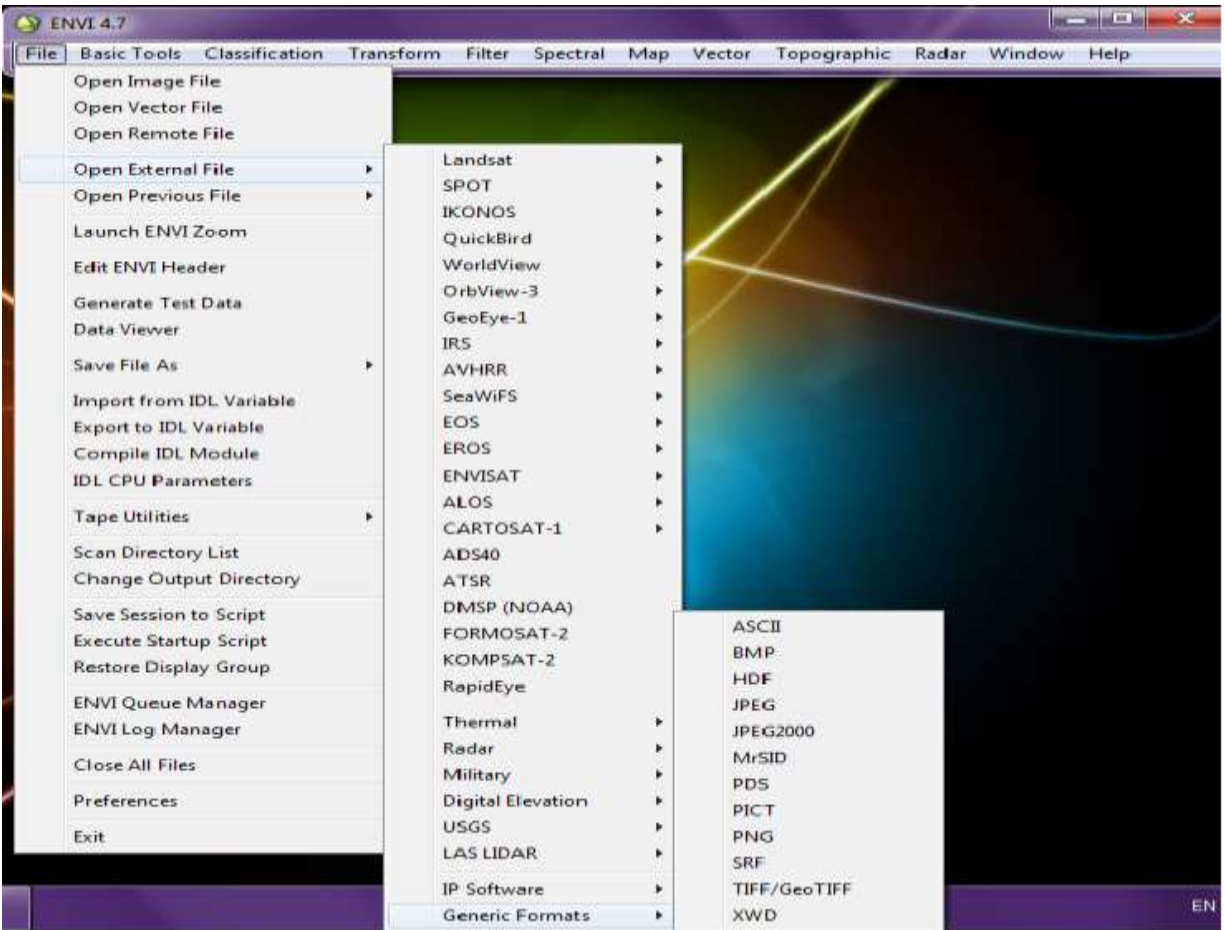


در صورتی که فرمت ما خام باشد و مخصوص یک سنجنده باشد، میتوان با وارد شدن به گزینه زیر و تعیین نوع سنجنده، اطلاعات مورد نیاز را وارد نرم افزار نمود.

File → open external file



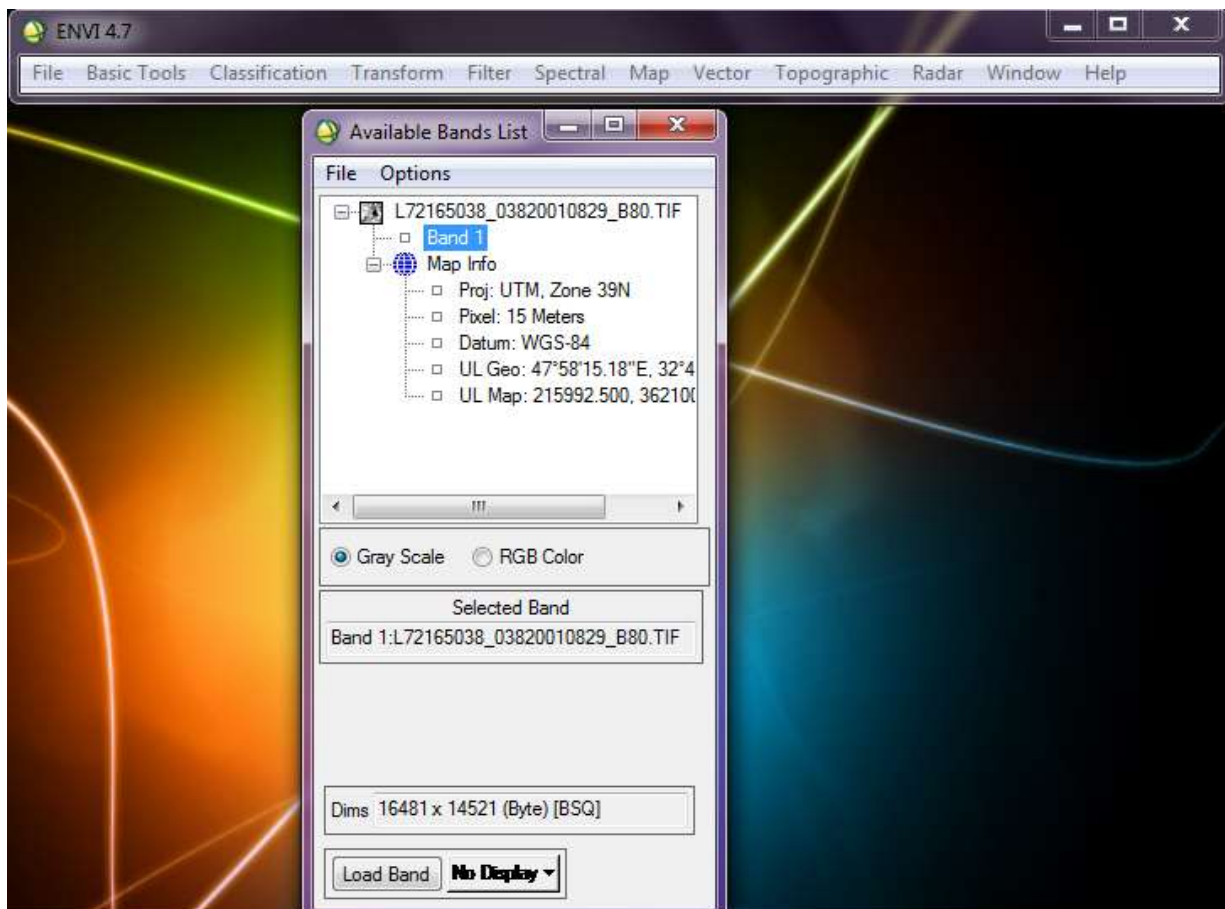
در صورتی که فایل با فرمت های عمومی داشته باشیم می توان در منوی زیر این فایل را باز نمود:  
File → Open external file → Generic format




همچنین در صورتی که فایل برداری فایل برداری در اختیار داشته باشیم می توانیم از گزینه زیر این فایل را فراخوانی کنیم:  
File → open vector file


نحوه ذخیره سازی تصاویر به صورت زیر می باشد:

**BIP**: بصورت پیکسل به پیکسل عملیات برداشت و ثبت اطلاعات را انجام می دهد. Band interleave point  
**BIL**: بصورت خطی و یا باند به باند عملیات برداشت و ثبت اطلاعات را انجام می دهد. یعنی خط اول از باند اول band interleave  
**line** را ذخیره می کند ، بعد خط اول از باند دوم و تا آخر به همین نحو ادامه می دهد.  
**BSQ**: این نوع فرمت هم بصورت باند به باند عملیات ذخیره سازی را انجام می دهد ولی به این صورت می باشد که تمام خط های  
یک تصویر را ذخیره سازی نموده و سپس به باند دوم می رود.  
پس از باز نمودن یک تصویر ، منویی با نام available band list باز می گردد که گزینه های باز شده در این صفحه اطلاعات مربوط  
به تصویر باز شده از جمله دیتوم مورد استفاده ، اندازه پیکسل های تصویر ، بیضوی مورد استفاده ، مختصات تصویری و مختصات  
زمینی. در صورتی که تصویر georefrenc باشد را نشان می دهد. این اطلاعات در منوی آبشاری map info می باشد. همچنین  
اطلاعات مربوط به تعداد باند ، نوع سنجنده در منوی تصویر باز شده مشخص می باشد.



در منوی باز شده available band list از روی آیکنی که نرم افزار به تصویر باز شده داده می توان نوع اطلاعات را تشخیص داد. مثلا چند نمونه زیر نشان دهنده نوع اطلاعات باز شده هستند.

 = فایل با فرمت tiff

 = فایل به صورت لایه ای

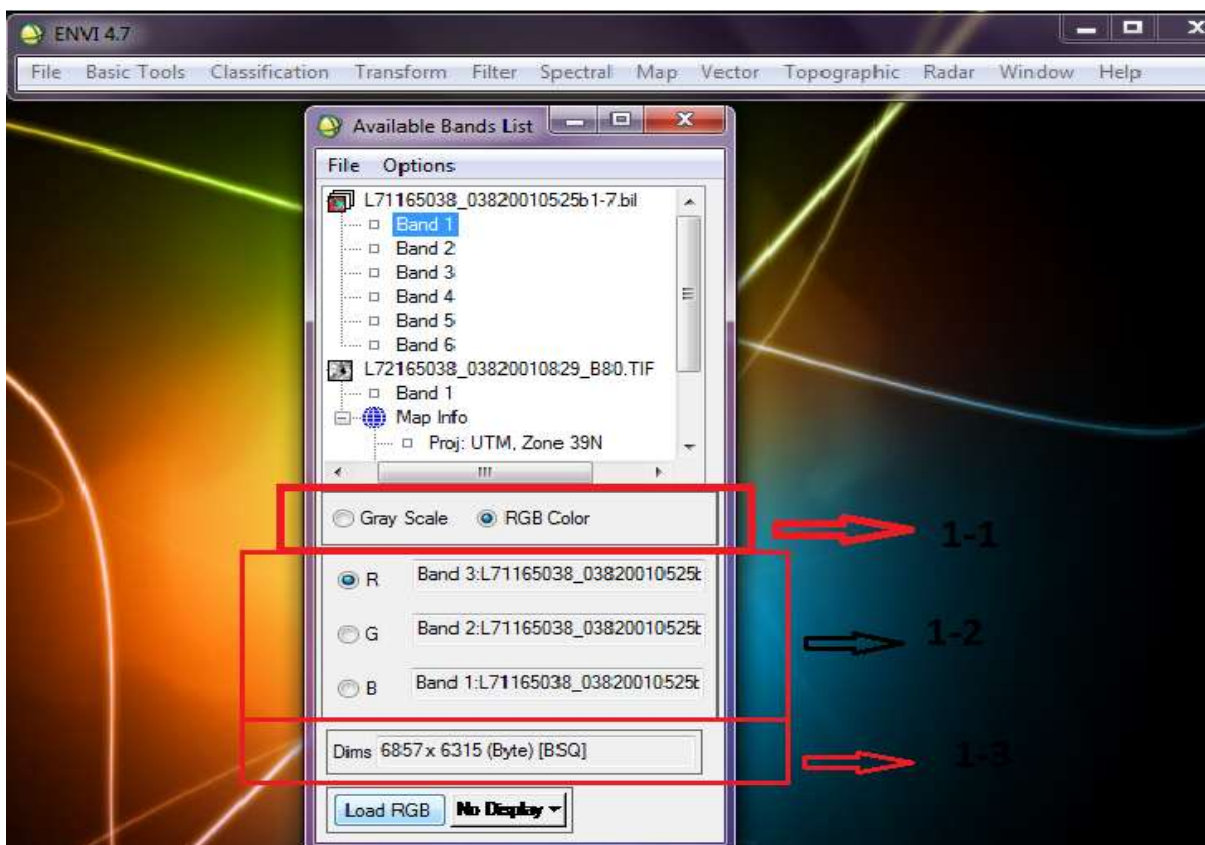
در منوی available band list در میان صفحه (شکل ۱-۱) دو گزینه :

(۱) RGB color

(۲) gray scale

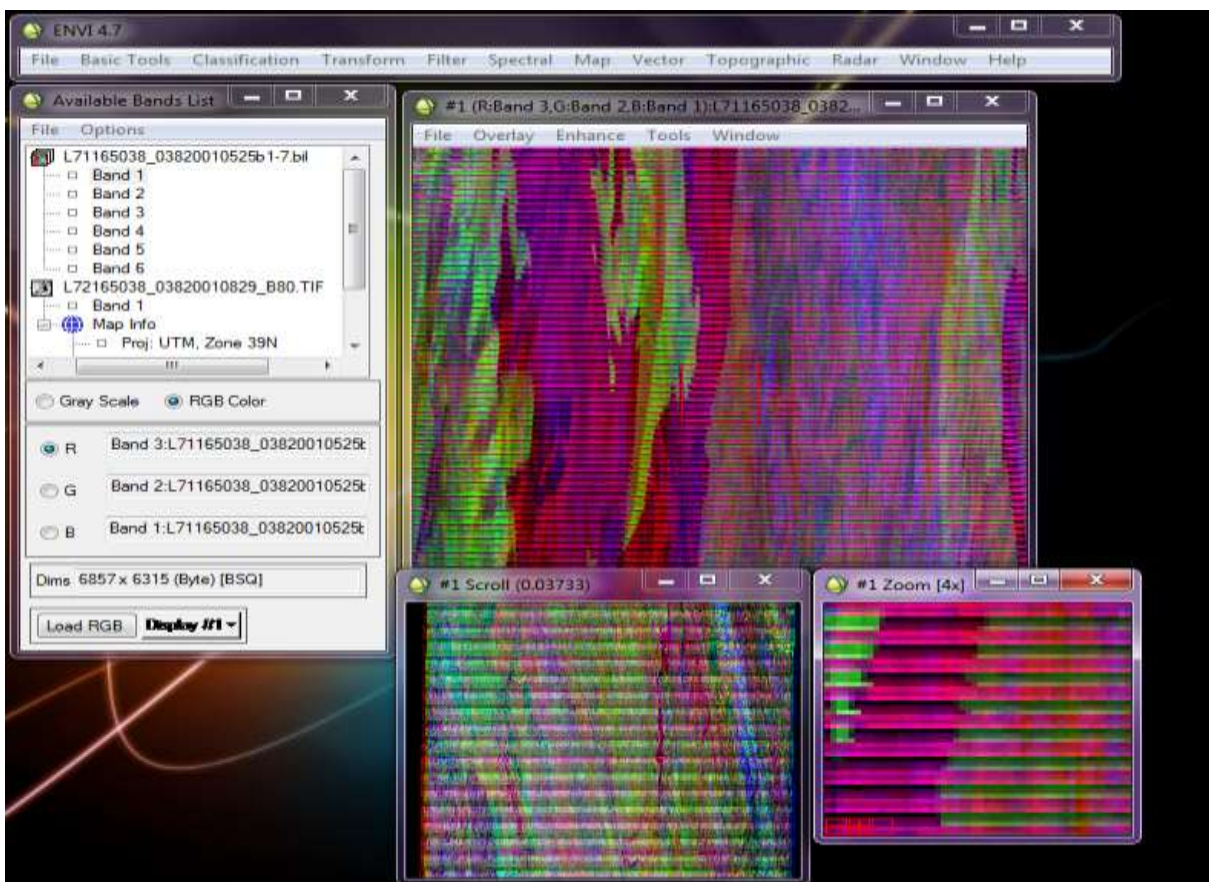
می باشد که با زدن گزینه RGB color نحوه چیدمان باند ها جهت نمایش را بصورت RGB نشان می دهد که حالت عادی آن باند قرمز سنجنده مقابل R ، باند سبز مقابل G و باند آبی مقابل B باید قرار گیرد (شکل ۱-۲) و در صورتی که بخواهیم از تصاویر مجازی و غیر واقعی جهت نمایش واضح گروهی از عوارض استفاده کنیم با ترکیب این باند ها می توان به این امر دست پیدا نمود. در سنجنده land sat TM ، باند ۳ قرمز ، باند ۲ سبز و باند ۱ آبی می باشد.

پس از وارد نمودن باند ها ، در پایین صفحه رزولوشن تصویر به همراه نوع فرمت ذخیره شده در ماهواره را نشان می دهد (شکل ۱-۳).

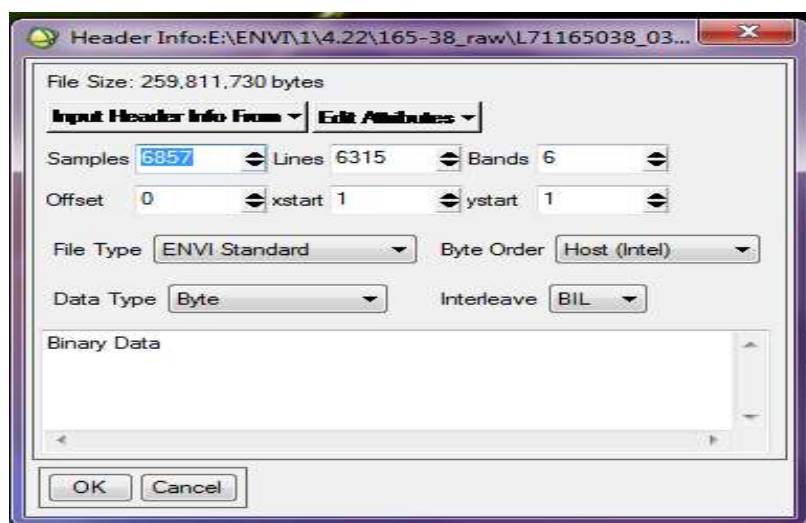


جهت نمایش تصویر می توان روی آن دو بار کلیک نمود و یا راست کلیک روی اسم تصویر و زدن گزینه band to new display. با این کار در صورتی که چندین تصویر باز شده باشد و بخواهیم تصویر را در یک صفحه جدید باز کنیم می زنییم این گزینه را در پایین صفحه هم می توان روی گزینه No display کرده و یک display خالی باز نموده و روی تصویر دو بار کلیک کنیم تا در display خالی ظاهر شود.

جهت load کردن تصویر می توان بر روی گزینه load RGB هم کلیک کرد. در صورتی که تصویر را باز کردیم و یک شکل به هم ریخته و غیر قابل تشخیص داد ، اشکال از تنظیمات آن می باشد.

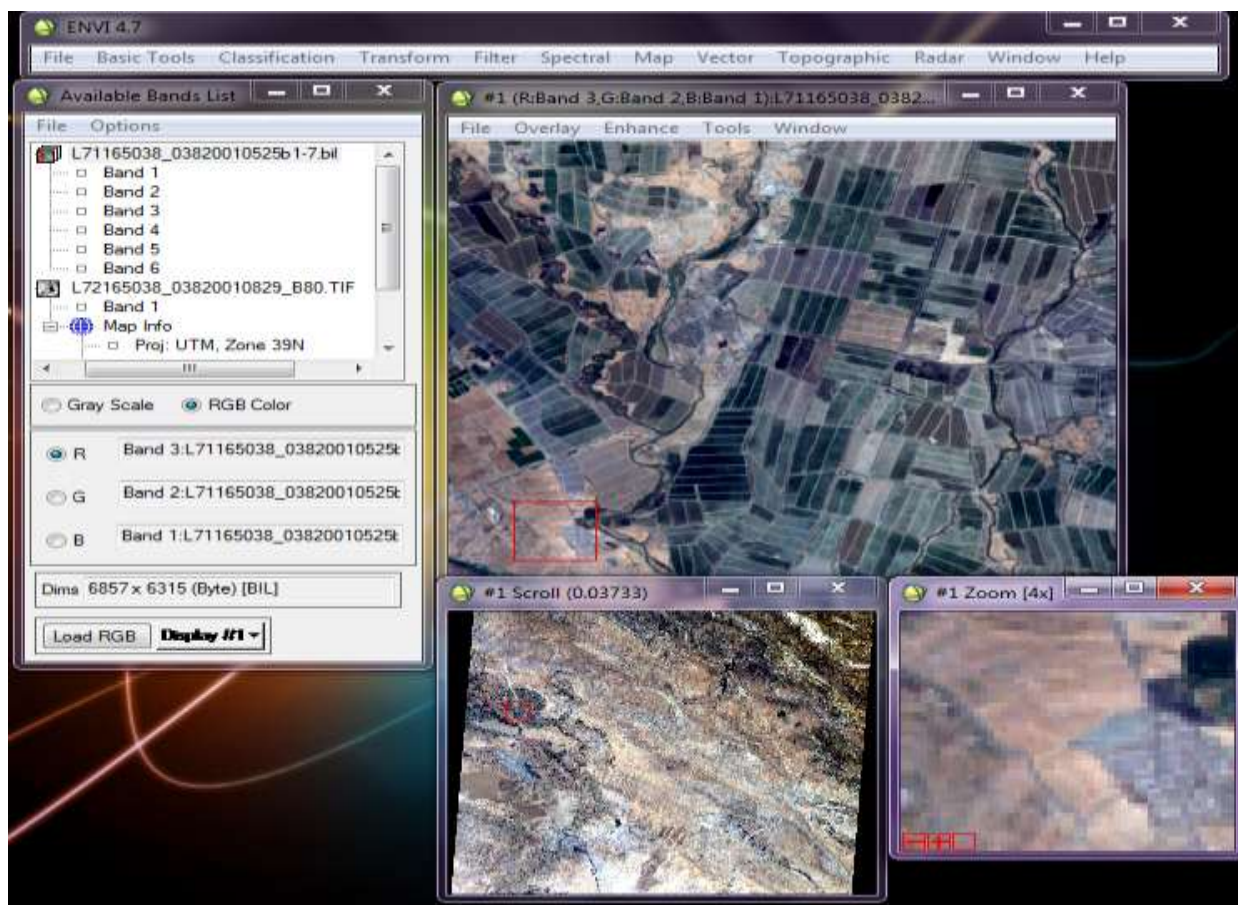


جهت رفع این مشکل باید وارد گزینه edit header که به شناسنامه باند ها معروف است ، در مسیر ذیل بشویم:  
 edit header → راست کلیک روی اسم تصویر



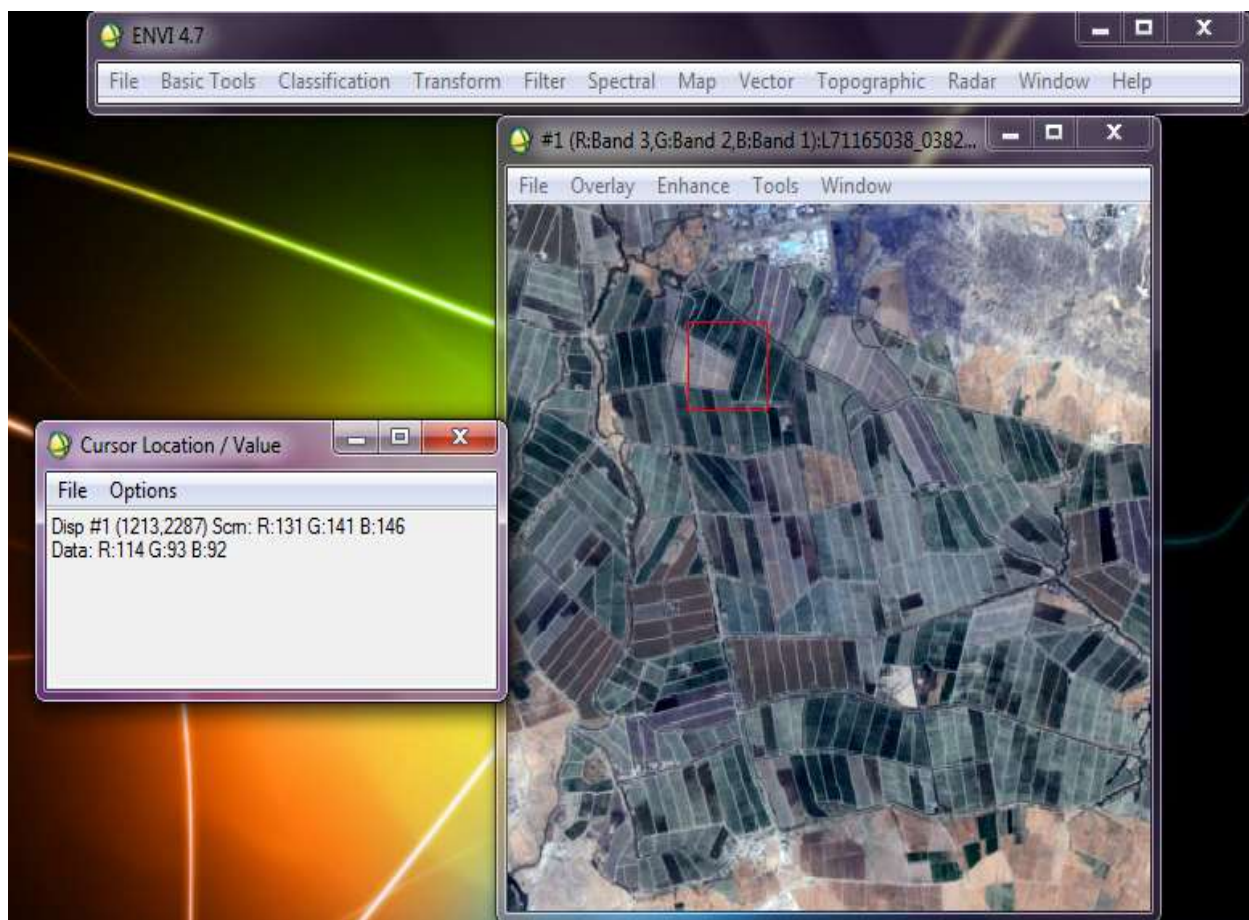
در صفحه باز شده اطلاعات مربوط به نوع فرمت نمایش تصویر (BIP,BIL,BSQ) که باید با فرمت سنجنده یکی باشد با تنظیم این گزینه و ok کردن مشاهده می شود که تصویر ماهواره ای نمایش داده می شود.





با باز شدن تصویر سه صفحه باز می گردد که هر کدام موقعیت منطقه را در یک فاصله نشان می دهد. پنجره scroll کل تصویر را نشان می دهد. بر روی این صفحه پنجره قرمز رنگی وجود دارد که محدوده نشان دهنده در پنجره windows را نشان می دهد. روی این پنجره هم پنجره قرمز رنگی وجود دارد که میزان بزرگ نمایی و محدوده پنجره zoom را نشان می دهد. هر کدام از این پنجره ها در شرایط خاص مورد استفاده قرار خواهند گرفت.

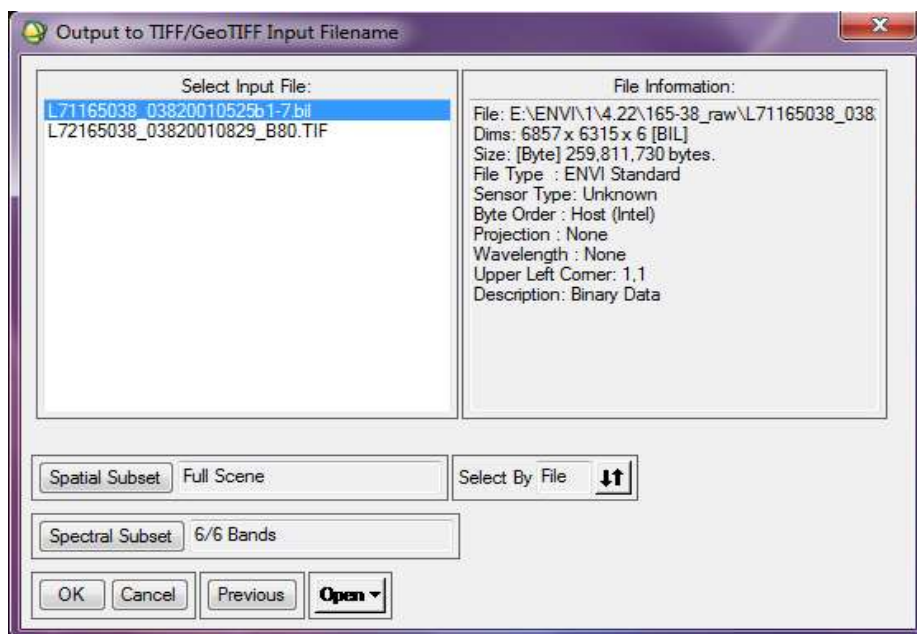
با دو بار کلیک بر روی تصویر باز شده پنجره ای ظاهر می گردد که اطلاعات مربوط درجه خاکستری پیکسل ها و مختصات تصویری و زمینی در صورتی که تصویر geo reference شده باشد. در غیر این صورت چیزی نمایش داده نمی شود.



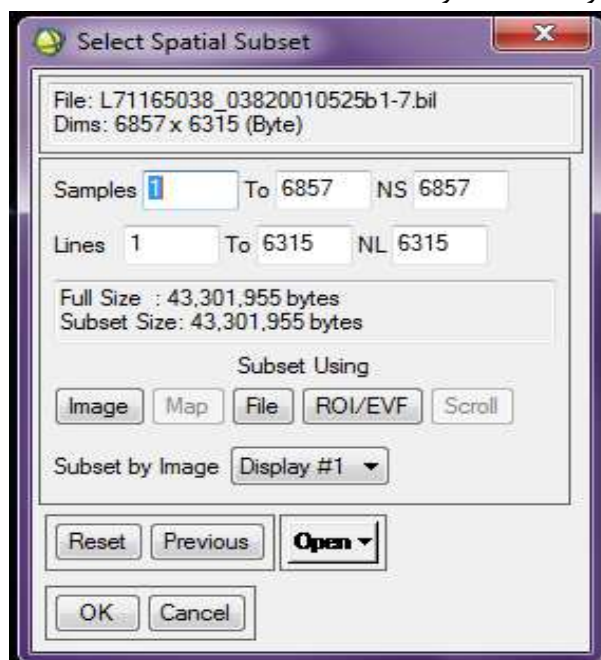
جهت خروجی گرفتن از تصویر باز شده با فرمت مورد نیاز وارد گزینه زیر می شویم:

File → save as file → تعیین نوع فرمت مورد نیاز →

بطور مثال می‌خواهیم خروجی با فرمت Tiff بگیریم ، روی فرمت Tiff در منوی باز شده کلیک کرده ، روی Tiff کلیک می‌کنیم. پنجره زیر ظاهر می‌شود که در آن تصویری که قرار است فرمت آن را بگیریم و نیز در صورتی که بخواهیم محدوده ای از این تصویر را فقط خروجی بگیریم که در گزینه spatial subset این کار انجام می‌گیرد. و گزینه spatial subset تعداد باندهای که می‌خواهیم از آن باندها خروجی بگیریم تعیین می‌کنیم.

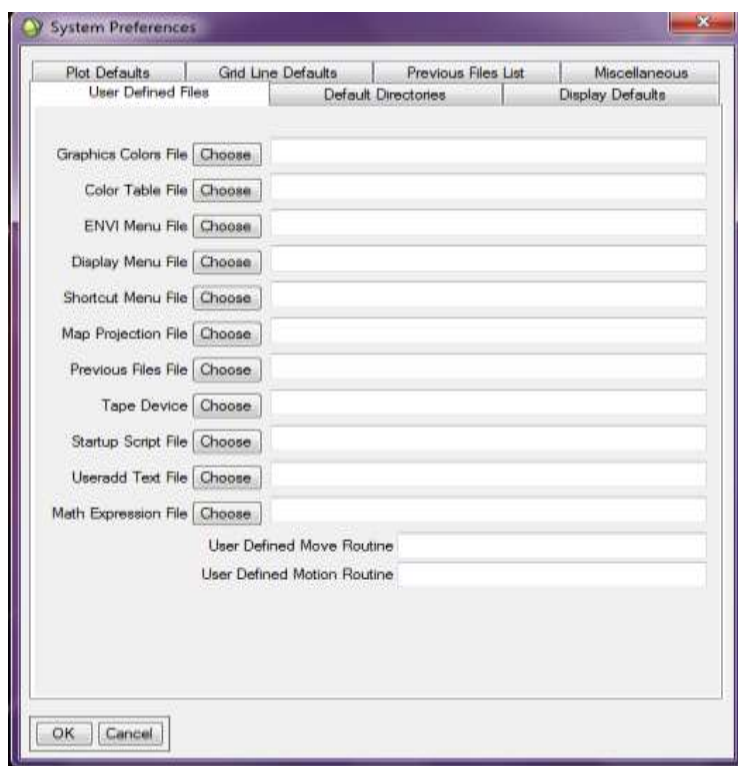


زمانی که وارد گزینه spatial subset می شویم چندین راه جهت گرفتن محدوده مورد نظر وجود دارد :  
 گزینه اول image که می توان از روی تصویر با تعیین یک پنجره محدوده مورد نظر را تعیین کرد. یا با گزینه map با دادن مختصات گوشه ای محدوده را تعیین کرد. دقت شود که در صورتی که نقشه Geo reference نباشد این گزینه روشن نمی شود. راه سوم از طریق file که در صورتی که فایل مختصات محدوده را داشته باشیم می توان از این طریق load کرد و راه چهارم استفاده از گزینه ROI می باشد که در صورتی که یک فایل برداری بصورت پلیگون داشته باشیم می توانیم از این طریق آن را وارد نماییم. گزینه ROI می توان از فایل های اتوکد استفاده نمود.



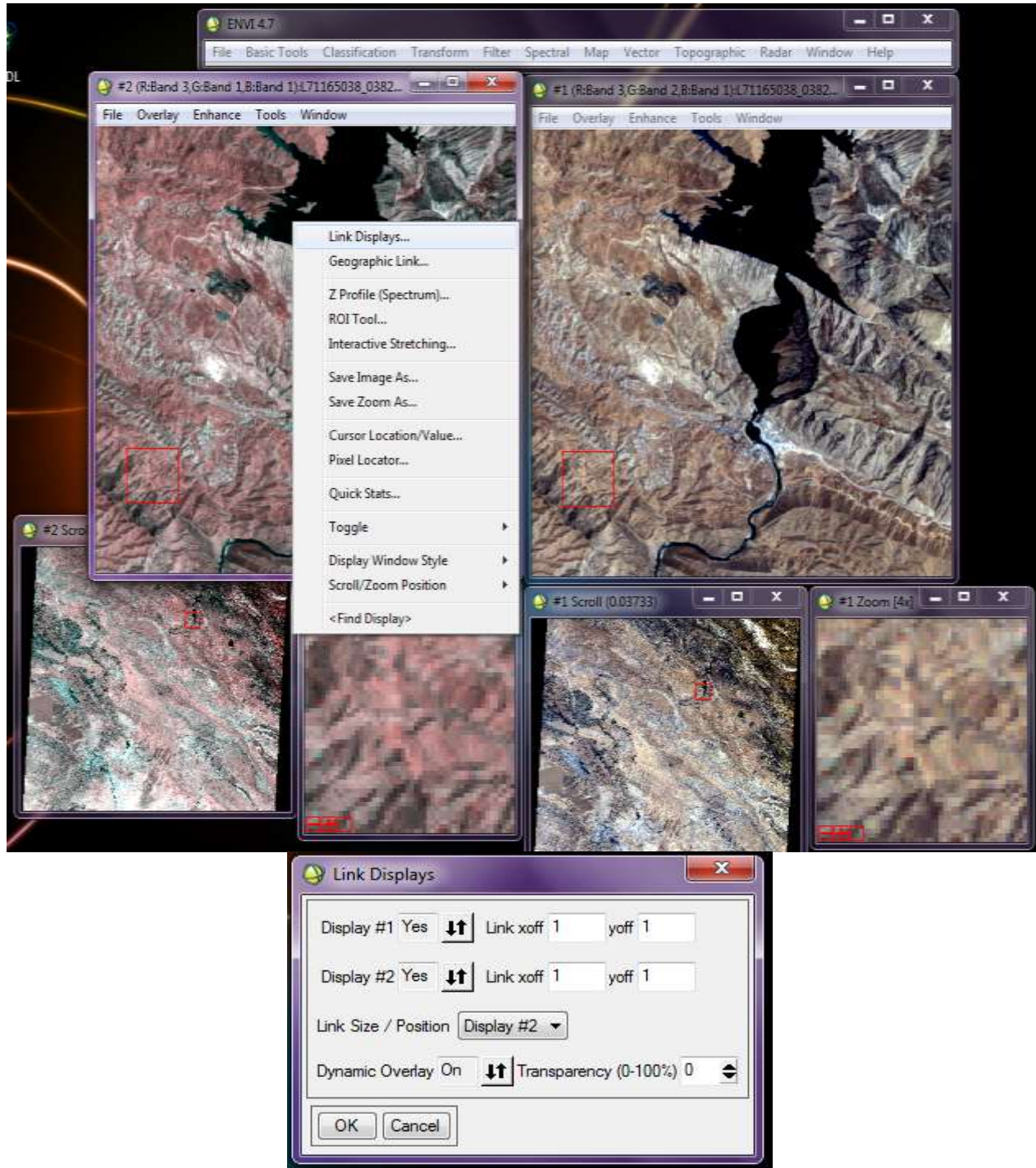
در صورتی که بخواهیم نرم افزار محل ذخیره مورد نظر را در هر بار ذخیره ، در جای مورد نظر ما قرار دهد و یا فایل باز گشایی فایل مورد نظر ما باشد وارد منوی زیر می شویم:

File → preferences



## ارتباط و لینک دادن دو تصویر:

در صورتی که دو تصویر از منطقه را باز بکنیم و بخواهیم تغییرات مناطق آن را روی هر دو تصویر همزمان مشاهده کنیم باید بین آنها ارتباط برقرار کنیم. این ارتباط با راست کلیک روی یکی از تصاویر و زدن گزینه `link display` انجام می گیرد. که این گزینه در صورتی کار می کند که دو تصویر از لحاظ اندازه با هم یکی باشند. در این صورت با `link` کردن تصاویر با تغییر پنجره نمایش روی یک تصویر همان منطقه روی تصویر دوم نمایش داده می شود.



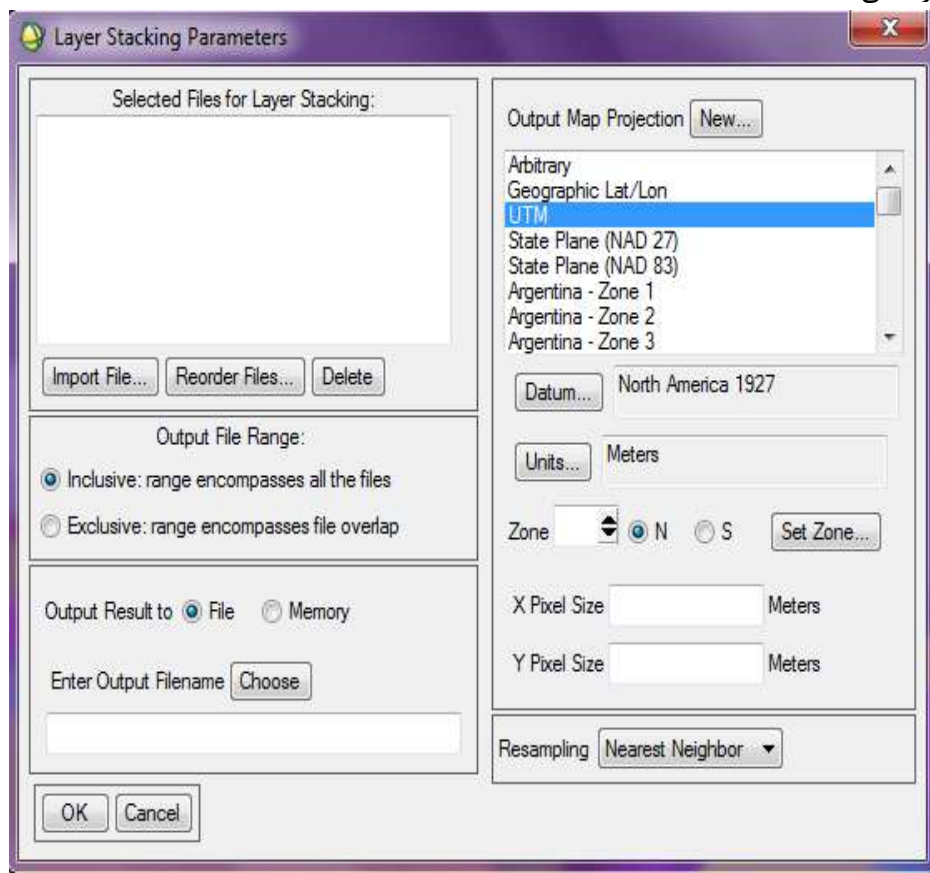
در صورتی که ابعاد دو تصویر یکی نباشد از گزینه geographic link استفاده می شود. با زدن این گزینه و on کردن دو تصویر از Off این کار صورت می گیرد. این گزینه در صورتی که تصویر Geo reference نباشد عمل نمی کند. مزیت Geographic link با link display در این است که در صورتی که تصاویر ما از ماهواره های مختلف از یک منطقه باشد می توان بین آنها ارتباط برقرار کرد. ولی در link display باید حتما از یک نوع ماهواره تصاویر گرفته شده باشد. در صورتی که در تصویر دارای یک اندازه پیکسل یکسان باشد ولی فاقد Geo reference باشد. در link display می توان با تعیین و تشخیص میدان offset بین دو تصویر می توان عمل مورد نظر را نشان دهد. link display پیکسل مورد نظر را در تصویر به همان پیکسل نسبت می دهد. (بدون در نظر گرفتن موقعیت و محدوده تصویر). در جایی که محدوده تصویر یکسان نباشد از Geo reference link استفاده می شود.

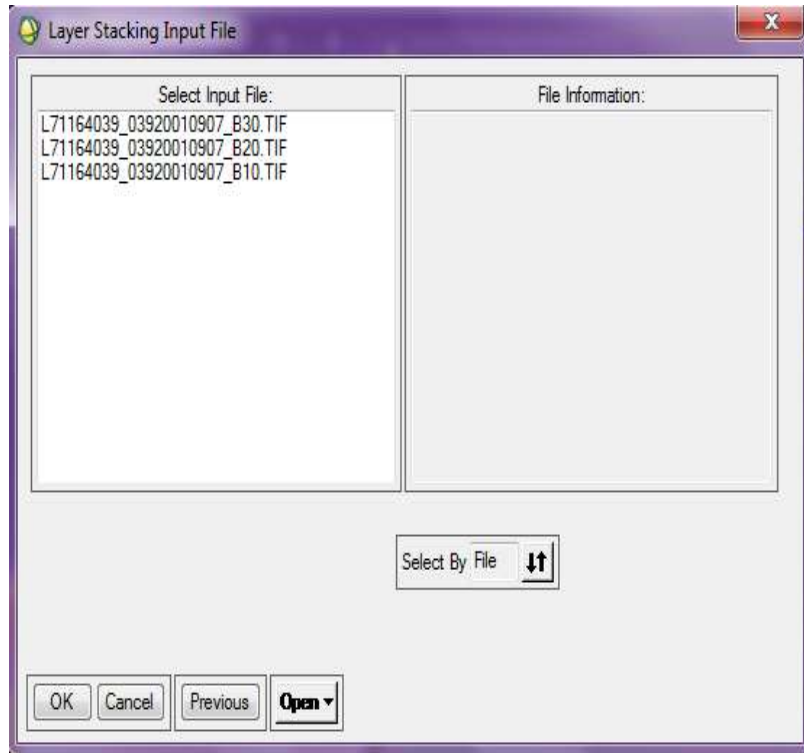
## ترکیب باند ها Layer stacking

زمانی که چند باند تکی با ابعاد پیکسل یکسان از یک منطقه داشته باشیم برای سهولت کار یک تصویر، تصویر چند باند درست می کنیم. برای انجام این کار وارد گزینه زیر می شویم:

Basic tools → layer stacking

این کار باعث می شود هر تعداد باندی که دارای ویژگی های مکانی و هندسی یکسانی داشته باشند را روی هم قرار داده و بصورت یک تصویر واحد ارائه می دهد.





در منوی باز شده در import file باندهای مورد نظر جهت انجام این کار را به ترتیب باند انتخاب کرده و از گزینه recorder file جهت تعیین چیدمان باندها استفاده نمود. پس از آن عمل ذخیره تصویر چند بانده درست شده را مشخص کرده که می توان با زدن گزینه memory بدون نیاز به ذخیره ، نمایشی از فایل درست شده را دید. در صورتی که بخواهیم فایل موجود را در memory ذخیره کنیم، با راست کلیک روی نام آن و یا از منوی آبشاری تصویر

File → save file → Tiff

با چند باند تصویر می توان ذخیره نمود.

در صورتی که فایل با فرمت دیگری داشته باشیم و بخواهیم فرمت آن را تبدیل به فرمت مورد نظر بکنیم.



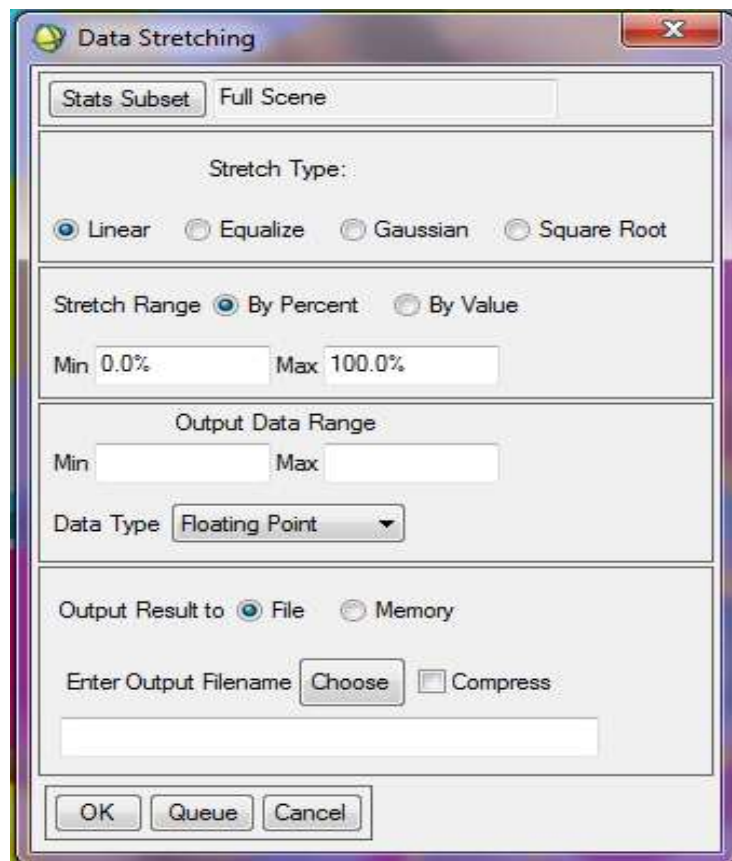
## بهبود کیفیت تصویر stretch data

به منظور بهبود کیفیت تصویر می توان با اعمال هیستوگرام به بهبود آن کمک کرد. برای این کار هیستوگرام های مختلفی وجود دارد. یکی از این هیستوگرام ها stretching می باشد که می توان برای بررسی هیستوگرام از اطلاعات آماری یک قسمت از تصویرمان استفاده کنیم و یا از اطلاعات آماری کل تصویر استفاده نمود.

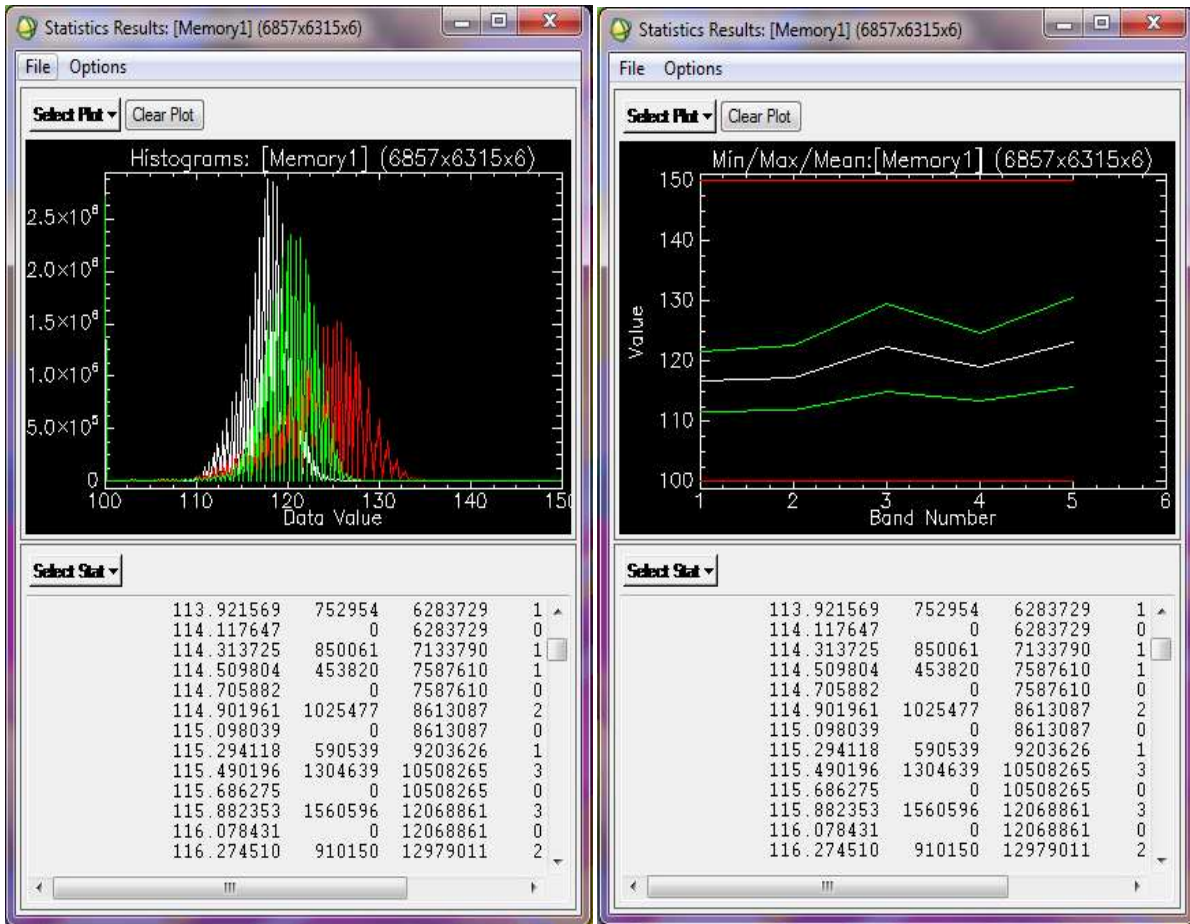
Basic tools → stretch data

در منوی باز شده نوع تصویر که قرار است هیستوگرام روی آن اعمال شود را انتخاب نموده. در منوی باز شده در stretch type می توان نوع stretch را انتخاب نمود.

در stretch range میتوان به دو صورت درصد و یا pixel value که میزان gray value را بر حسب min و max ، ۰ تا ۲۵۵ و ۰ تا ۱۰۰ درصد وارد نمود که قرار است مورد استفاده قرار گیرد را وارد نموده و در قسمت out put یا خروجی ما در چه حدی باشد. مثلاً خروجی ما از ۱۰۰ تا ۱۵۰ باشد و آن را ذخیره می کنیم.



برای مشاهده آمار و اطلاعات کل تصویر می توان در منوی available band list روی تصویر مورد نظر راست کلیک کرد و گزینه quick skates را زد که در آن min و max ، درجه خاکستری تصویر به همراه نمایش هیستوگرام و نمایش تعداد درجه خاکستری پیکسل ها از min تا max را دسته بندی کرده است. در گزینه select plot → histogram میتوان میزان تغییرات هیستوگرام در باندهای مختلف روی تصویر را دید.



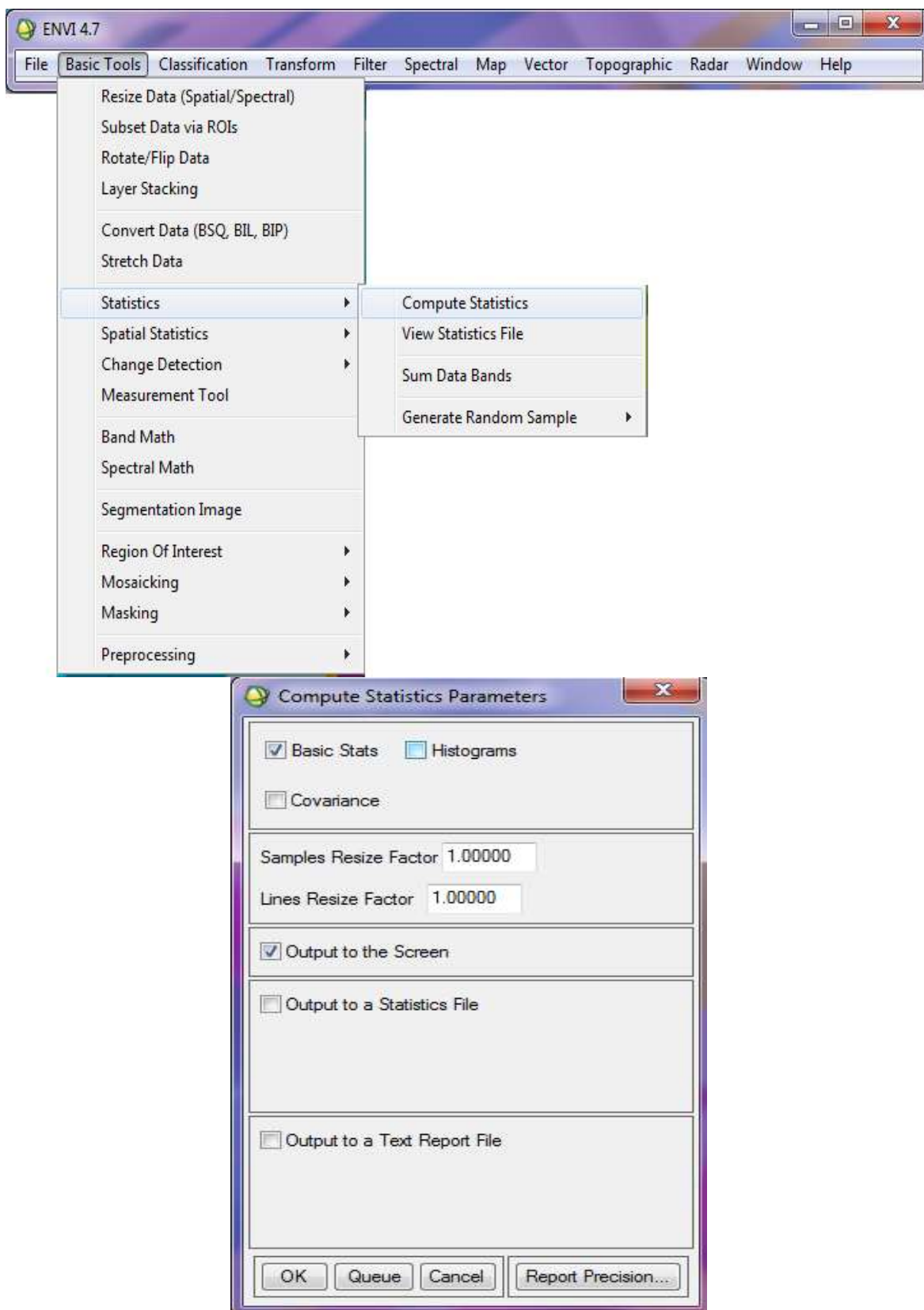
در صورتی که بخواهیم این فایل را داشته باشیم می توان آن را بصورت text فایل ذخیره نمود.

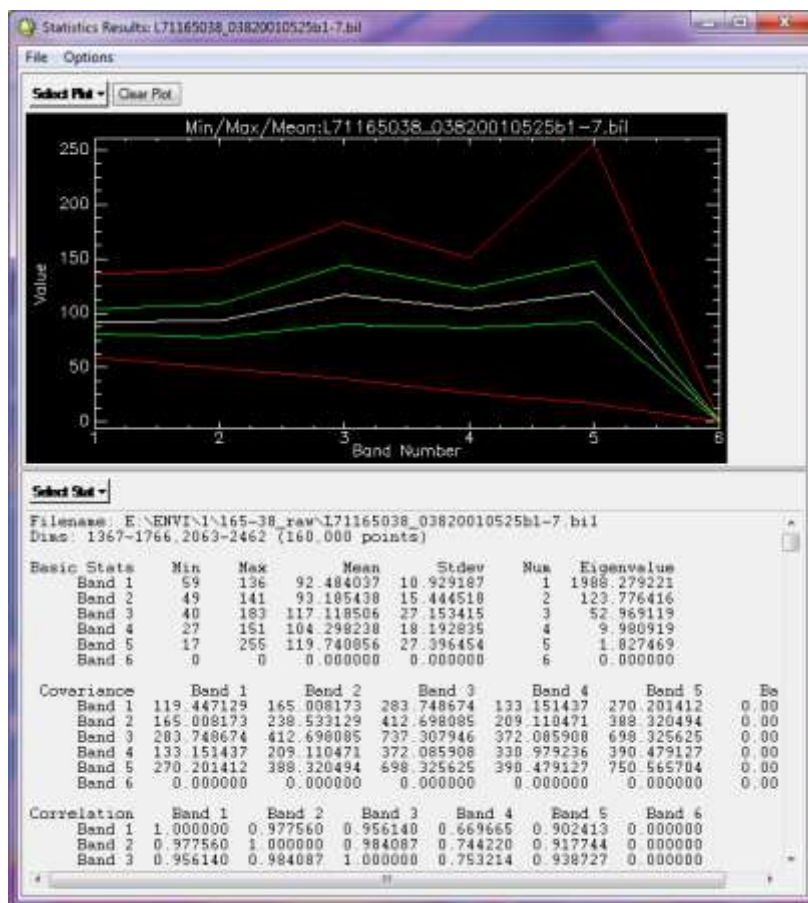
File → save result to text file

از گزینه زیر هم می توان برای گرفتن آمار استفاده نمود.

Basic tools → statistics  $\left\{ \begin{array}{l} \text{compute statistics} \\ \text{views statistics file} \\ \text{sum data band} \\ \text{general random sample} \end{array} \right.$

گزینه اول compute statistic را انتخاب نموده و در پنجره باز شده نوع تصویر را انتخاب می کنیم. در پنجره باز شده اطلاعاتی که می خواهیم روی تصویر ذخیره شود را علامت می زنیم. مثلا histogram، basis stoats، کووریانس باند های مختلف را محاسبه کند. که می توان به سه صورت، یا بر روی صفحه نمایش دهد یا بصورت فایل statistic ذخیره کند و یا بصورت فایل text ذخیره کند. همانطور که مشاهده می شود اطلاعات خواسته شده به همراه ضریب همبستگی نمایش داده شده است.





## جلسه دوم:

یکی از قابلیت های جدید این نرم افزار در ایجاد یک خروجی برای arc map می باشد که در منوی display مراحل زیر را جهت خروجی انجام می دهیم:

File → Export Image to Arc map

یکی از کارهایی که می توان با این نرم افزار انجام داد تهیه یک نقشه از تصویر، یعنی فایلی که شامل تصویر ماهواره ای به همراه مختصات می تواند بصورت شبکه به ما نشان دهد در صورتی که فایل برداری داشته باشیم می توانیم آنرا Overlay کرده و روی تصویر نمایش دهیم. برای انجام این کار در منوی Display گزینه Overlay را می زنیم. به دلیل اینکه این کارها را در محیط AutoCAD و ArcGIS راحت تر و بهتر انجام می گیرد لذا این منو در نرم افزار ENVI کاربرد ندارد.

Overlay {  
Annotation  
classification  
counter line  
grid line  
region of interest  
vector

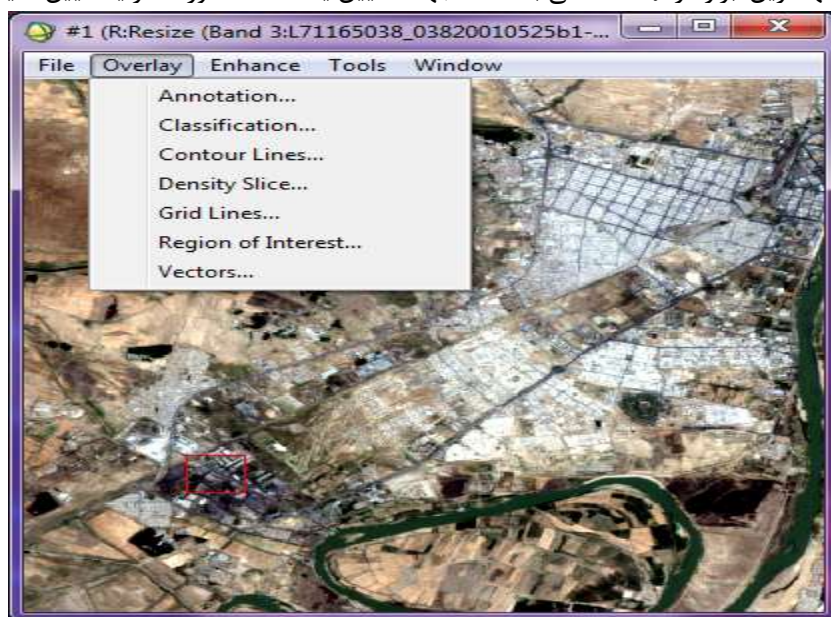
Annotation : یک سری اطلاعات اضافی را روی نقشه وارد کنیم.

Classification : وقتی یک کلاسه داشته باشیم می توان آن را روی تصویر load کرده و کلاسه ها را مشاهده کرد.

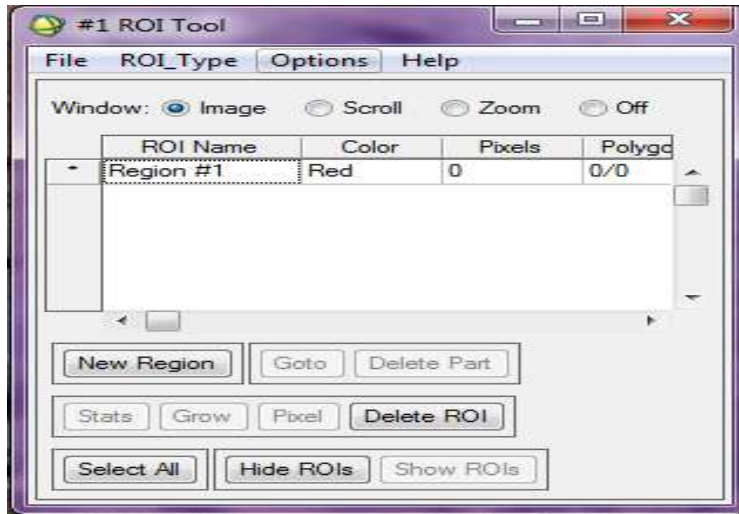
Counter line : ترسیم منحنی میزان.

Grid line : ترسیم شبکه.

Region of interest : مهمترین ابزار در overlay می باشد که جهت تعیین یک منطقه مورد نظر یا تعیین کلیپ استفاده می شود.



برای تعیین محدوده عوارض وارد گزینه region of interest می شویم.



در پنجره بالا می توان با اضافه نمودن یک ناحیه جدید و ترسیم محدوده آن به روی تصویر ، آن را تعیین نمود.مثلا ناحیه ۱ در یک محدوده با یک رنگ خاص و نواحی دیگر به همین صورت.این کار به خاطر تعریف کلاسه ای آموزشی جهت استفاده در طبقه بندی نظارت شده می باشد.

## بارسازی :

برای بارسازی تصویر از histogram استفاده می گردد که یک سری از histogram ها توسط نرم افزار تعریف شده و نیز می توان histogram خاصی را با توجه به نوع استفاده تعریف کرد. این histogram در منوی enhance موجود می باشد.

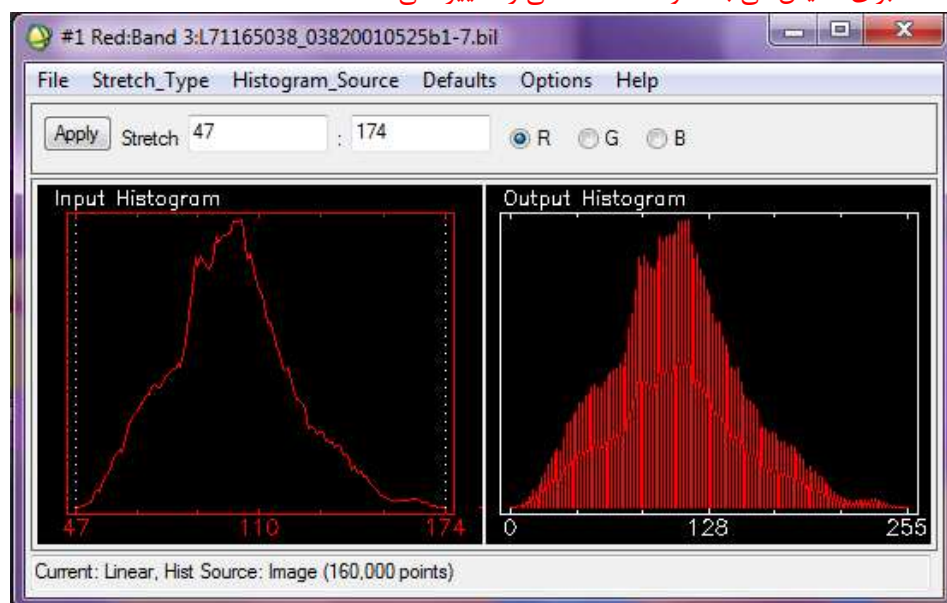
Enhance  $\left\{ \begin{array}{l} \text{Image linear} \\ \text{linear } 0 - 255 \\ \text{linear } 2\% \end{array} \right.$

همچنین در صورتی که بخواهیم بصورت دستی یک histogram تعریف کنیم وارد گزینه زیر می شویم:

Enhance → interactive stretching

که بصورت دستی می توان مقادیر min و max را وارد کرده و تغییرات را مشاهده نمود.

نکته : بارسازی فقط برای نمایش می باشد و اطلاعات اصلی را تغییر نمی دهد.



برای ذخیره کردن تغییرات در منوی باز شده در تصویر موجود استفاده می کنیم. اگر در خود برنامه save as کنیم در اصل فایل اصلی را یک بار دیگر ذخیره کرده ایم و تغییرات را ذخیره نکرده ایم.

یکی دیگر از امکانات histogram ، گزینه histogram matching است که در منوی زیر می باشد:

Enhance → histogram matching

این هیستوگرام ، هیستوگرام دو تصویر را در نظر گرفته و یا base قرار دادن یکی از تصاویر ، هیستوگرام تصویر دوم را به هیستوگرام تصویر اول نزدیک می کند.



موارد کاربرد histogram matching زمانی است که تصویر برداری از یک منطقه و در دو زمان مختلف صورت گرفته و یا می خواهیم دو تصویر را به هم متصل کنیم که در محدوده این دو تصویر اختلاف روشنایی وجود دارد که با این histogram یکی از تصاویر را به تصویر دیگر نزدیک می کنیم.



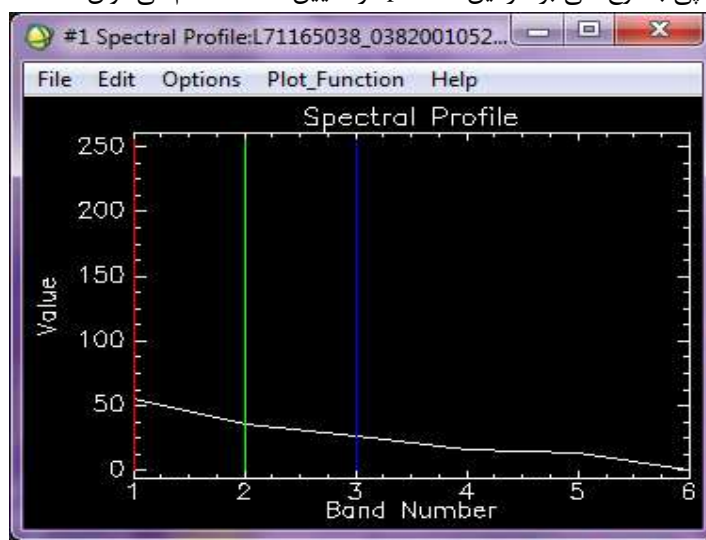
## tools

یکی دیگر از ابزارهایی که در display می توان استفاده کرد profile گرفتن در جهات مختلف است. برای این کار وارد گزینه زیر می شویم:

Tools → profile  $\begin{cases} x \text{ profile} \\ y \text{ profile} \\ z \text{ profile} \end{cases}$

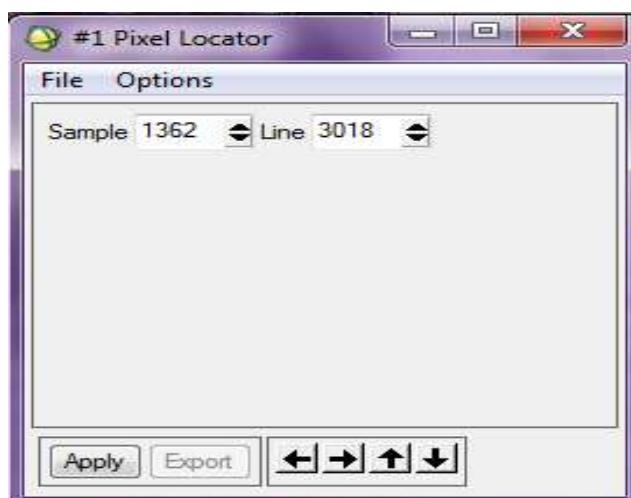
که میزان DN value را بصورت x و y و z نشان می دهد.

بیشترین کاربرد profile ها در گرفتن profile در جهت z است که این منحنی همان منحنی رفتار طیفی اشیا را نشان می دهد که با تفسیر این منحنی می توان پی به نوع شی برد. از این profile در تعیین ROI ها هم می توان استفاده کرد.



و از گزینه زیر می توان اطلاعات مربوط به پیکسل تصویر را مشاهده نمود:

Tools → pixel locator

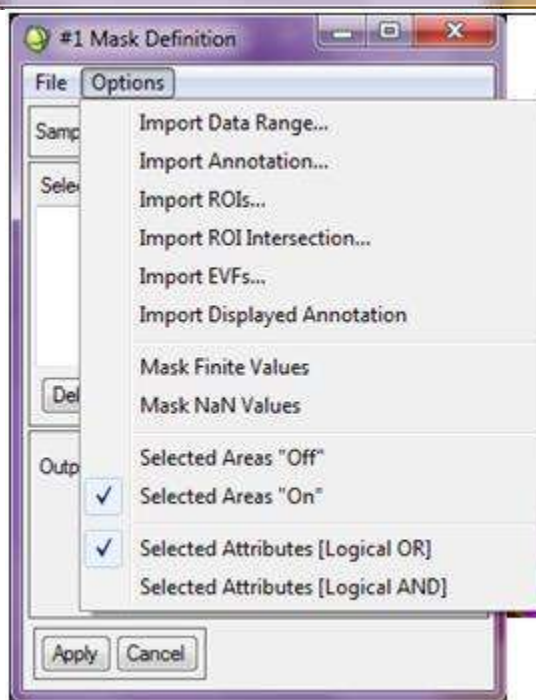
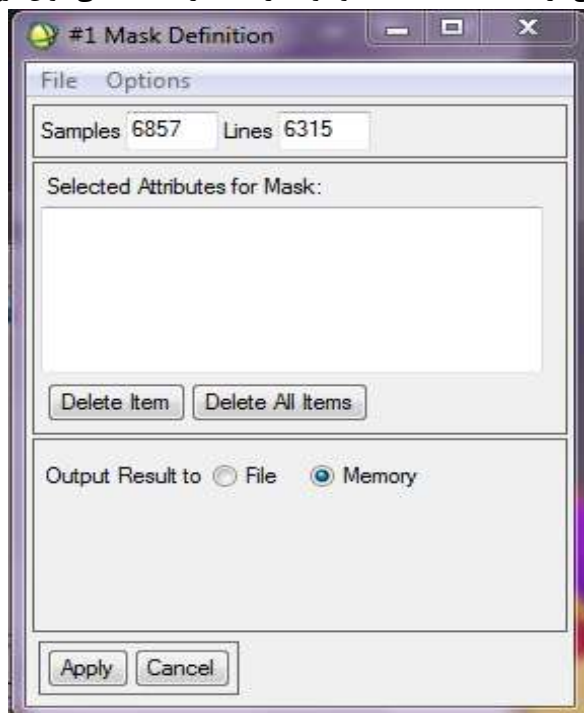


## Mask:

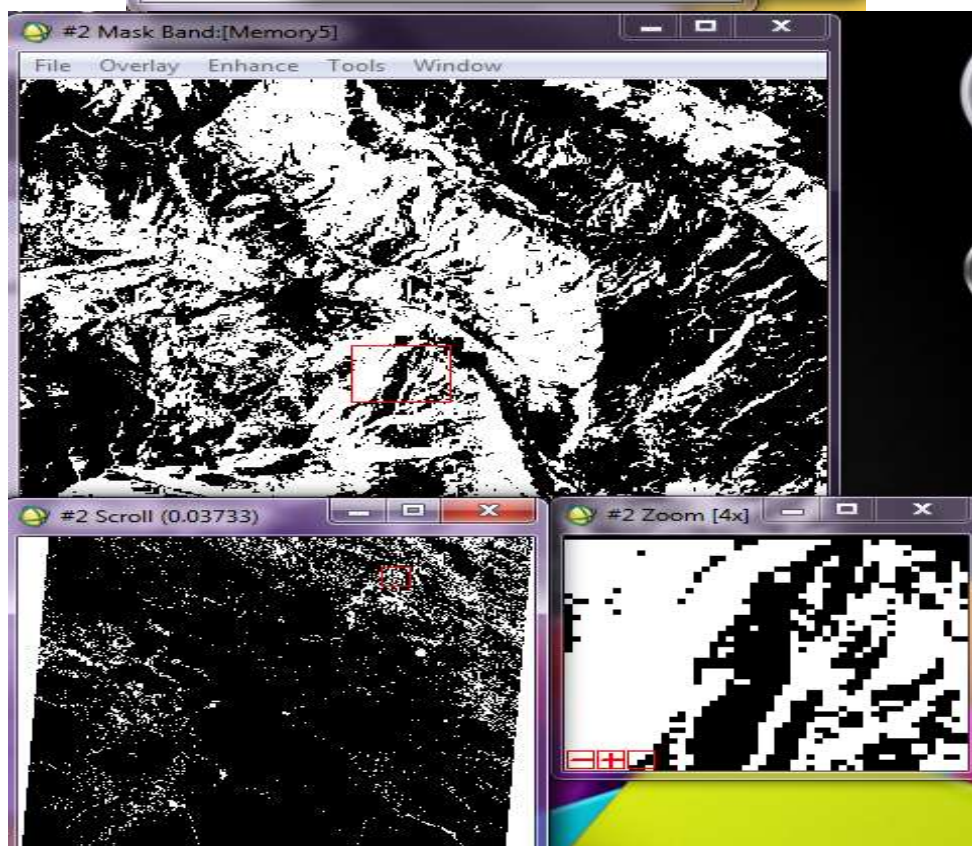
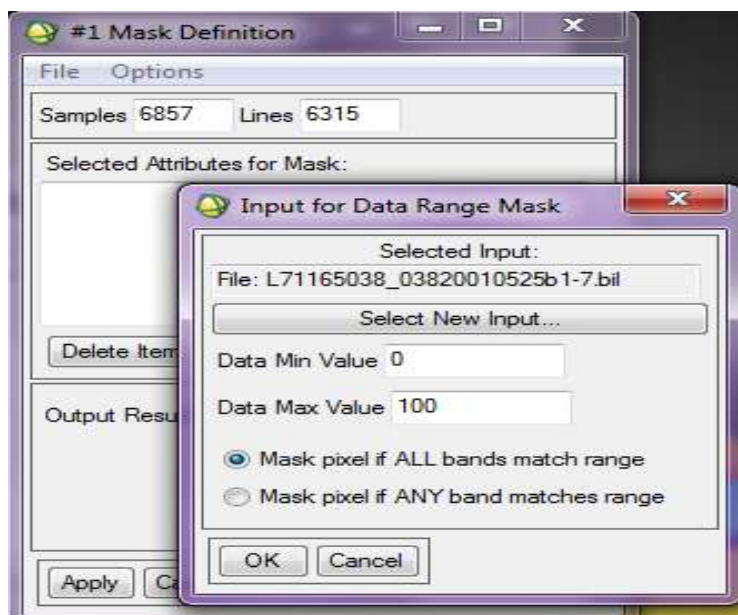
یکی از گزینه های مهم ، ساختن mask می باشد. از mask جهت نمایش یک محدوده خاص از DN value تصویر استفاده می شود. برای ایجاد یک mask وارد گزینه زیر می شویم:

Basic tools → masking → build mask

در منوی باز شده روش های مختلفی برای ایجاد یک mask وجود دارد که در option می توان نوع ورود اطلاعات را تعیین کرد.



با تعیین محدوده مورد نظر ، تصویری ایجاد می شود با DN value صفر ، که اگر پیکسل در محدوده مورد نظر ما بود عدد 0 و در غیر اینصورت صفر می گیرد.



با ضرب این تصویر در تصویر اصلی می توان DN value محدوده مورد نظر را در پیکسل مورد نظر جا داده و محدوده سیاه با ضرب در پیکسل اصلی عدد صفر را خواهد گرفت. با این کار بخش های مورد نظر باقی مانده و بقیه حذف خواهد شد. در صورتی که بخواهیم جدول DN value تصویر مورد نظر را به همراه محل پیکسل آن مشاهده کنیم وارد گزینه زیر می شویم:  
 Tools → spatial pixel editor  
 با این عمل جدولی باز می شود که آدرس پیکسل ها به همراه درجه آنها را به ما می دهد که در صورت تغییر عدد آن در روی تصویر تغییرات نشان داده می شود.

	696	697	698	699	700	701	702	703	704
2159	75	79	78	78	80	86	82	81	73
2160	78	79	83	83	84	84	87	77	74
2161	80	85	83	83	81	83	83	83	77
2162	80	85	83	83	81	83	83	83	77
2163	82	82	82	82	82	82	83	82	76
2164	84	86	84	84	83	83	83	83	81
2165	87	83	84	84	83	84	84	83	80
2166	83	86	83	83	86	83	85	85	81
2167	86	86	84	84	84	83	82	82	82
2168	85	82	80	80	80	82	80	80	81
2169	85	80	74	74	72	72	73	73	73
2170	80	74	72	72	74	78	80	79	83
2171	78	72	73	73	84	84	86	85	85
2172	79	70	71	71	82	88	83	79	70

در اینجا چون تغییرات بر روی فایل اصلی اتفاق می افتد ، از ما سوال می شود که آیا ذخیره شود یا نه.  
از گزینه زیر هم می توان از منحنی بازتابی طیفی ارائه شده برای هر عنصر را load کنیم:

Tools → spectral pixel editor

در نرم افزار فوق می توان نحوه نمایش تغییرات را بصورت انیمیشن نمایش داد. برای این کار وارد گزینه زیر می شویم:

Tools → animation

می توان نحوه توزیع بین دو باند را برای پیکسل های مختلف نمایش می دهد.

Tools → 2D scatter plots

نمایش منطقه بصورت سه بعدی که با داشتن DEM منطقه می توان از گزینه زیر این کار را انجام داد:

Tools → 3D surface view

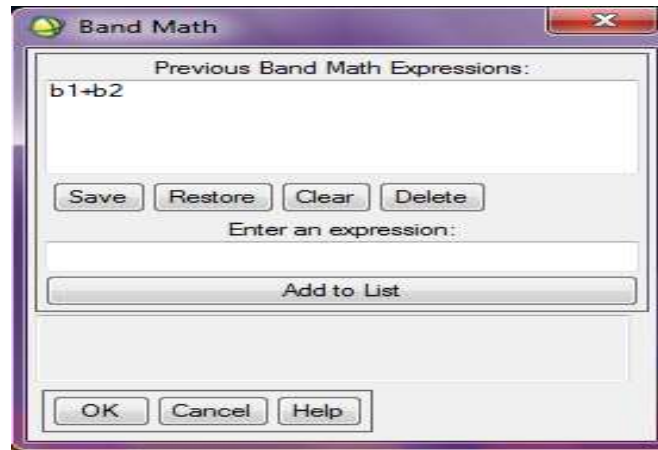
## عملیات محاسبات باندي

برای ترکیب باندهای مختلف جهت انجام و استخراج اطلاعات در منوی زیر انجام می گیرد:

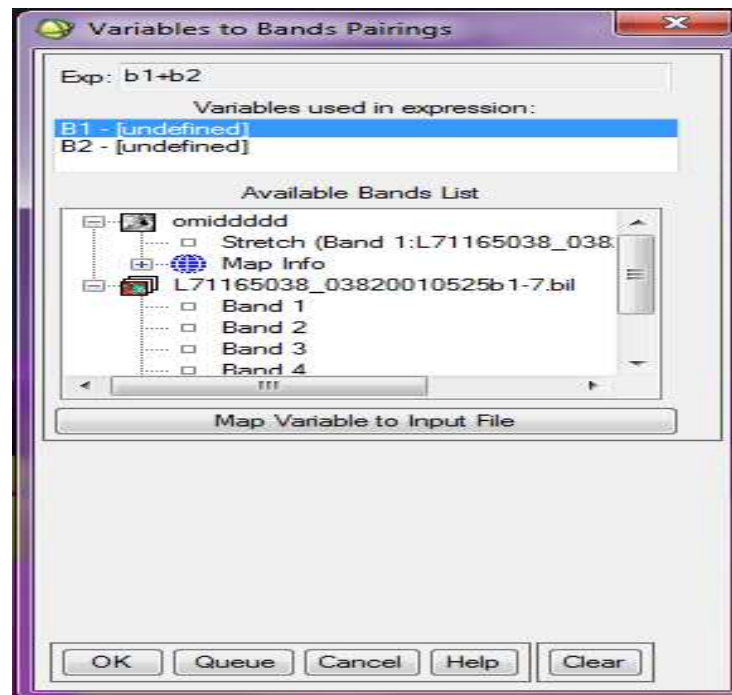
Basic tools → band math

در منوی باز شده نوع عملیات را وارد می کنیم. مثلاً می خواهیم باندهای تصویر شماره ۱ را با باندهای تصویر شماره ۲ جمع کنیم.

$$b_1 + b_2$$

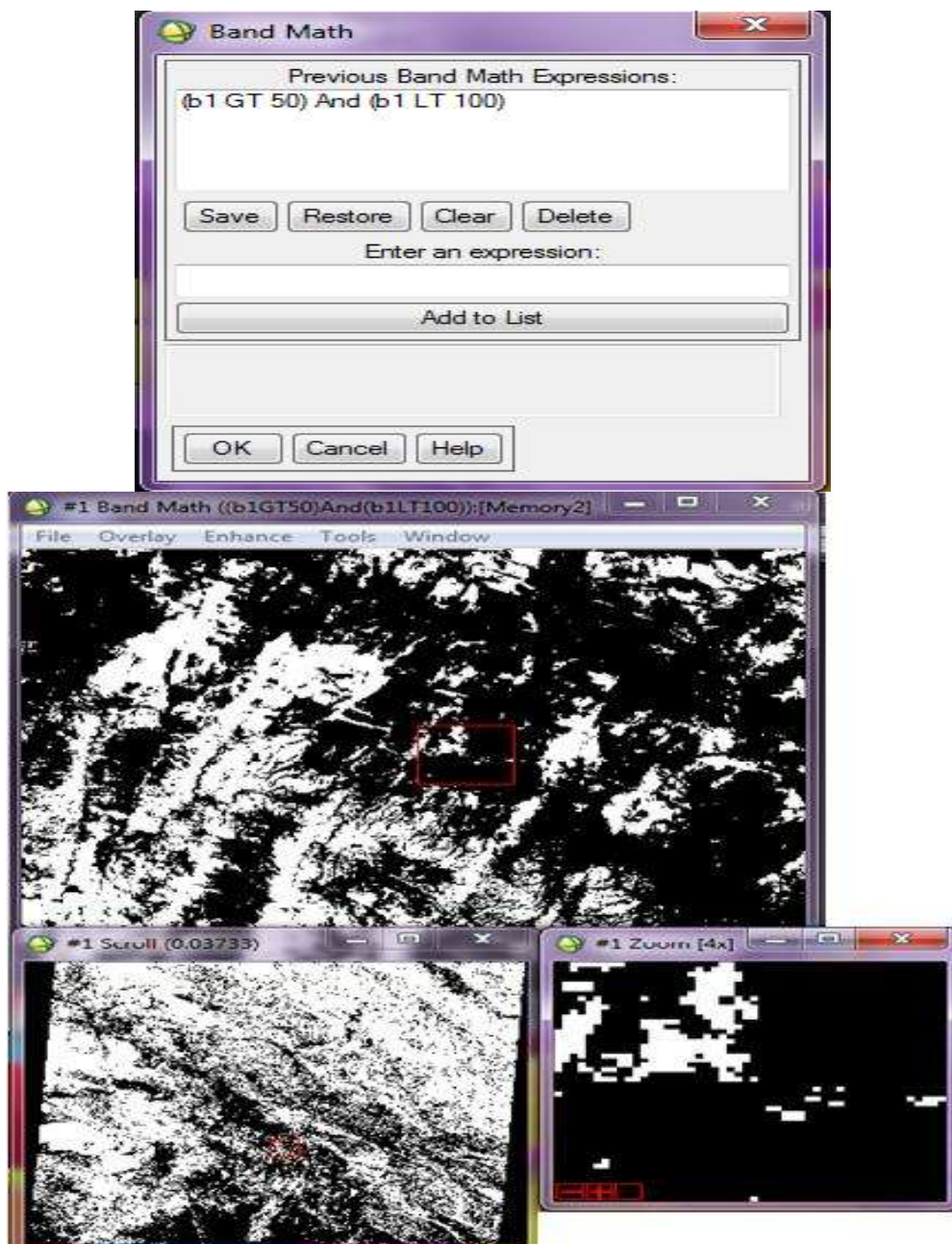


با انجام عملیات ریاضی بین باندها و تعیین تصاویری که قرار است این عملیات بین آنها انجام گیرد تصویری ارائه می شود که مشتمل برانجام عمل ریاضی بین دو تصویر خواهد بود.



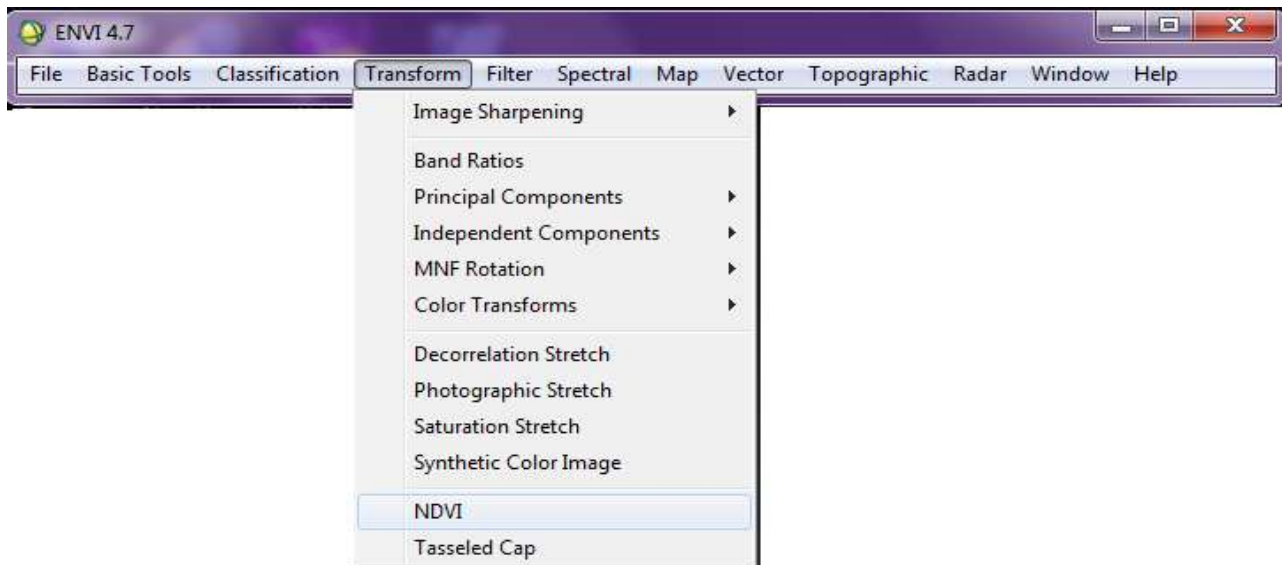
توجه: وارد کردن هر عملیات ریاضی در فضای خالی Enter an expression صورت می گیرد. شرط انجام عملیات ریاضی بین تصاویر، داشتن پیکسل سائز یکسان و سیستم مختصات یکسان است. در نوشتن عبارت های ریاضی باید دقت شود که زبان نوشتن یک سری عبارت ها مانند بزرگتر GT و کوچکتر LT می باشد و باید در help این نرم افزار جستجو شود. در عبارت های ریاضی می توان از عبارت های منطقی و شرطی نیز استفاده کرد. مثلاً می خواهیم پیکسل های باندهای ۱ ما بزرگتر از ۵۰ و کوچکتر از ۱۰۰ را نمایش دهد، بصورت زیر می نویسیم:

$(b_1 > 50)$  And  $(b_1 < 100)$

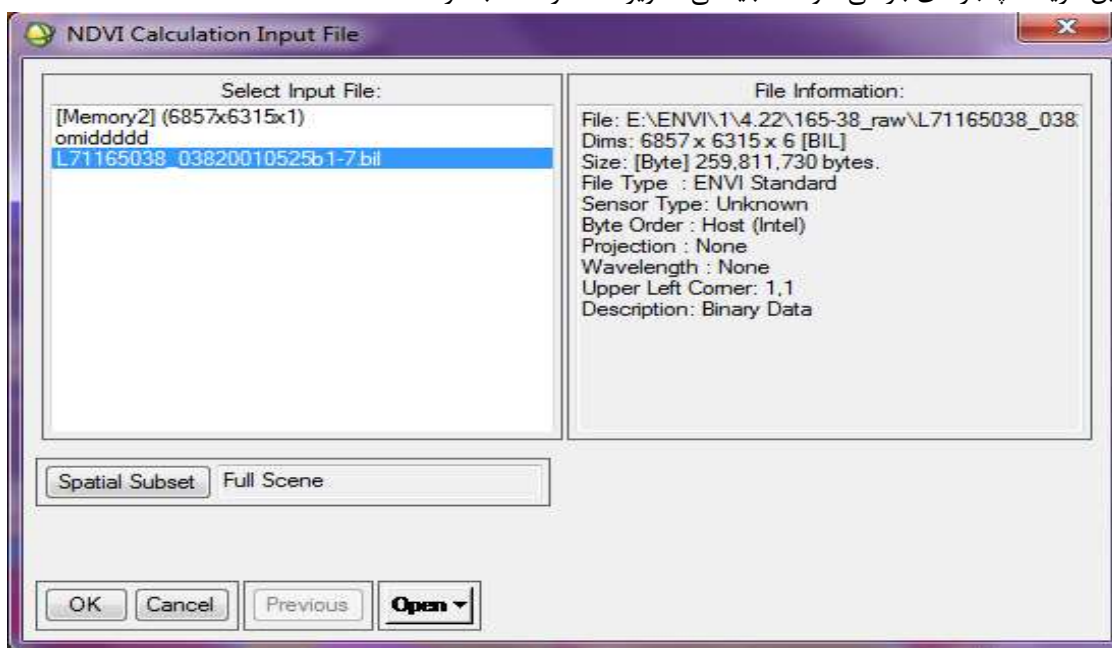


با این کار پیکسل هایی که در محدوده بالا هستند عدد ۱ و در غیر این صورت عدد ۰ می گیرند. این کار شبیه عملیات mask کردن است. تفاوت آن در نوع تصویر ساخته شده و حجم اطلاعات است و همچنین می توان از شاخص های آماده شده نرم افزار نیز استفاده نمود. بطور مثال شاخص NDVI که این شاخص میزان رطوبت و آب موجود را نمایش می دهد. در این شاخص بایستی حتما از تصاویری استفاده گردد که دارای باند قرمز و NIR باشد. در منوی زیر می توان این شاخص را مشاهده کرد:

Transform → NDVI



با زدن این گزینه ، پنجره ای باز می شود که بایستی تصویر مد نظر انتخاب گردد.



با انتخاب تصویر و مسیر ذخیره سازی تصویر ارائه می گردد که شامل اطلاعات مربوط به مناطق دارای رطوبت بالا خواهد بود. با این کار می توان در تشخیص نوع عوارض و اشیا و نیز میزان آب موجود ، اطلاعات زیادی را کسب کرد.

$$NDVI = \frac{NIR-R}{NIR+R}$$



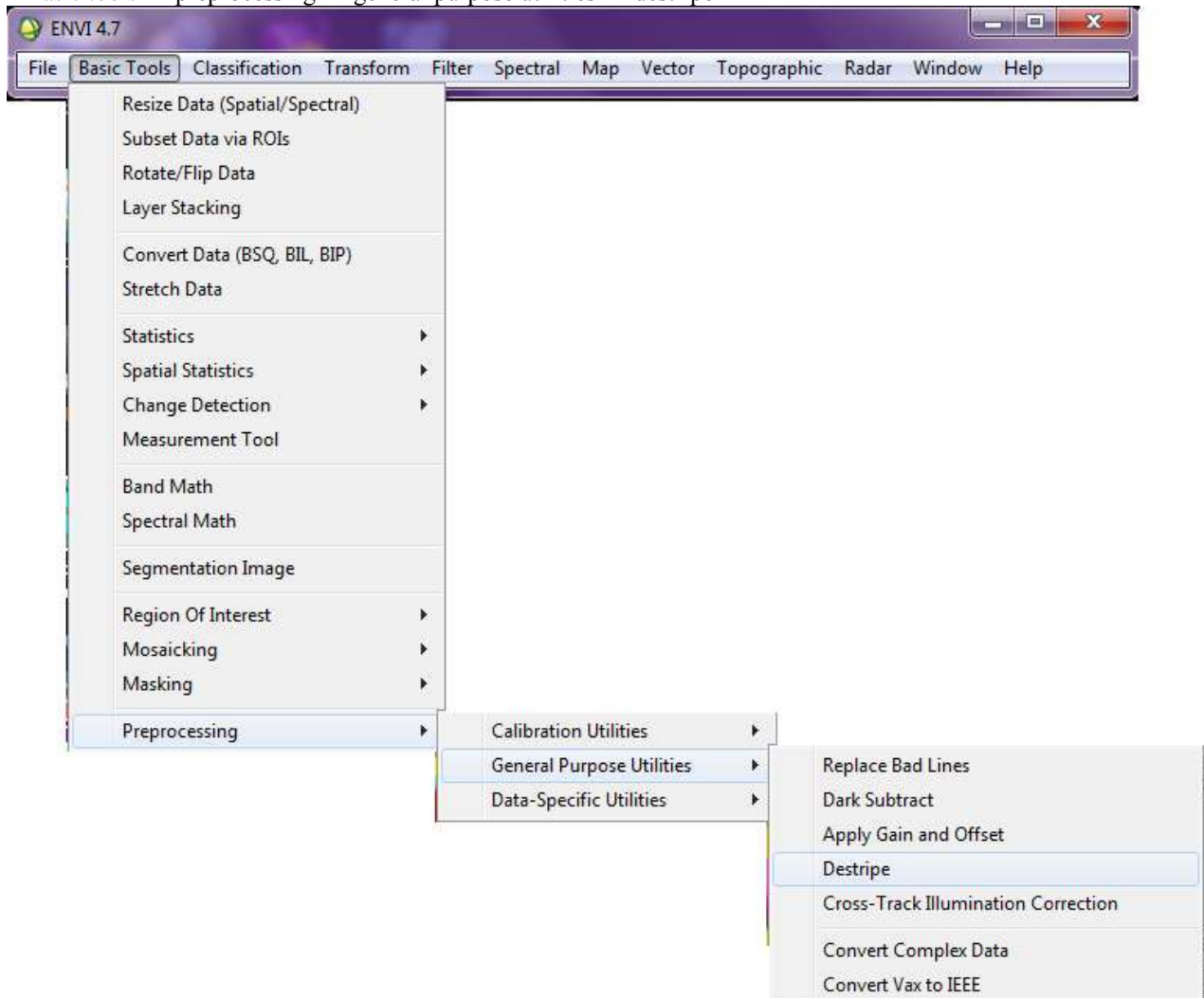
تفاوت این روش با روش mask در نوع تصویر ایجاد شده و حجم اطلاعات ساخته شده است. در روش بالا بدلیل ایجاد یک تصویر جدید، حجم اطلاعات بالا می شود. ولی در روش mask نرم افزار یک mask ایجاد می کند که شامل فایل های فشرده است که اطلاعات در حجم کمتری ارائه می شود.



## خطای نوار شدگی

که در تصاویر ماهواره ای ایجاد می شود را می توان رفع کرد ای خطا در زمان تصویر برداری اتفاق می افتد و بخشی از پیکسل ها در روی تصویر سیاه می افتد و یا مقداری نویز باعث سیاه شدن پیکسل ها می گردد که با گزینه زیر می توان رفع کرد:

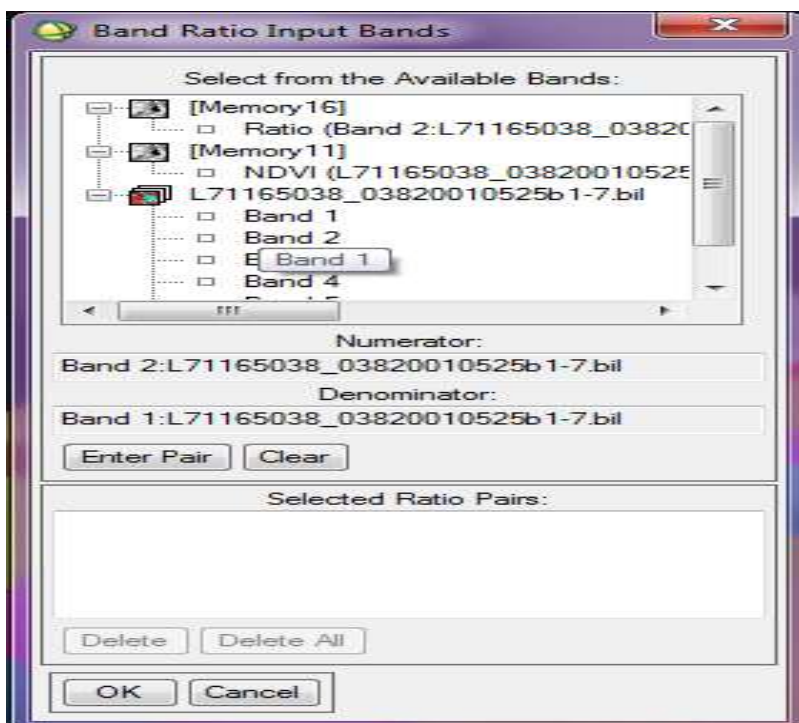
Basic tools → preprocessing → general purpose utilities → destripe



## منوی transform

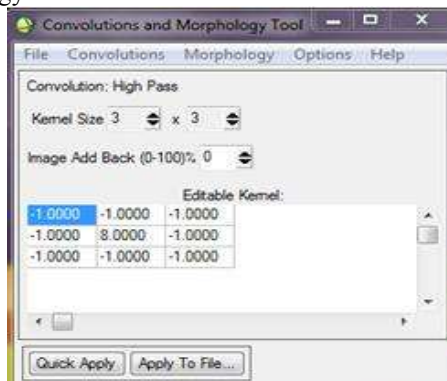
گزینه band ratios نسبت گیری بین باندها می باشد. در واقع یکی از کارهایی که در گزینه band math انجام می دادیم ، در اینجا می توان بصورت مستقیم انجام داد.

فرق بین این روش با روش band math در این است که در این روش می توان دو باند از یک تصویر را نسبت گیری کرد و چندین باند را شرکت داد.



## فیلترها

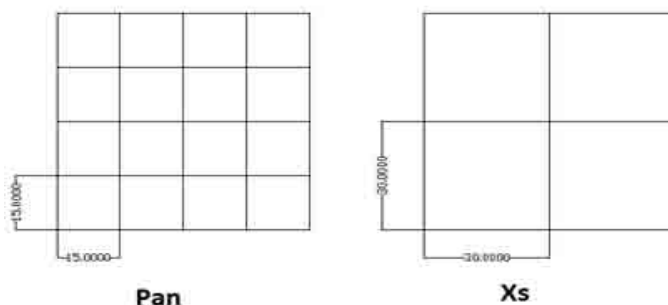
از فیلترها جهت شارپ کردن و بارز کردن عوارضی که در نظرممان است استفاده می شود. فیلترهای آماده ای در نرم افزار موجود است و همچنین می توان فیلترهایی بصورت دستی ساخته و به نرم افزار معرفی کرد. برای انجام فیلتر به گزینه زیر می رویم :  
Filter → convolutions and morphology



در این گزینه می توان ابعاد کرنل و همچنین مقدار عدد تاثیر گذار را تغییر داد. با تعیین نوع تصویر مد نظر ، فیلتر بر روی تصویر اعمال می شود.

## تلفیق تصاویر image fusion :

هدف : دست یابی به یک تصویر با دقت مشاهداتی بالا و اطلاعات رنگی با استفاده از یک تصویر pan با دقت مکانی بالا و یک تصویر رنگی با دقت مکانی متوسط.



می خواهیم از اطلاعات باند رنگی استفاده بکنیم در حالی که اطلاعات مکانی آن را حفظ کنیم. یعنی می خواهیم به تصویر رنگی با دقت مکانی ۱۵ متر برسیم. برای این کار باید RGB تصویر جدید بصورت زیر محاسبه شود :

$$R_{new} = \frac{R_1}{R_1 + G_1 + B_1} \times I_{pan}$$

$$G_{new} = \frac{G_1}{R_1 + G_1 + B_1} \times I_{pan}$$

$$B_{new} = \frac{B_1}{R_1 + G_1 + B_1} \times I_{pan}$$

عیب این روش در این است که با توجه به میانگین گیری صورت گرفته ، رنگ ها خیلی به هم می ریزد و از تصویر رنگی اصلی خیلی فاصله می گیرد.

## روش دوم: استفاده از HIS

تصویر رنگی ما بصورت RGB می باشد که برای تبدیل آن باید ویژگی Intensity آن را وارد تصویر کنیم. پس ما حالت زیر را داریم:  
→ H (30m) S (30m) I (30m) خروجی RGB to HSI transformation (30m) →

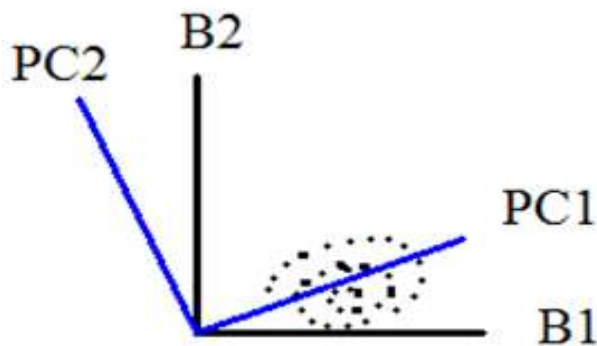
در روش بعد  $I_{pan}$  یا درجه خاکستری باند pan ۱۵ متر را با درجه خاکستری ۳۰ متر عوض می کنیم :  
Replacing I (15m) by I (30m)

روش دوم : به هم ریختگی رنگ کمتر ولی محاسبات آن پیچیده تر خواهد بود.

## روش سوم PCA : ( تجزیه به مولفه های اصلی )

در این روش یک تجزیه ای صورت می گیرد که در آن باند هایی که شباهت زیادی با هم دارند را از پردازش خارج کنیم . یعنی با تجزیه و تبدیل باند ها با استفاده از مقادیر ویژه آنها و میزان همبستگی آنها باند جدید را با استفاده از اطلاعات جدید می سازد که حاوی اطلاعات زیادی می باشد.

همانطور که در شکل ملاحظه می شود باند PC2 عملا از اطلاعات خالی می شود.



پس برای انجام این روش باید مراحل زیر را انجام دهیم :

1) PCA transformation ( $x_s 30$ ) → که شامل ۶ باند  $\begin{cases} P_{c1} \\ \vdots \\ P_{c6} \end{cases}$

2) Replacing  $I_{pan(15)}$  by  $P_{c1}$  →  $\begin{cases} I_{pan} \\ P_{c2} \\ \vdots \\ P_{c6} \end{cases}$  → تبدیل معکوس

با این کار یک معکوس انجام می دهیم تا به تصویر رنگی اولیه برسیم.

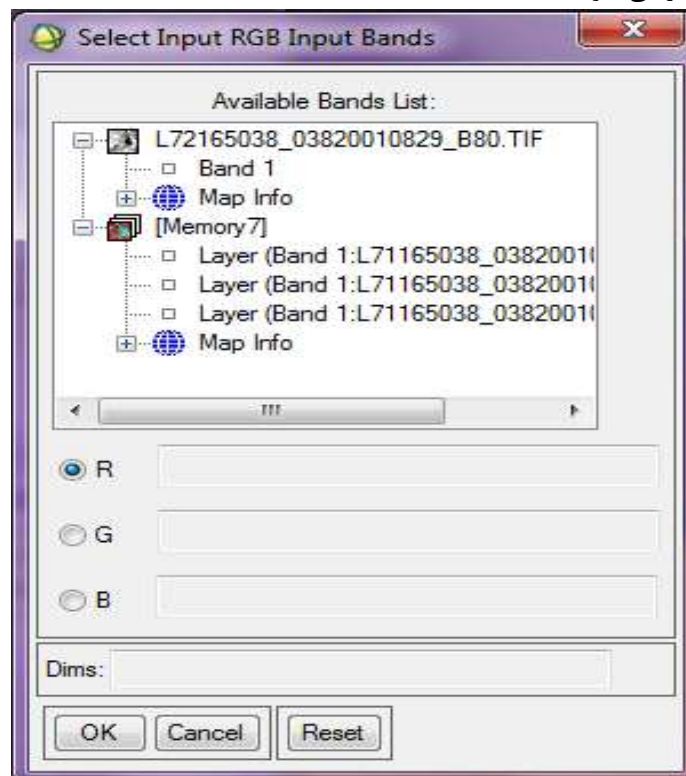
3) Inverse transformation  $\begin{cases} B_1 \\ B_2 \\ \vdots \\ B_6 \end{cases}$

حال می خواهیم عملیات تبدیل را در نرم افزار انجام دهیم. بایستی تصویری که شامل باند Pan باشد را داشته باشیم. جهت انجام تبدیلات به منوی زیر می رویم :

Transformation → image sharing → color normalized

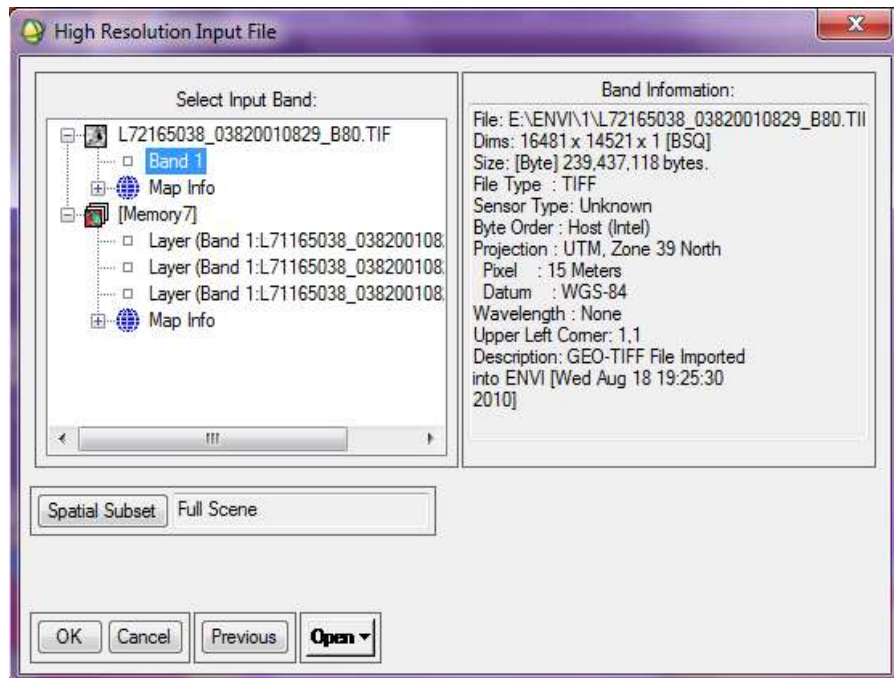
برای این کار نیاز به یک تصویر pan و یک تصویر RGB داریم .

با زدن گزینه بالا منوی زیر ظاهر می شود .

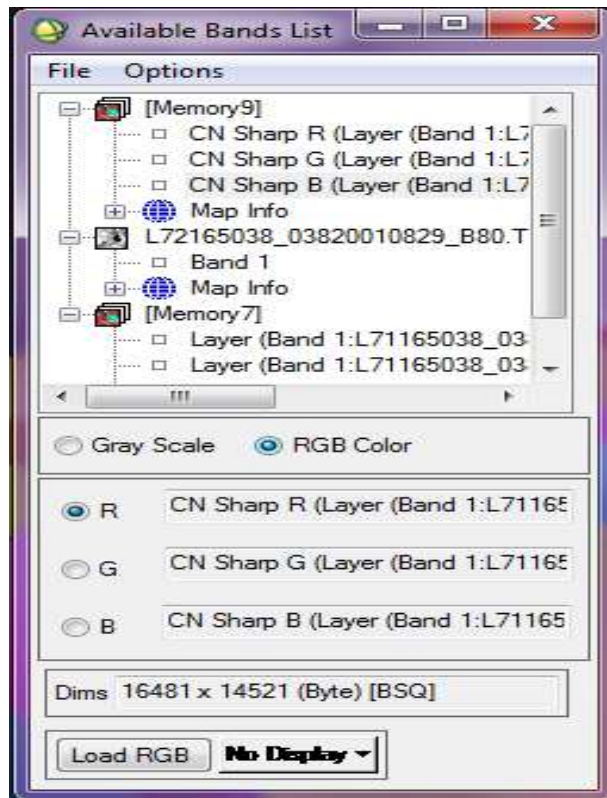


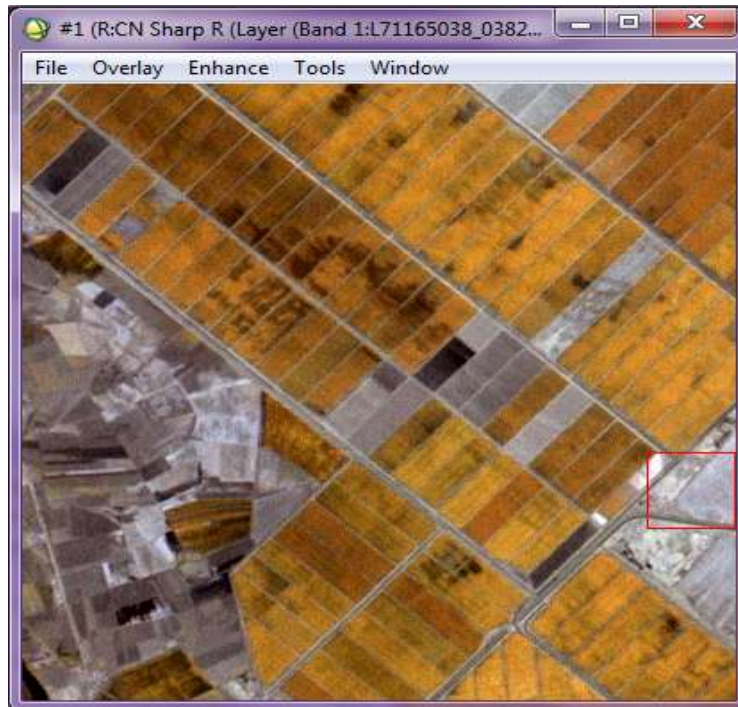
در منوی باز شده تصویر RGB را معرفی می نمایم .

در پنجره High Resolution باید تصویر Pan را معرفی کنیم .



محل ذخیره را مشخص نموده . مشاهده می شود که تصویری رنگی ساخته می شود که دقت آن به اندازه تصویر Pan می باشد .





در این روش دقت ، دقت تصویر Pan می باشد ولی در رنگ ها مقداری به هم ریختگی وجود دارد .

همچنین روش دیگر روش HSV می باشد که مراحل آن همانند روش قبل می باشد که از منوی زیر باز می شود .

Transformation → image sharing → HSV

در اینجا مقداری به هم ریختگی وجود دارد ولی دقت آن افزایش پیدا کرده است .

همچنین روش های گفته شده در مراحل قبل را می توان در منوی زیر ( میانگین گیری بر اساس رنگ ) انجام داد :

Transform → color transforms  $\begin{cases} RGB \text{ to } HSV \\ RGB \text{ to } HLS \\ HSV \text{ to } RGB \end{cases}$

## موزاییک کردن

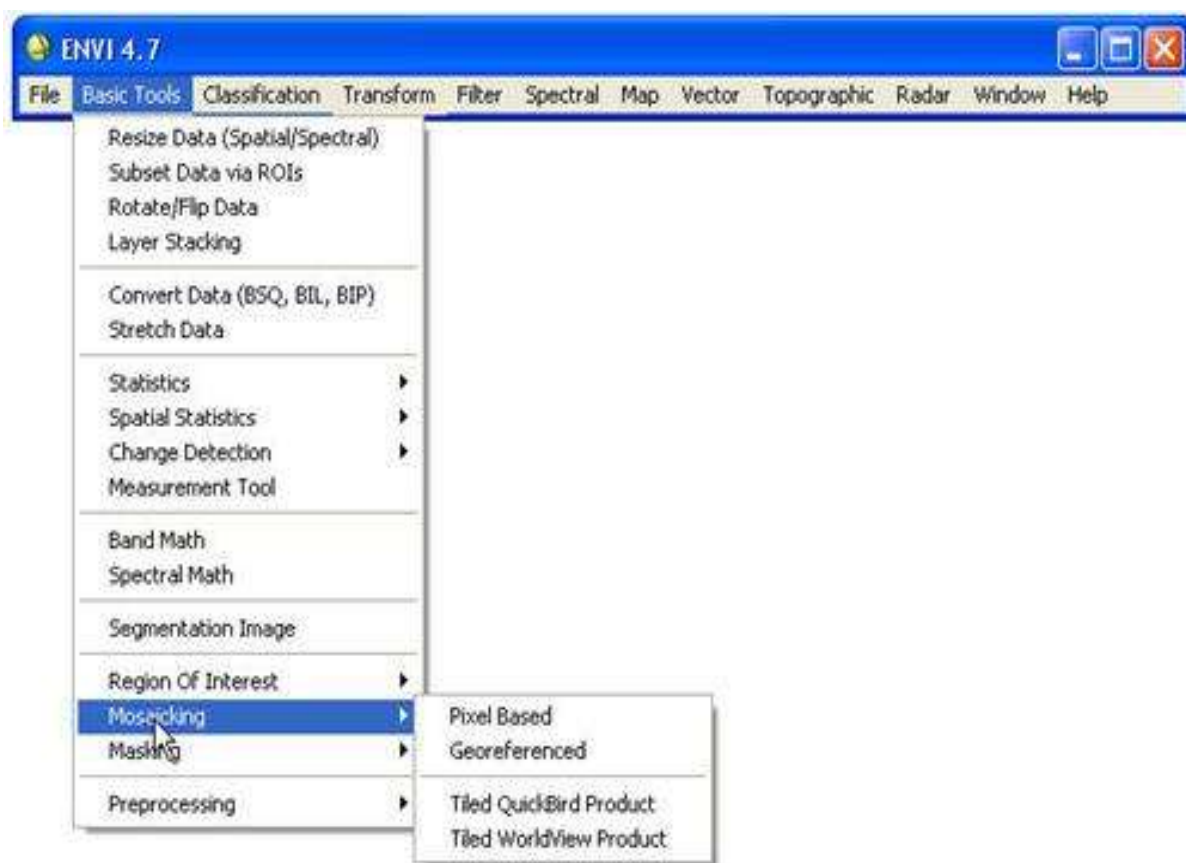
موزاییک کردن به معنای قرار دادن تصاویری که از لحاظ جغرافیایی با هم شباهت دارند در کنار هم است. ممکن است عکس های موزاییک شده با هم پوشش داشته باشند و یا نداشته باشند ولی بهترین نوع موزاییک کردن طوری است که عوارض در قسمت پوششی کاملا پیوسته باشند ولی همواره موزاییک کردن با خطایی مواجه است که عوارض کمی شیفت پیدا می کنند.

در نرم افزار ENVI موزاییک کردن به دو صورت زیر انجام می پذیرد:

روش اول: در این روش که روش PIXEL BASE نام دارد باید ابعاد تصاویر با هم برابر باشند و این روش دقیقا از کنار هم قرار داد PIXEL به PIXEL استفاده می کند و فقط تصویر را در کنار هم قرار می دهد یعنی بصورت ذیل عمل می شود. فقط باید توجه داشت که بسیار مهم است ابعاد PIXEL تصاویر با هم برابر باشد.

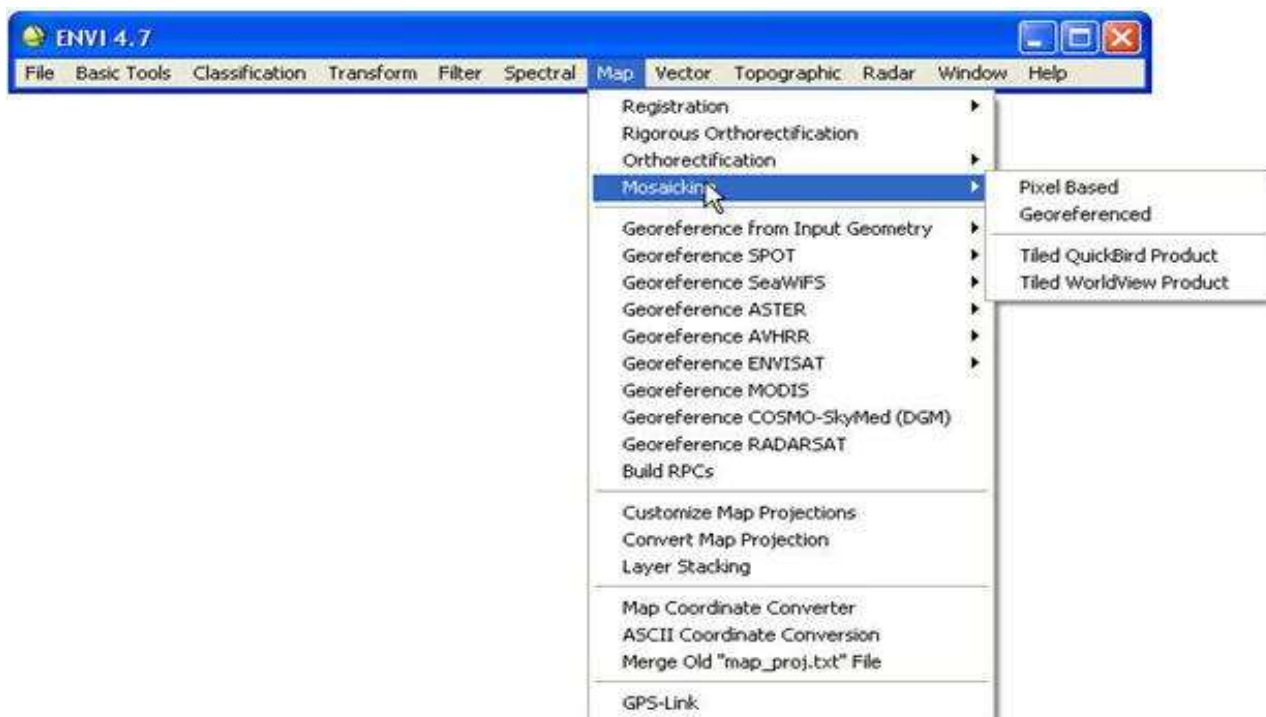
منوی موزاییک از دو قسمت نرم افزار قابل فراخوانی است:

1) Basic tools → mosaicking



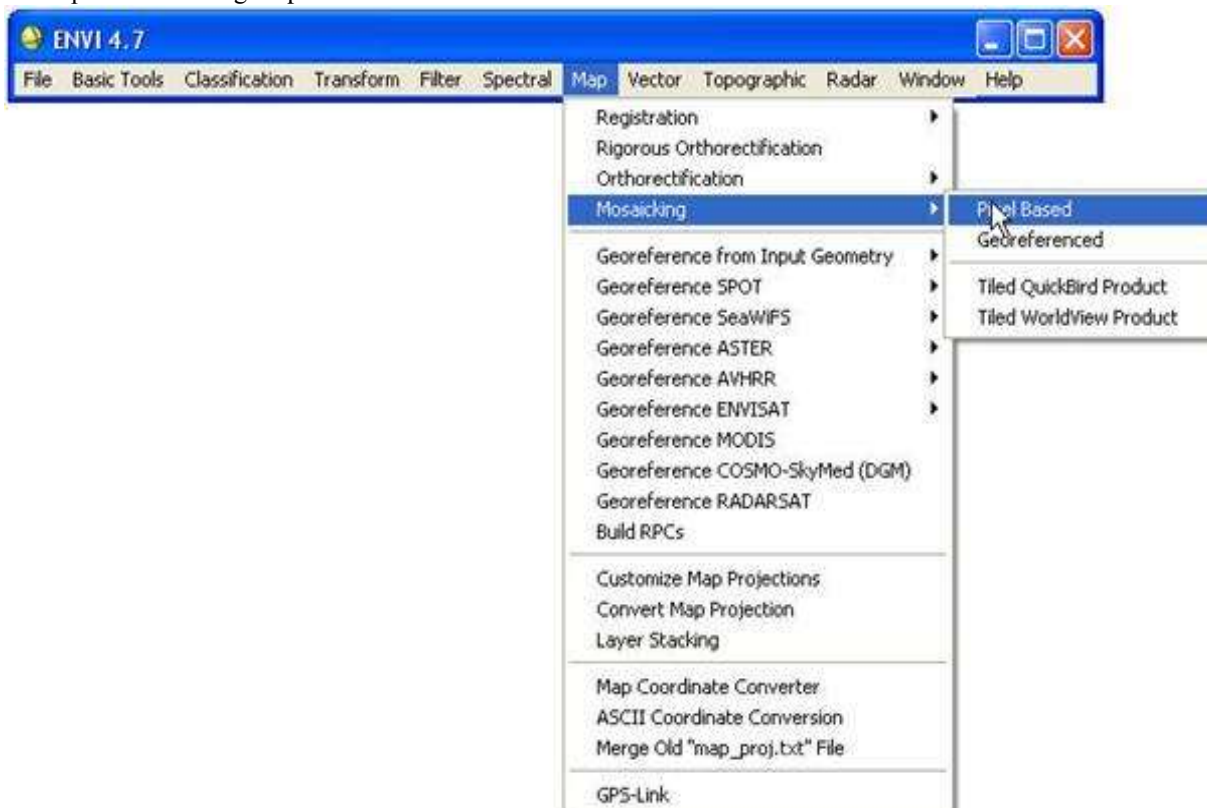
2) Map → mosaicking





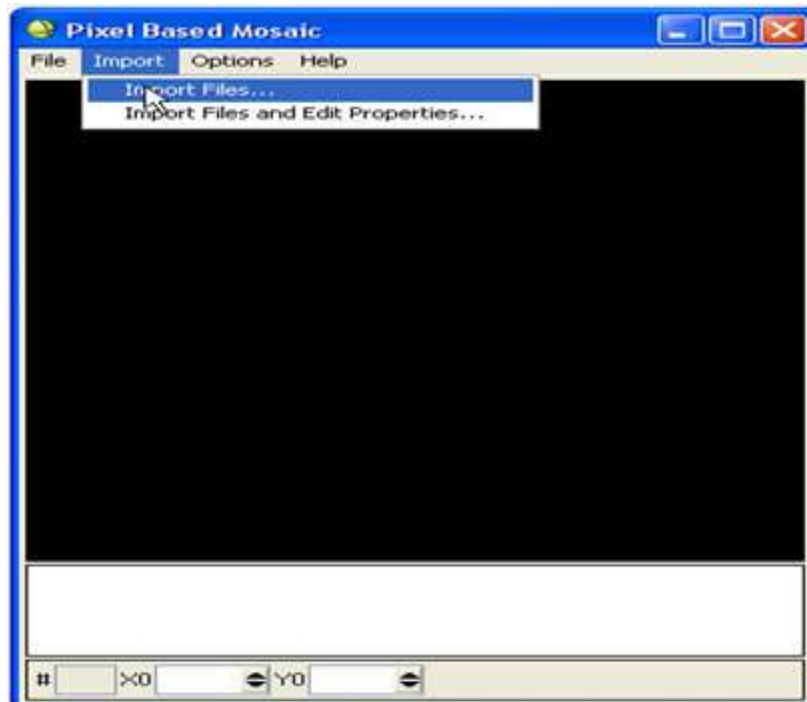
در حالت اول نوع pixel base، پس از باز کردن تصویر به مسیر زیر می رویم:

Map → mosaicking → pixel base

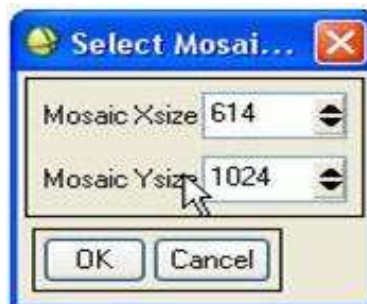


حال پنجره pixel base mosaic باز می شود. سپس از مسیر زیر فایل مورد نظر را وارد پنجره می کنیم:  
 Import → import files ...

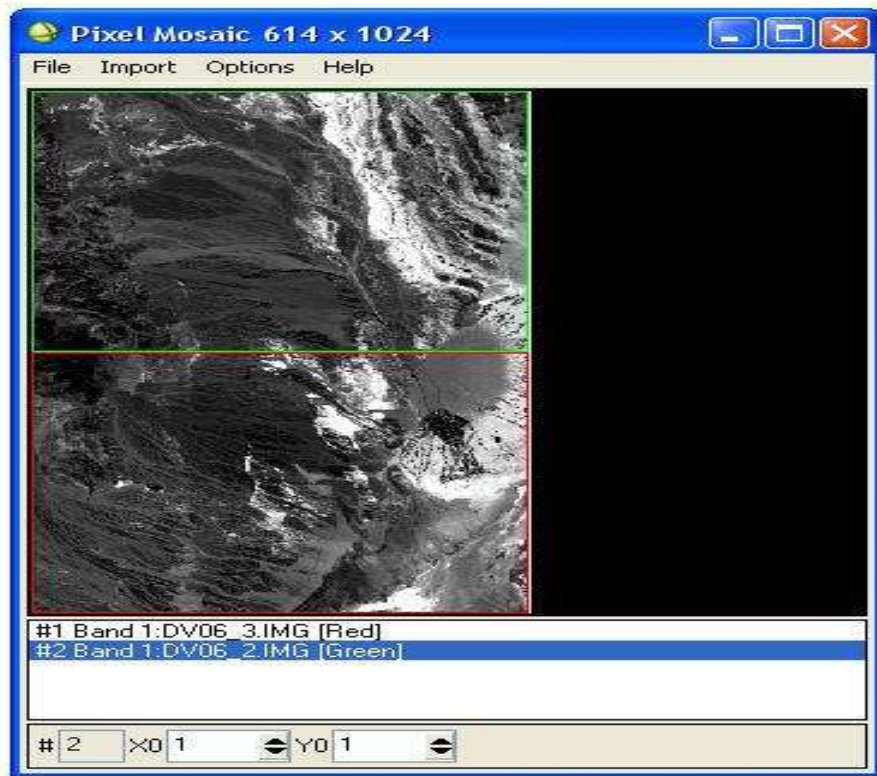
باید توجه داشت که تصاویر قبلا باز شده باشند. حال تصویر را وارد می کنیم.



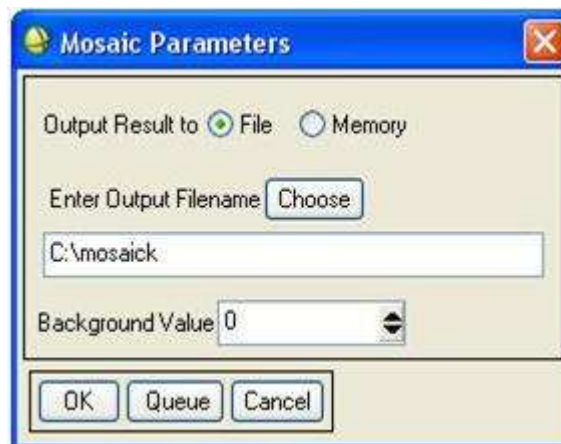
در این قسمت پنجره ای به شکل ذیل باز می شود:



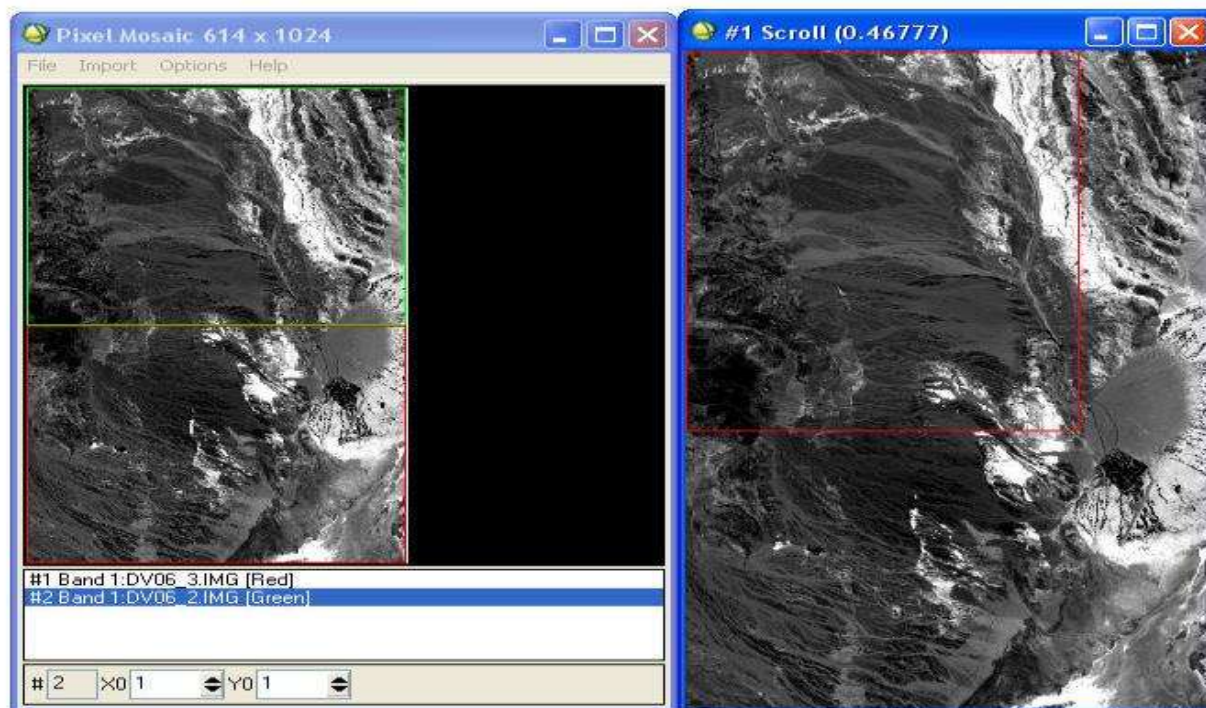
که در این پنجره ابعاد موزاییک کلی را از ما می خواهد و معمولا چون در تصویری که انتخاب می کنیم با هم باید از لحاظ طول و عرض برابر باشند ابعاد یکی از دو تصویر را می دهد. حال با دادن ابعاد موزاییک ، دو تصویر در کنار هم قرار می گیرند و می توانیم آنها را حرکت دهیم تا به درستی با هم موزاییک شوند که شکل نهایی بصورت ذیل است:



حال پس از اطمینان از درستی کار از منوی file گزینه apply را انتخاب می کنیم و پنجره ذیل باز می شود و میتوانیم تصویر موزاییک شده را در حالت memory و یا بر روی حافظه موقت و یا همچنین در حالت file روی مسیر خاص save نماییم و گزینه background value نمایانگر ارزش پیکسلی است که برای پس زمینه موزاییک انتخاب می شود.

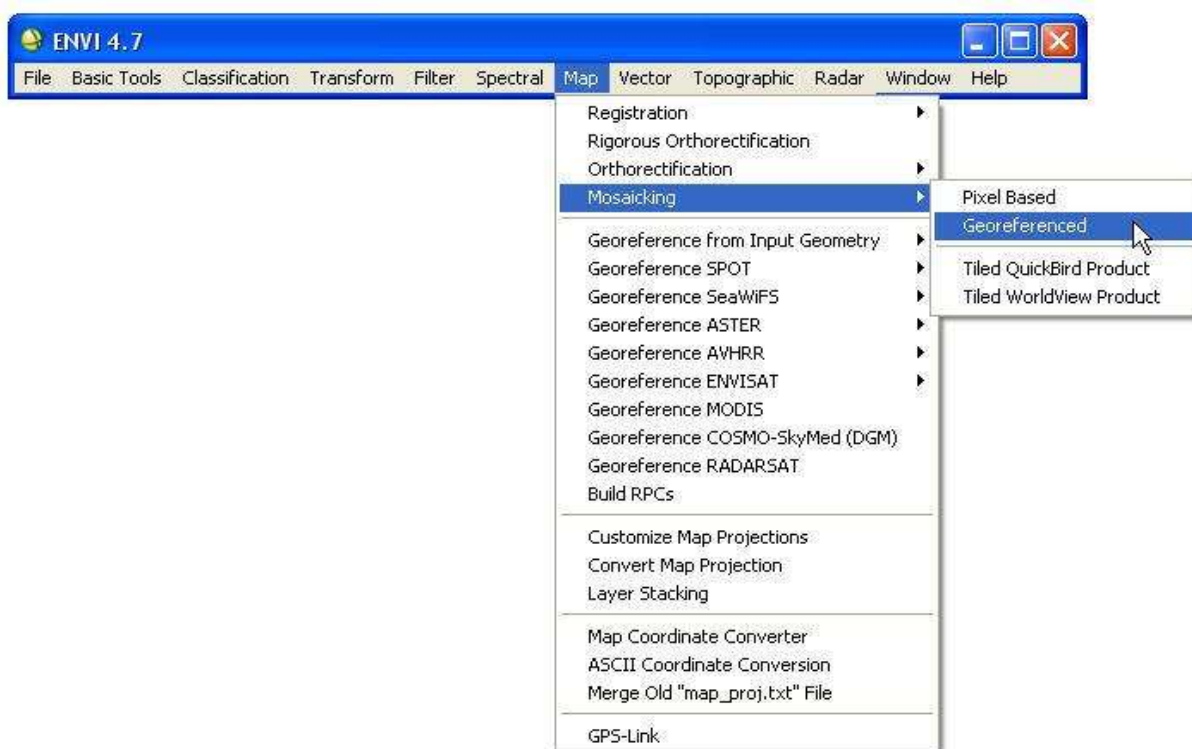


حال با گزینه ok کار را به اتمام می رسانیم و تصویر نهایی موزاییک شده با این روش به صورت زیر است:



حال به روش دوم می پردازیم. به مسیر ذیل بروید:

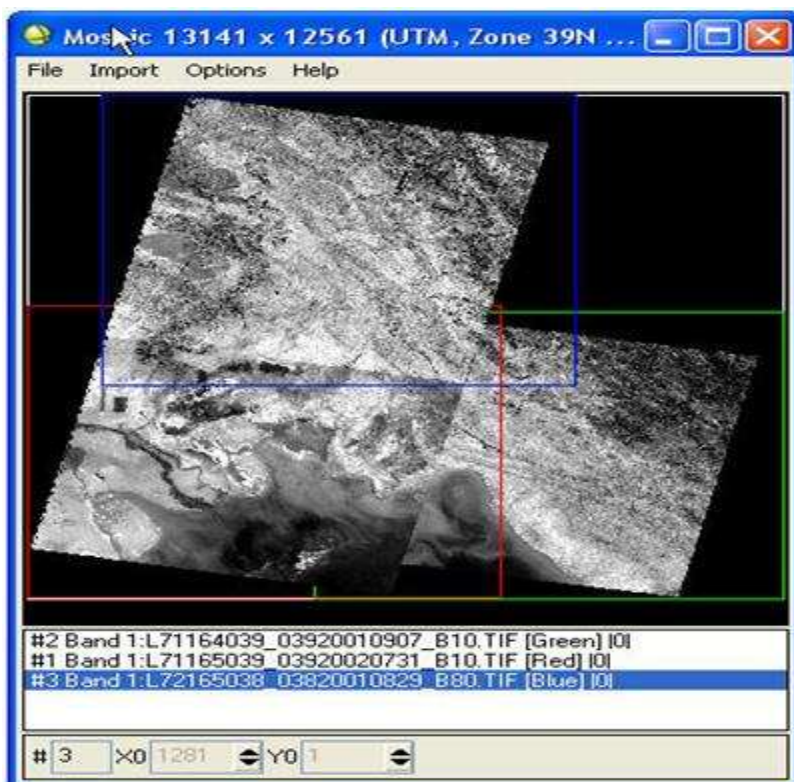
Map → mosaicking → georefrenc



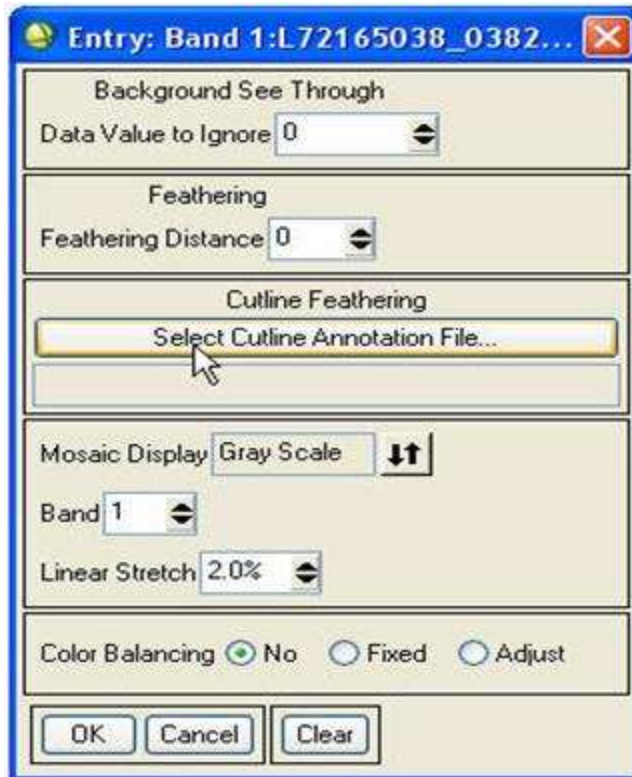
در این روش باید تصاویر مورد استفاده به درستی georefrenc شده باشد و گزینه map info آنها فعال باشد. در این روش نیازی نیست که تصاویر هم اندازه باشند چون به صورت مختصاتی کار می شود و نیاز به مختصات مشترک است نه خصوصیات مشترک و

اگر بخواهیم این کار بدون خطا انجام شود باید تصحیح هندسی به درستی و بطور مشترک صورت گیرد وگرنه هر کدام خطایی ایجاد می کند.

حال تصاویری که می خواهیم با هم موزاییک کنیم را در پنجره available band list باز می کنیم. حال پس از باز کردن ، پنجره map based mosaic باز می شود. به همان روش بالا ، یعنی از مسیر ... import files → import تصاویر را باز می کنیم. در این مرحله تصاویر طبق سیستم مختصات های خودشان بدون دستکاری در کنار هم قرار می گیرند و موزاییک می شوند.



در این مرحله چون تصحیح هندسی برای هر کدام از تصاویر صورت گرفته ممکن است دورانی داشته باشند و چون template به صورت چهار ضلعی مستقیم است قسمتی هایی از آن سیاه شود و روی تصاویر دیگر را در عمل موزاییک کردن بگیرد. برای اجتناب از این امر در پایین صفحه روی هر کدام از تصاویر که این شکل را دارند کلیک راست می کنیم و گزینه edit entry را می زنیم که پنجره زیر باز می شود:



**قسمت اول** یعنی data value to ignore نمایانگر ارزش پیکسل هایی است که از آن در موزاییک کردن صرف نظر می شود که معمولاً چون اطراف تصویر سیاه می شود به این مقدار عدد صفر را نسبت می دهیم.

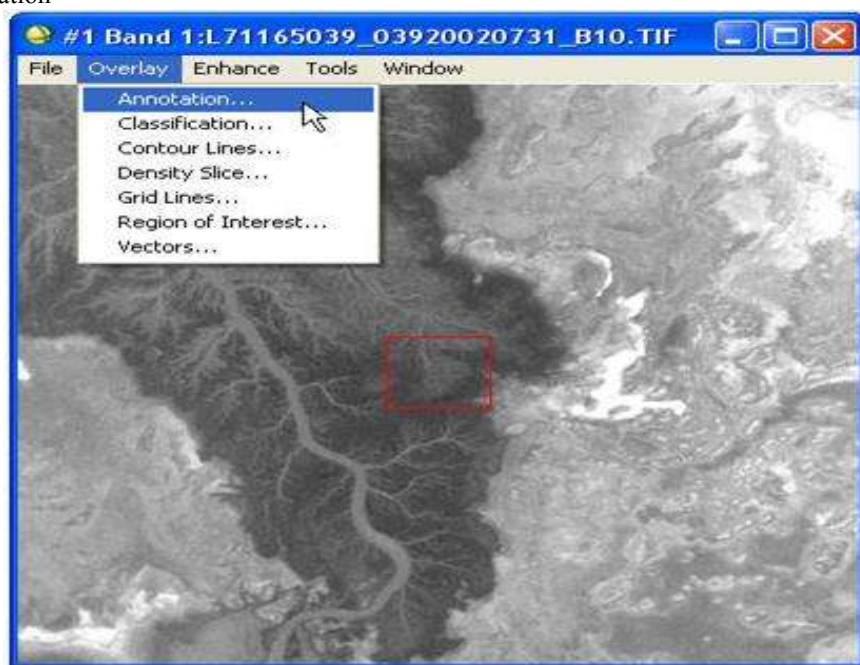
**در قسمت دوم** feathering distance می توان فاصله ای بر حسب پیکسل داد که از این فاصله در موزاییک کردن صرف نظر کند و این مورد در جاهایی کاربرد دارد که گوشه های تصویر خراب باشد و قسمتی را از آن حذف می کنیم.

**قسمت سوم** cutline feathering : در این قسمت نوعی دیگر از حذف قسمت های اضافی از تصویر را نشان می دهد که می توان با دادن یک فایل یرداری با نام annotation قسمت اضافی تصویر را حذف کرد.

## ساختن annotation :

در پنجره ای که تصویر مورد نظر را باز کردیم به مسیر زیر می رویم:

Overlay → annotation



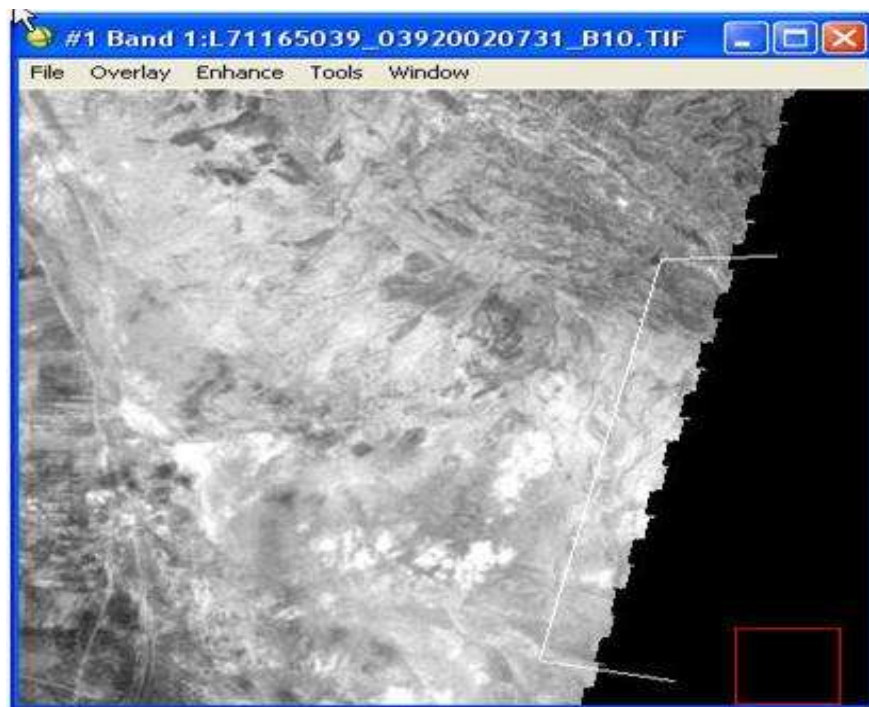
از منوی object گزینه poly line را انتخاب می کنیم.



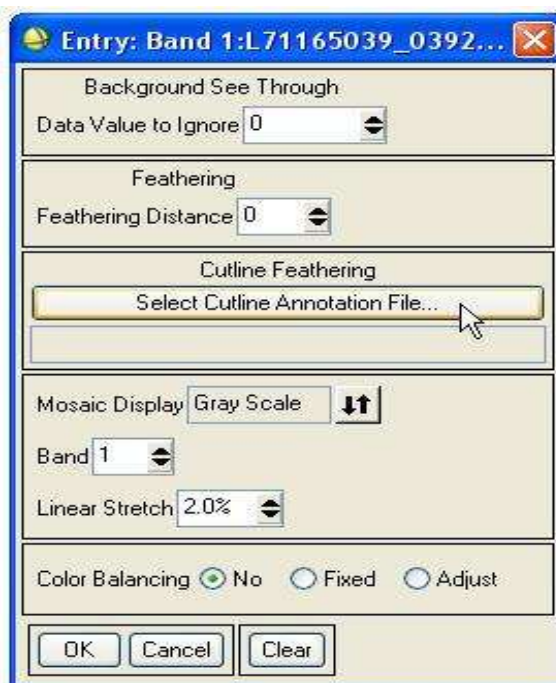
در قسمت اول نشان می دهد که فایل برداری را در کدامیک از پنجره ها می توانیم رسم کنیم و این قسمت بسته به نیاز و دقت ، قابل تغییر است.

در قسمت دوم مشخصات فایل برداری اعم از رنگ پس زمینه و یا ضخامت نمایش داده شده است.

در قسمت سوم یادداشت داخل فایل را نشان می دهد و مشخصاتی مانند پر شدگی ، دوران و ضخامت قابل تنظیم است.



حال در پنجره مورد نظر فایل برداری را رسم و سپس آن را از منوی save annotation file ذخیره می نمایم  
 حال دوباره به منوی edit entry باز می گردیم و select cutline annotation file را انتخاب می کنیم و می توانیم با این روش  
 قسمت های خراب یا غیر ضروری تصویر را حذف کنیم.



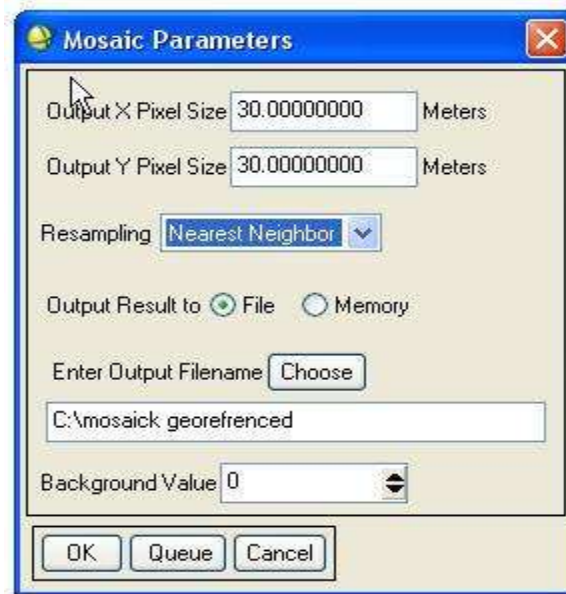
در قسمت چهارم نحوه مدیریت رنگ موزاییک کردن را بیان می کند که می تواند در حالت gray scale و یا RGB باشد. در حالت  
 gray scale ، در پایین گزینه باند می آید که می گوید کدام باند را به صورت سیاه و سفید نمایش بدهد و اگر RGB را انتخاب  
 کنیم باید باند های قرمز ، سبز و آبی را معرفی نماییم.



در قسمت چهارم گزینه linear stretch برای مواقعی استفاده می شود که دو تصویر با هم تفاوت کمی از لحاظ کنتراست دارند و می توان با تغییر دادن این قسمت تا حد زیادی این دو تصویر را شبیه هم کرد و اگر این روش پاسخگو نبود یعنی تفاوت بین کنتراست تصاویر زیاد بود باید قبل از موزاییک کردن عمل histogram matching انجام شود و بعد وارد این مرحله شویم و راه سوم استفاده از گزینه پنجم این قسمت است.

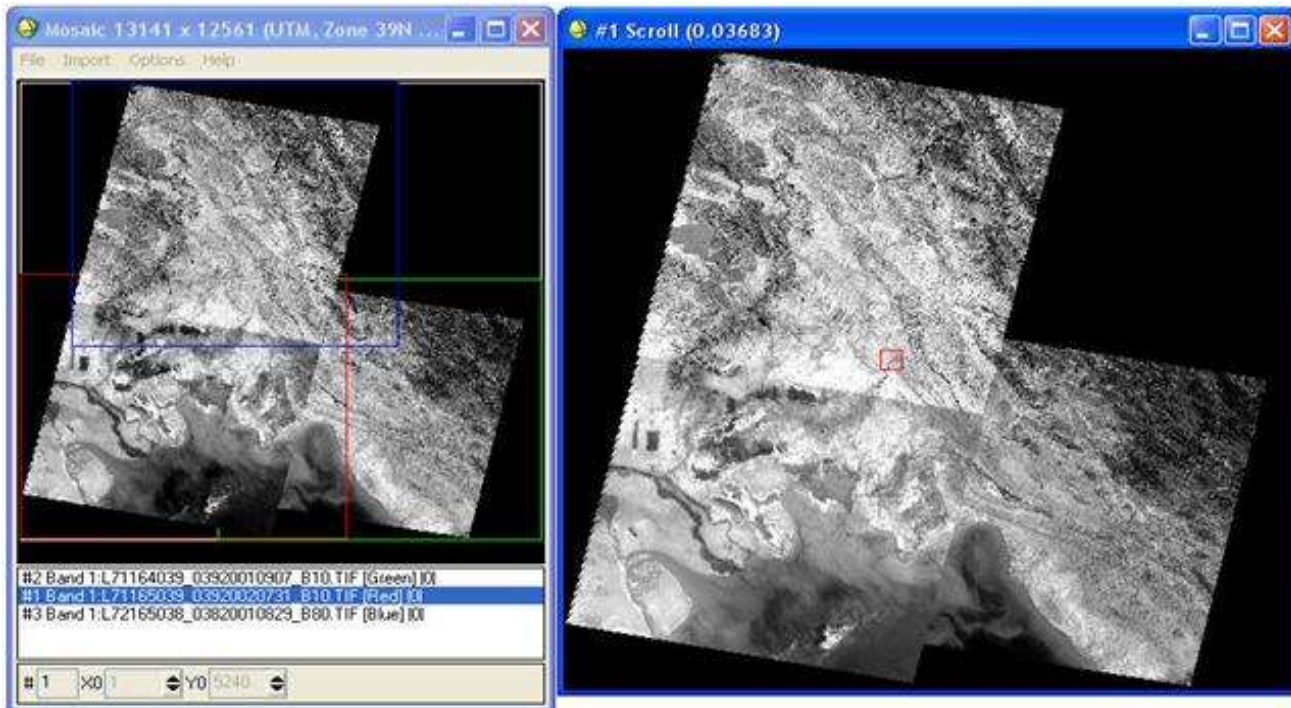
در قسمت پنجم color balancing می توان تفاوت رنگی فاحش بین تصاویر را بهبود بخشید. برای این کار تصاویری که رنگ خوبی دارند را بصورت fixed در نظر می گیریم و تصاویری که تفاوت رنگی زیادی با این تصویر دارند را بصورت adjust در نظر می گیریم تا رنگ تصاویر adjust بهبود یابد.

حال از گزینه file گزینه apply را می زنیم و پنجره ذیل باز می گردد:



قسمت اول نمایانگر اندازه پیکسل خروجی می باشد که قابل تغییر است و نوع resampling که در سه حالت nearest neighbor و bilinear و cubic قابل تنظیم است و حالت فایل خروجی که می تواند بصورت فایل موقت و دائمی باشد و مسیر ذخیره فایل و همچنین مقدار ارزش پیکسل پس زمینه است.

قسمت دوم که color balancing می باشد نشان دهنده نوع color balancing است که می تواند بصورت کلی stats from complete file و یا بصورت منطقه ای stats from overlapping regions انجام بگیرد.



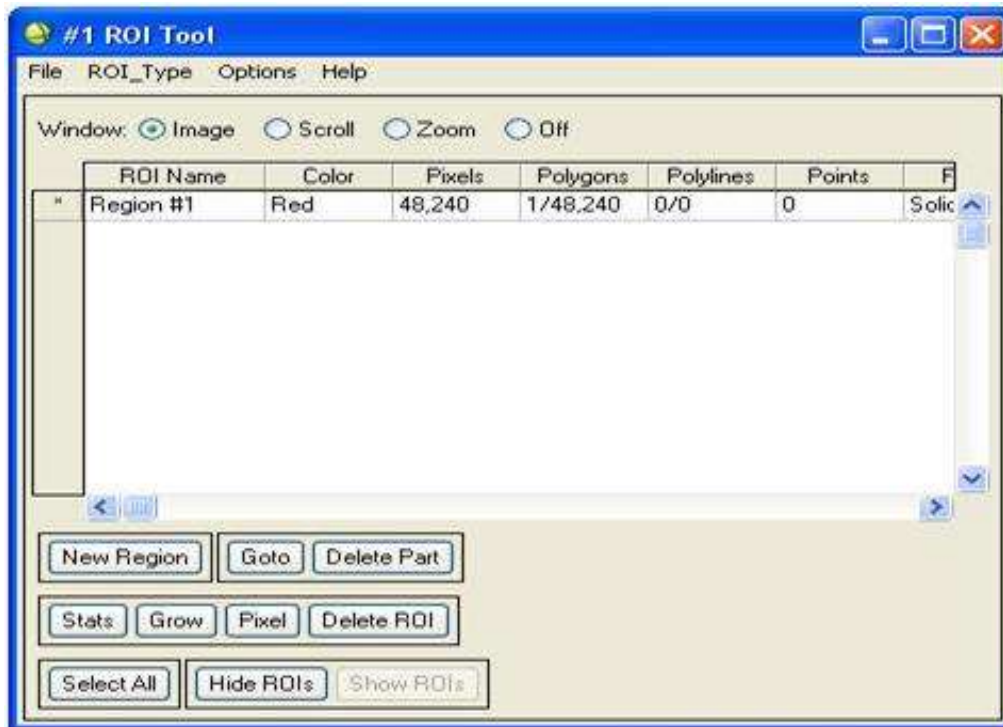
### جداسازی

حال راه های دیگری برای جدا سازی لبه های با ایراد به شرح ذیل می باشد:  
 یکی از این روش ها ایجاد ROI است که بوسیله این روش می توان قسمت مورد نظر تصویر را جدا کرد (clip). برای انجام این کار ابتدا تصویر را باز کرده و نمایش می دهیم. سپس در پنجره تصویر به مسیر ذیل می رویم:

Overlay → region of interest



حال پنجره ذیل باز می شود:



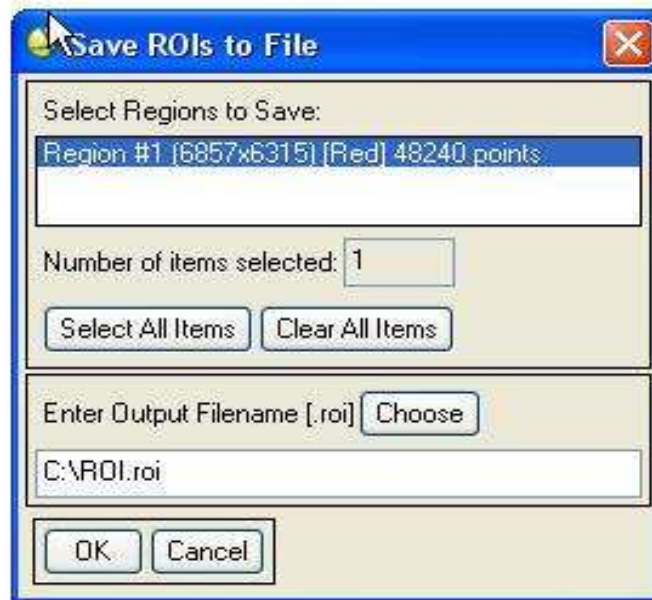
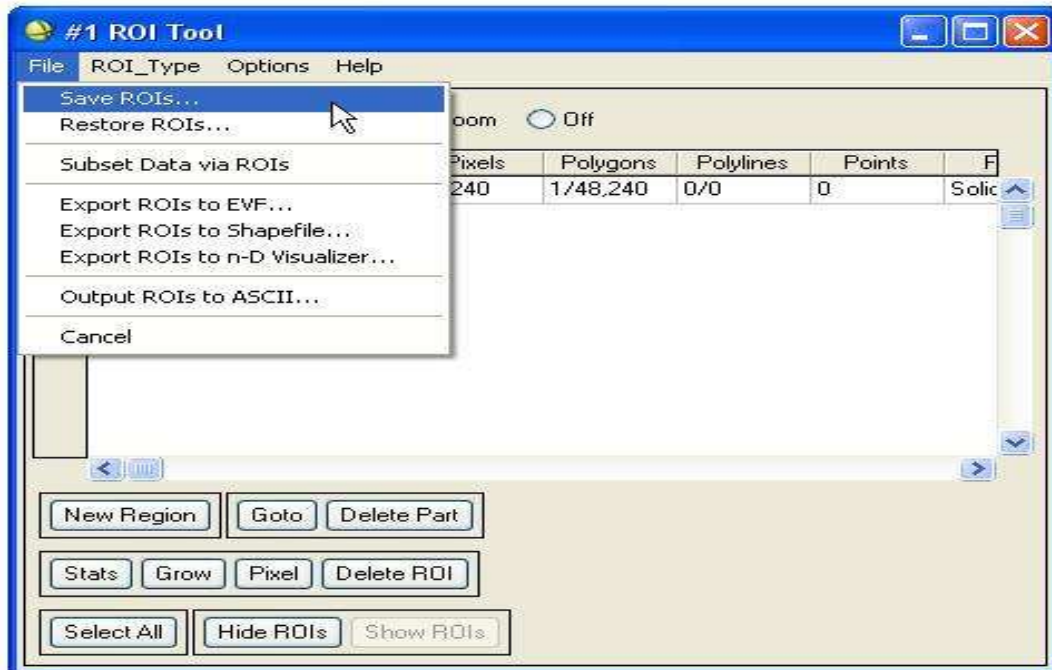
حال از منوی ROI-type گزینه polygon را انتخاب می کنیم. در قسمت بالا ، قسمت ترسیم ROI را می بینیم که قابل تنظیم است و پس از وارد کردن نام و رنگ ROI در پنجره تنظیم شده شروع به ترسیم ROI می کنیم و می توانیم با زدن گزینه new region یک ROI جدید تعریف نماییم(در این قسمت ROI ما پلیگونی است که تمام تصویر را به جز لبه خراب در بر گرفته است) با زدن go to به قسمت مورد نظر بعدی می رویم و با delete part می توانیم آن قسمت را پاک کنیم.گزینه stats نشان دهنده هیستوگرام ROI ما است.و grow سطح کلی پنجره انتخابی را ROI در نظر می گیرد.گزینه pixel تعداد پیکسل های ROI را نمایش می دهد و delete ROI ، ROI مورد نظر را پاک می کند.

Select all تمام ROI ها را انتخاب می کند.

Hide ROI's : تمام ROI ها را مخفی می کند.

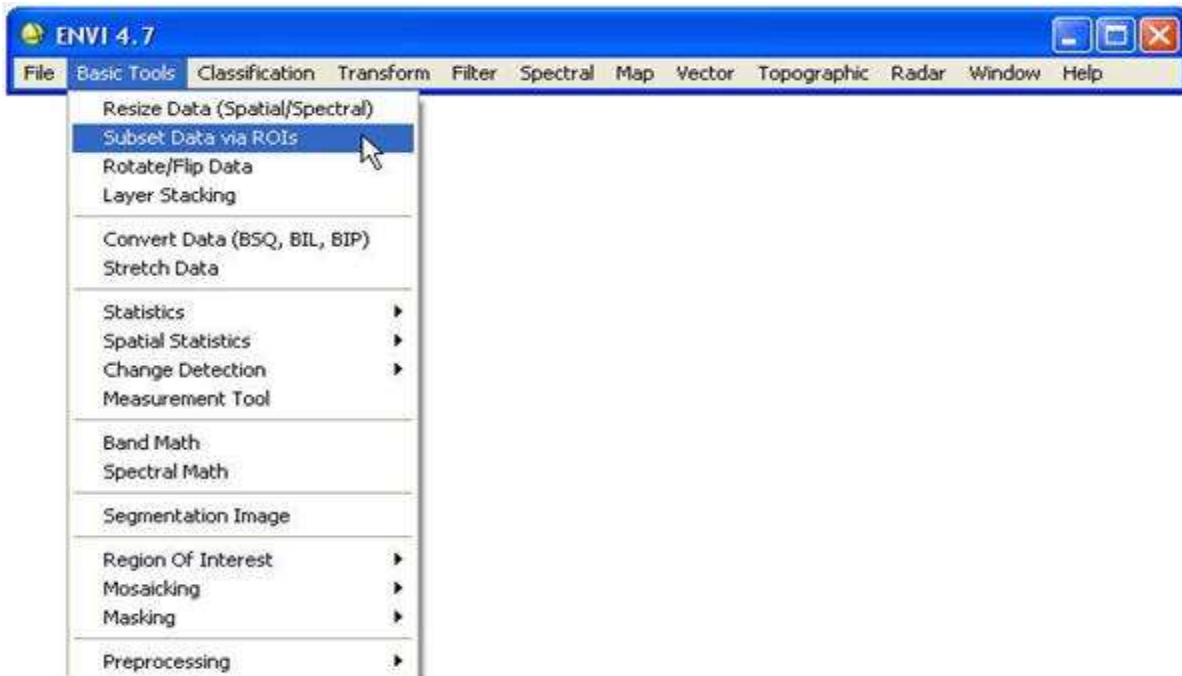
Show ROI's تمام ROI ها را نشان می دهد.

حال از گزینه save ROI's → file می توانیم ROI های مختلف را save کنیم.

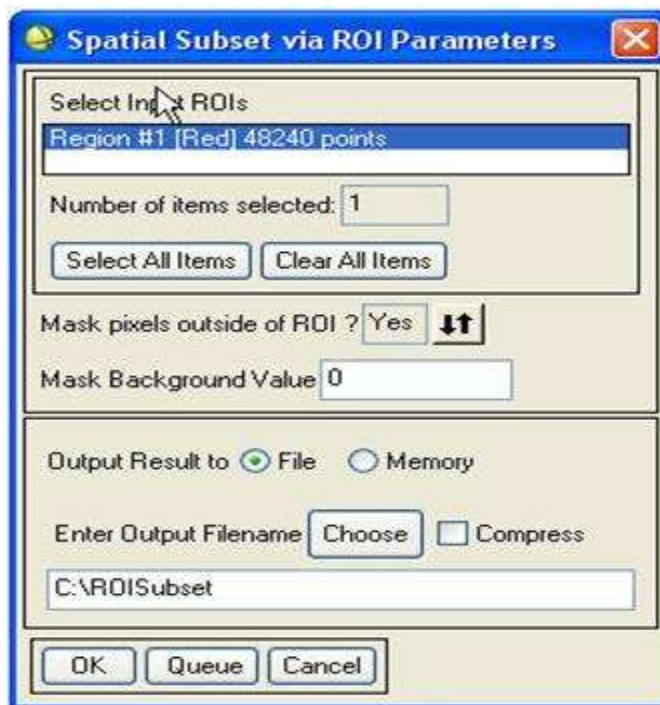


حال با انتخاب ROI های مورد نظر می توانیم مسیر ذخیره فایل ROI را تعیین کنیم و حال ROI مورد نظر را ذخیره می نمایم.  
سپس به مسیر ذیل می رویم:

Basic tools → subset data via ROIs



حال فایل مورد نظر را انتخاب می کنیم و سپس ok را می زنیم و پنجره ذیل باز می گردد:

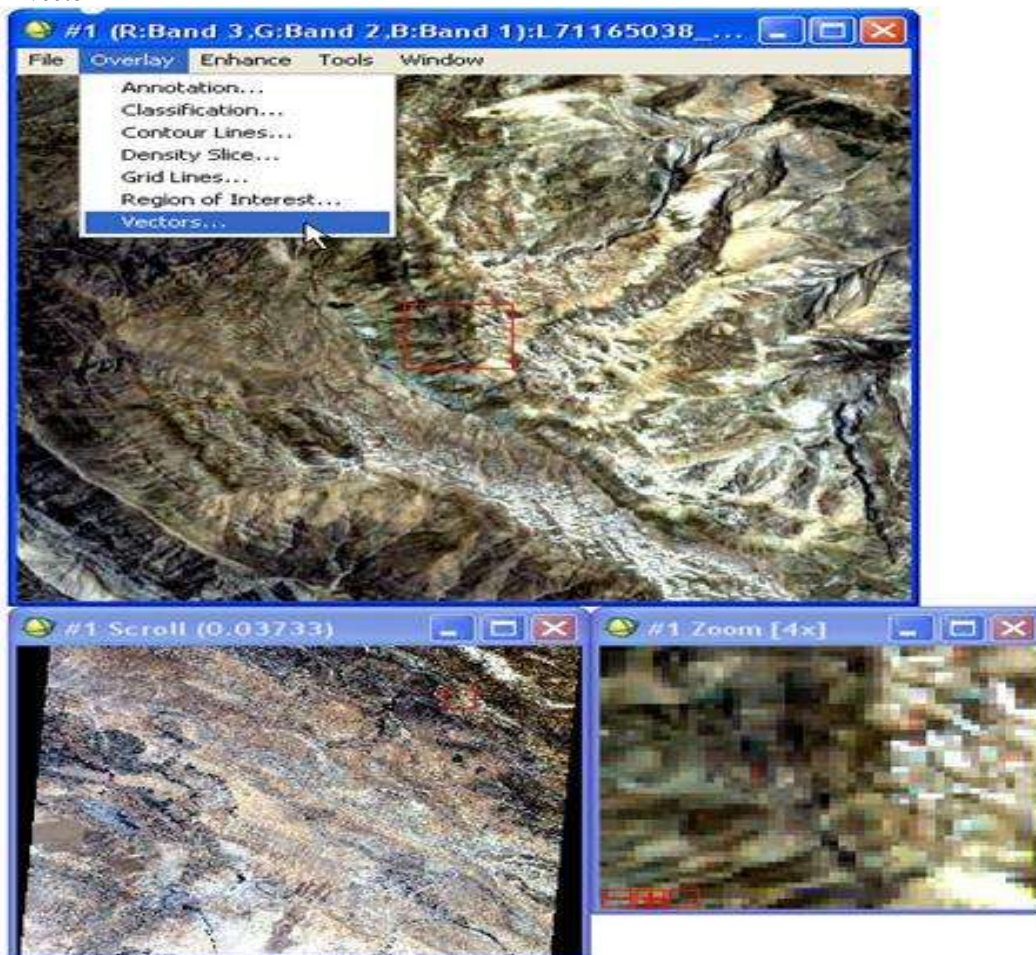


حالا در قسمت select input ROIs ، ROI مورد نظر را انتخاب می کنیم و گزینه mask pixel outside of ROI? را yes می کنیم و ارزش پیکسل های کناری را صفر در نظر می گیریم. سپس فایل را بصورت موقت یا فایل اصلی ذخیره می نماییم.

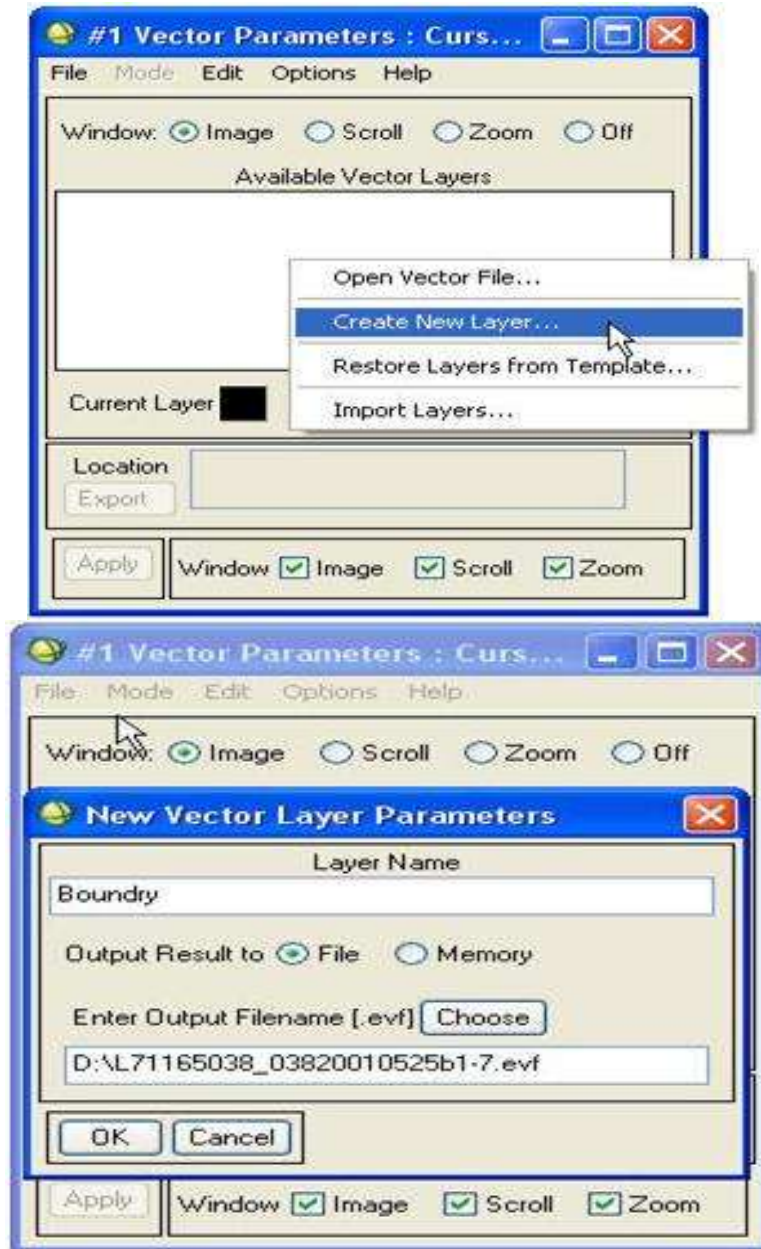


روش دیگری که می توان بوسیله آن لبه ها را حذف کرد روش استفاده از فایل برداری است که بصورت ذیل است:  
 اول تصویر را باز کرده و سپس آن را نمایش می دهیم و بعد از آن به مسیر ذیل می رویم:

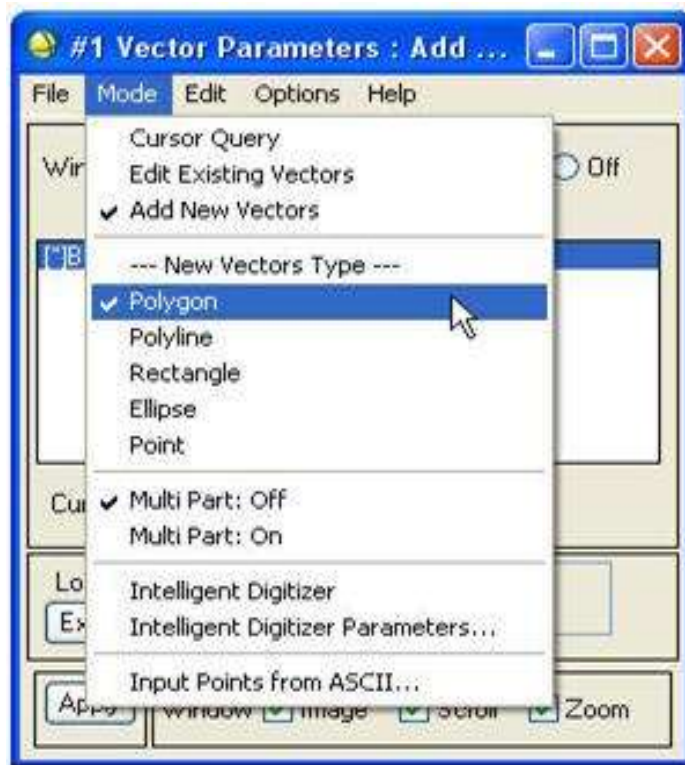
Overlay → vector



حال روی صفحه available vector layers کلیک راست می کنیم و گزینه create new layer را انتخاب می کنیم و سپس از پنجره ذیل آن را در مسیر مورد نظر با فرمت evf که فرمت فایل برداری خود ENVI است ذخیره می کنیم.



حال از منوی mode گزینه add new vectors را انتخاب می کنیم. حال گزینه زیر آن فعال می شود. سپس گزینه polygon را انتخاب می کنیم.

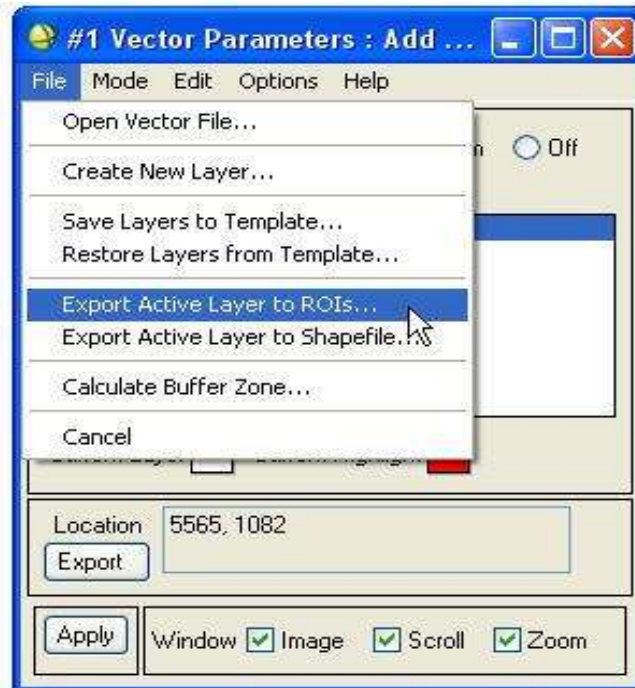


در گزینه بالایی می توانیم از window قسمت های مختلف ترسیم را انتخاب کنیم. حالا از قسمت مورد نظر شروع به ترسیم polygon می نماییم و سپس با راست کلیک گزینه accept new polygon را برای تایید و گزینه remove new polygon را برای انصراف انتخاب می کنیم. این پلیگون اگر save شود تا وقتی که نرم افزار باز است می تواند از منوی option گزینه import layer انتخاب شود و فراخوانی گردد ولی بعد از بسته شدن دیگر از بین می رود و سپس apply را انتخاب می کنیم.

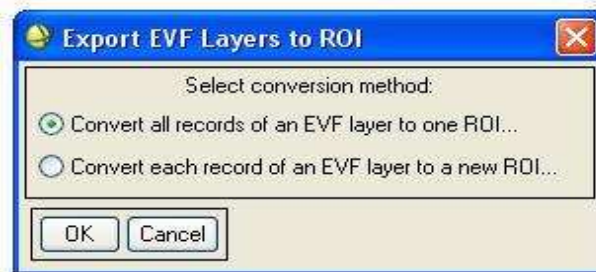
باید توجه داشته باشیم که پلیگون باید در محدوده مورد نظر کشیده شود به استثنای قسمت هایی که می خواهیم حذف شود. حال به مسیر ذیل می رویم:

File → export active layer to ROI





این منو لایه های برداری ما را به ROI تبدیل می کند. پس از انتخاب گزینه بالا پنجره زیر باز می شود:

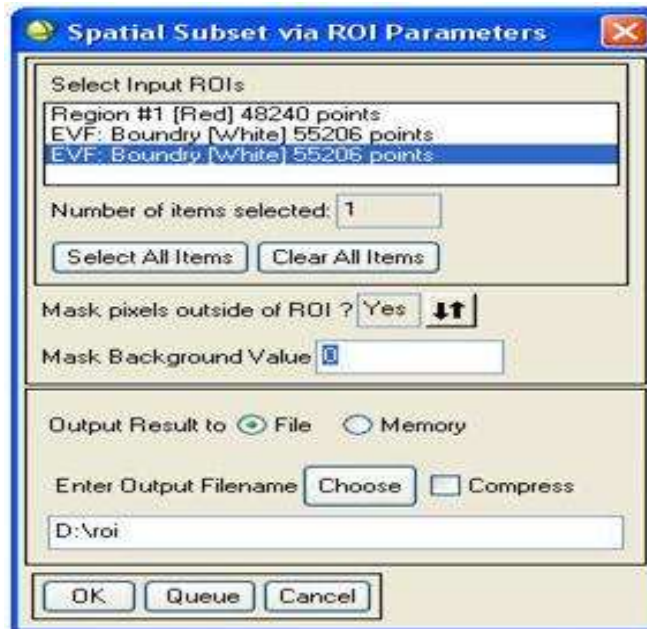


توجه داشته باشیم اگر بر اساس فایل برداری subset بگیریم چهار گوشه محدوده را در نظر می گیرد ولی در ROI فقط محدوده ROI مورد نظر قرار می گیرد. که گزینه اول به معنای آن است که تمام لایه های برداری را یک ROI کند و گزینه دوم یعنی هر کدام از لایه های برداری را یک ROI کند. حال گزینه مورد نظر را انتخاب و ok را می زنیم و سپس apply می کنیم. حال به مسیر زیر می رویم:

Basic tools → subset data via ROIs

و حال فایل برداری را که تبدیل به ROI شده است را انتخاب می کنیم و مطابق مرحله قبل که توضیح داده شد عمل می کنیم فقط نکته بسیار مهم آن است که گزینه mask کردن حتما باید yes باشد. اگر بخواهیم ROI را از یک تصویر به تصویر دیگری منتقل کنیم با دستور geographic link می بینیم که این ROI در محدوده مشترک وجود دارد یا نه. چون اگر این ROI در محدوده مشترک نباشد انتقال آن منطقی نیست.

حال به مسیر overlay → region of interest می رویم



و پنجره ای باز می شود. در منوی option گزینه reconcile ROI via map را انتخاب می کنیم.



این گزینه ROI را طبق مختصات انتقال می دهد.

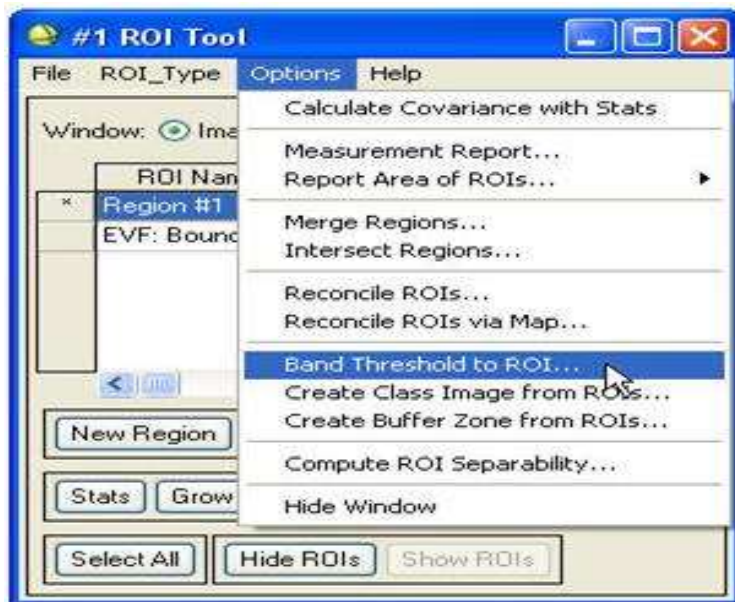
حال پنجره ای باز می شود که در آن باید ROI مورد نظر را انتخاب کنیم. پس از انتخاب ROI پنجره ای دیگر باز می شود و از ما می خواهد تا تصویر مقصد را انتخاب کنیم. پس از انتخاب تصویر مقصد ROI در آن منتقل می شود.

در منوی option در ROI tools → region of interest → overlay می توان کووریانس ROI ها را محاسبه نمود. بوسیله منوی calculate covariance with stats می توان مساحت محدوده هر ROI بوسیله منوی report area of ROI مشاهده نمود.

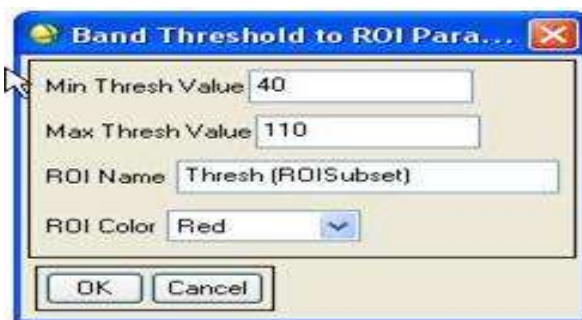
بوسیله منوی merge regions می توان چند ROI را با هم تلفیق کرد.

بوسیله منوی intersect regions می توان محدوده مشترک بین ROI ها را بدست آورد.

بوسیله منوی reconcile ROIs ... و reconcile ROIs via map می توان ROI ها را در یک تصویر به تصویری دیگر انتقال داد.



اگر روی گزینه band thresh old to ROI کلیک نمایید پنجره ذیل باز می شود:



این گزینه می تواند پیکسل هایی که ارزش خاص و در بازه ای خاص هستند را به یک ROI تبدیل کند. در min thresh value مقدار کمترین ارزش پیکسل و در max thresh value مقدار بیشترین ارزش پیکسل که در محدوده ROI قرار می گیرد را وارد می کنیم. در ROI name نام ROI را وارد و در ROI color رنگ ROI تعیین می شود. پس از ok کردن محدوده به عنوان یک ROI ایجاد می شود.

در منوی create class image from ROI می توان کلاسی تصویری برای طبقه بندی بوسیله ROI خاص بوجود آورد.

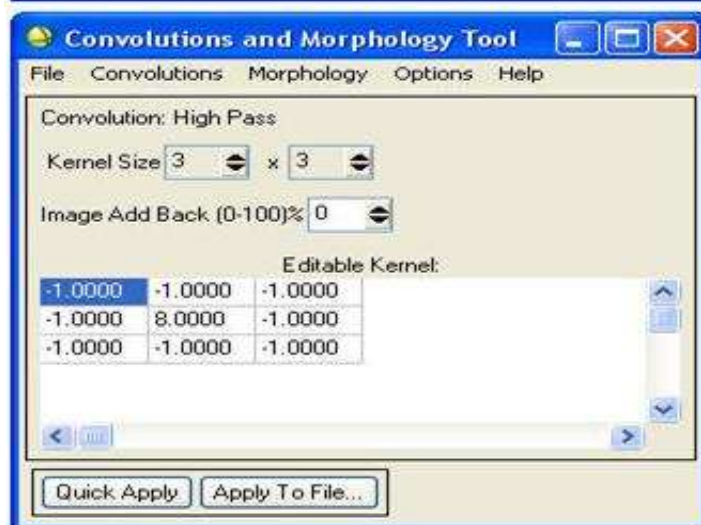
## اعمال فیلترها

بر روی تصویر برای بهبود کیفیت آن یکی از مهمترین مراحل آماده سازی تصویر است. در نرم افزار ENVI4.7 این موضوع را بصورت خیلی متنوع در منو ها می بینیم. برای اعمال هر فیلتر به صورت ذیل عمل می کنیم:  
ابتدا به مسیر زیر می رویم:

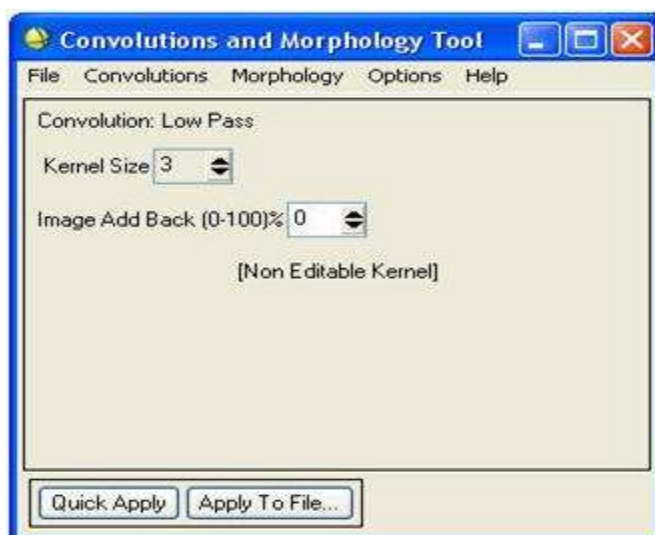
Filter → convolution and morphology



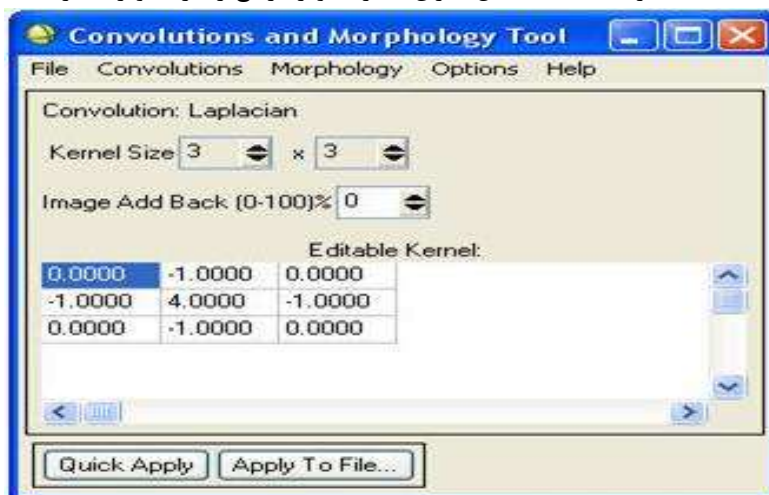
در منوی convolution های متفاوتی وجود دارد مانند فیلترهای بالا گذر ، پایین گذر و ...



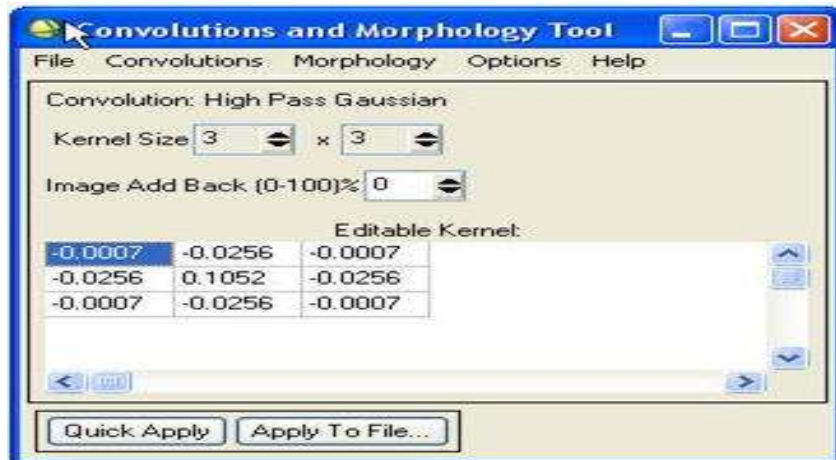
**High pass** : این فیلتر اختلافات زیاد pixel value را در فاصله کوتاه مشخص تر می کند. اگر این گزینه را انتخاب کنیم در پایین ابتدا نام فیلتر را می نویسد بعد ابعاد کرنل را که ابعاد ماتریس high pass را مشخص می کند قابل تعیین است. ابعاد این ماتریس باید فرد باشد تا به مرکزیت یک پیکسل اثر نماید و می توان kernel size را تعیین نمود. قسمت بعدی image add back می باشد که می توان در آن تاثیر تصویر قبلی در تصویر فیلتر شده را بر حسب درصد تعیین کرد. در قسمت بعدی editable kernel وجود دارد که ماتریسی که می خواهد اعمال شود نمایش داده می شود. که باید توجه داشت که این ماتریس قابل تغییر می باشد و با کلیک کردن روی تک تک درایه های آن می توان آن را تغییر داد.



**Low pass** : در این قسمت نیز اول نام فیلتر و سپس kernel size را نمایش داده است که در این قسمت می توان ابعاد ماتریس فیلتر را تعیین نمود. در قسمت بعدی نیز مانند حالت قبل میزان تاثیر تصویر مرجع را در تصویر فیلتر شده نشان می دهد.



**Laplacian**: این فیلتر اختلافات زیاد pixel value را در فاصله کوتاه مشخص تر می کند. اگر این گزینه را انتخاب کنیم در پایین ابتدا نام فیلتر را می نویسد بعد ابعاد کرنل را که ابعاد ماتریس high pass را مشخص می کند قابل تعیین است. ابعاد این ماتریس باید فرد باشد تا به مرکزیت یک پیکسل اثر نماید و می توان kernel size را تعیین نمود.



**Gaussian high pass** : این فیلتر اختلافات زیاد pixel value را در فاصله کوتاه مشخص تر می کند. اگر این گزینه را انتخاب کنیم در پایین ابتدا نام فیلتر را می نویسد بعد ابعاد کرنل را که ابعاد ماتریس high pass را مشخص می کند قابل تعیین است. ابعاد این ماتریس باید فرد باشد تا به مرکزیت یک پیکسل اثر نماید و می توان kernel size را تعیین نمود

**Gaussian low pass** : در این قسمت نیز اول نام فیلتر و سپس kernel size را نمایش داده است که در این قسمت می توان ابعاد ماتریس فیلتر را تعیین نمود. در قسمت بعدی نیز مانند حالت قبل میزان تاثیر تصویر مرجع را در تصویر فیلتر شده نشان می دهد.

**Median**: همان میانه که قابلیت اعمال آن وجود دارد.

Roberts و sobel همان فیلترهای سوبل و روبرتز که قابلیت اعمال آن وجود دارد.

**User defined**: این فیلتر بطور کامل به کاربر بستگی دارد و تمام پارامترهای ماتریس فیلتر را می توان در اینجا edit نمود. حال برای اعمال فیلتر باید روی گزینه apply to file کلیک نمایید و تصویر مورد نظر را انتخاب کنید و سپس با ok کردن آن را می توانیم بصورت فایل موقت یا فایل ذخیره شده save نماییم. و اگر گزینه quick apply را انتخاب کنیم به سرعت تصویر فیلتر شده را به ما نشان می دهد.

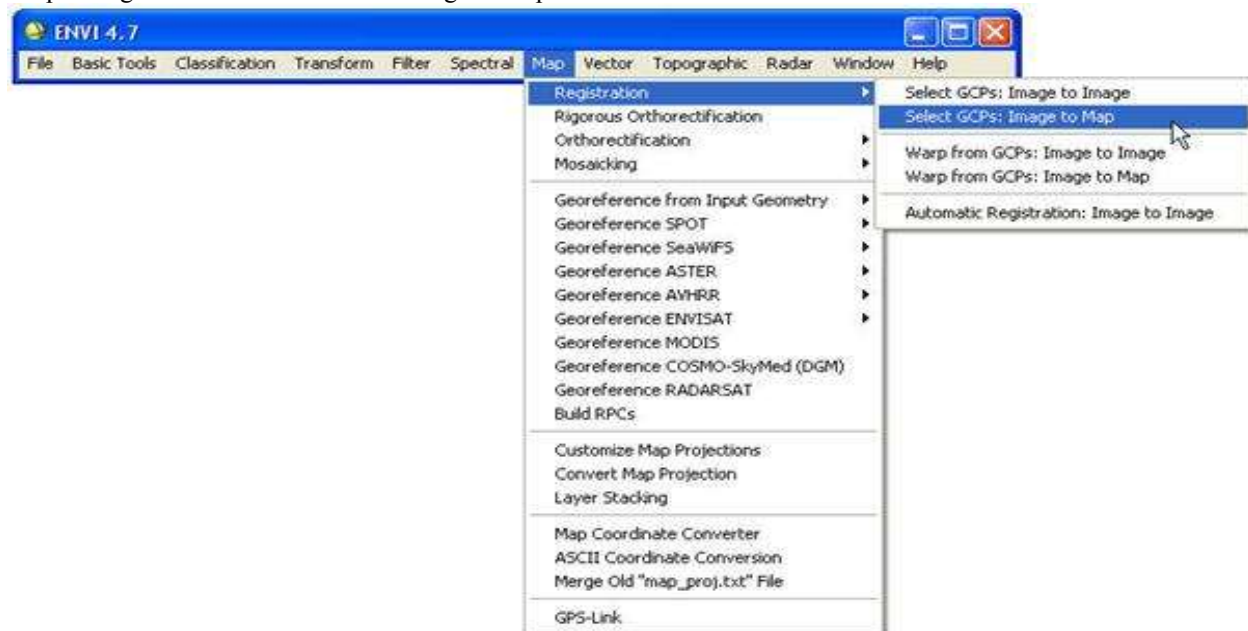
## عملیات georencing :

### ژئورفرنس کردن

بسیاری از تصاویری که ما از سنجنده ها دریافت می کنیم بنا به درخواست خودمان می توانند زمین مرجع باشند و یا نباشند. ولی در بعضی از مواقع برای تصویر زمین مرجع به دلیل دقت پایین زمین مرجع کردن دوباره این عملیات انجام می پذیرد. در نرم افزاری ENVI 4.7 این کار به شرح ذیل صورت می پذیرد:

پس از باز کردن تصویر در محیط available band list به مسیر زیر می رویم:

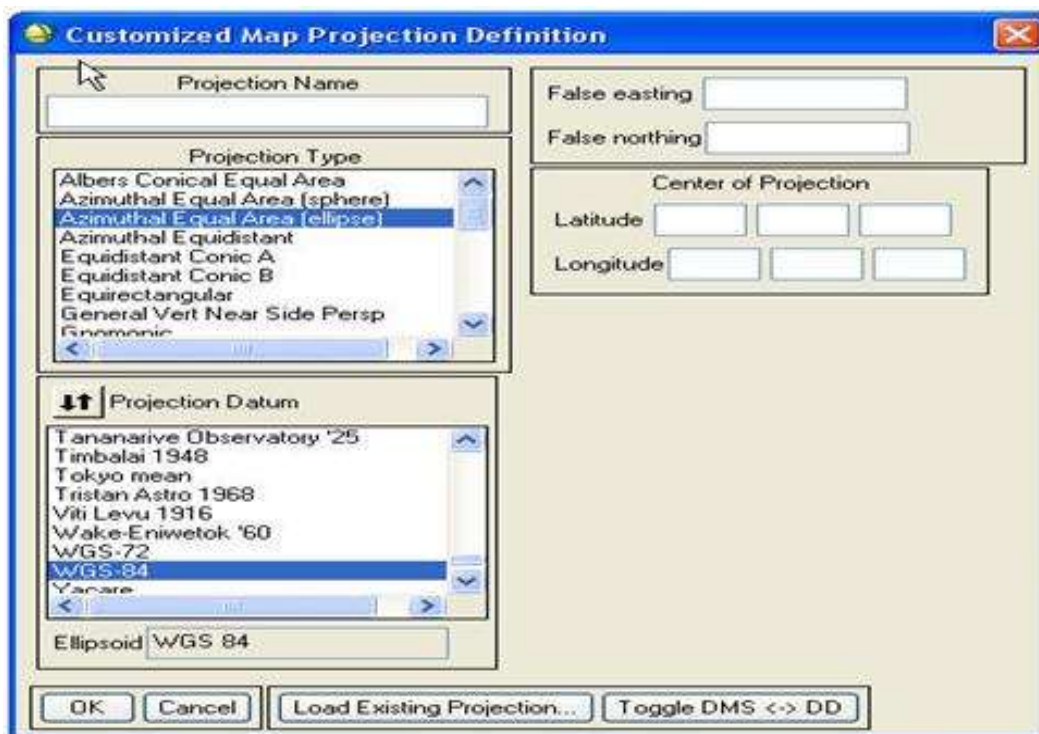
Map → registration → select GCPs: image to map



این منو به ما این امکان را می دهد که بتوانیم نقاط کنترل زمینی را بصورت دستی و یا از روی نقشه انتخاب نماییم. پنجره زیر باز می شود:

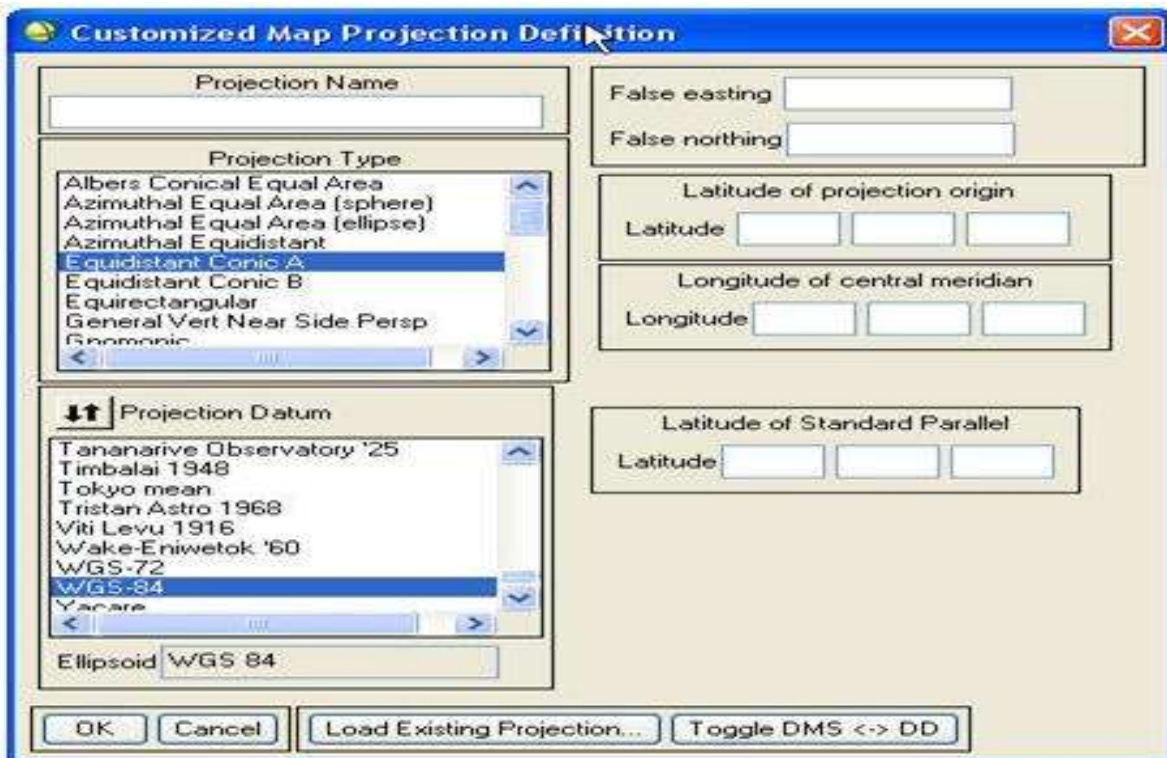


در اینجا می توان در قسمت اول select registration projection از دکمه new بصورت زیر یک سیستم تصویر دستی ایجاد کرد. برای همین منظور بر روی new کلیک می کنیم و پنجره ذیل باز می گردد:

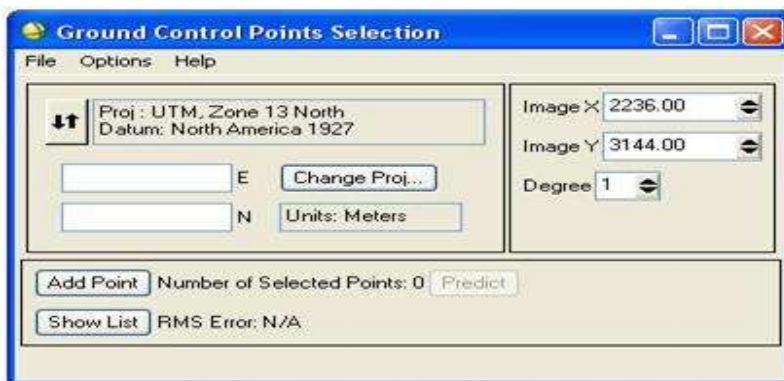


در قسمت projection name نام سیستم تصویر دستی را وارد و در قسمت false easting و false northing میتوان طول و عرض جغرافیایی مرجع را داد و در قسمت projection type می توان نوع سیستم تصویر را تعیین کرد. پس از کلیک بر روی هر کدام ، از پایین می توان نام بیضوی مورد نظر و در سمت راست می توان طول و عرض جغرافیایی مرجع سیستم تصویر و در آخر می توان عرض جغرافیایی مدار های استاندارد را وارد نمود.





اگر بخواهیم از سیستم تصویر های آماده استفاده کنیم ، نرم افزار ENVI 4.7 در قسمت بعدی امکان استفاده از آن را می دهد. سپس می توان بر اساس بعضی کشورهای خاص دو مقدار datum و units را اضافه نمود. در قسمت zone نیز می توان شماره zone مورد نظر را انتخاب نمود و در آخر باید ابعاد پیکسل وارد شود. سپس بر روی ok کلیک می کنیم تا پنجره زیر باز شود:



این پنجره به شما امکان انتخاب نقاط کنترل را می دهد. نقاط کنترل باید چند خصوصیت را داشته باشند. اولاً باید ثابت باشند و تغییر زیادی نداشته باشند. ثانیاً روی تصویر بصورت متناوب باشند و همچنین براحتی و با دقت بالا قابل تشخیص باشند.

برای انتخاب این نقاط دو روش وجود دارد:

(۱) روش مستقیم : این روش ریسک کم و دقت بالایی دارد ولی در عوض لازمه اش صرف هزینه و زمان زیاد است که این روش بصورت های زیر انجام می شود:

- الف) نقشه برداری میدانی بطور مستقیم بر روی زمین
- ب) استفاده از GPS

۲) روش غیر مستقیم : این روش ریسک بالا و دقت پایین تری نسبت به روش مستقیم دارد ولی در هزینه و زمان بشدت صرفه جویی می شود و به دلیل آنکه این صرفه جویی قابل توجه است معمولا این روش به روش مستقیم ترجیح داده می شود این روش نیز اشکال مختلفی دارد که به بعضی از آنها اشاره می شود.

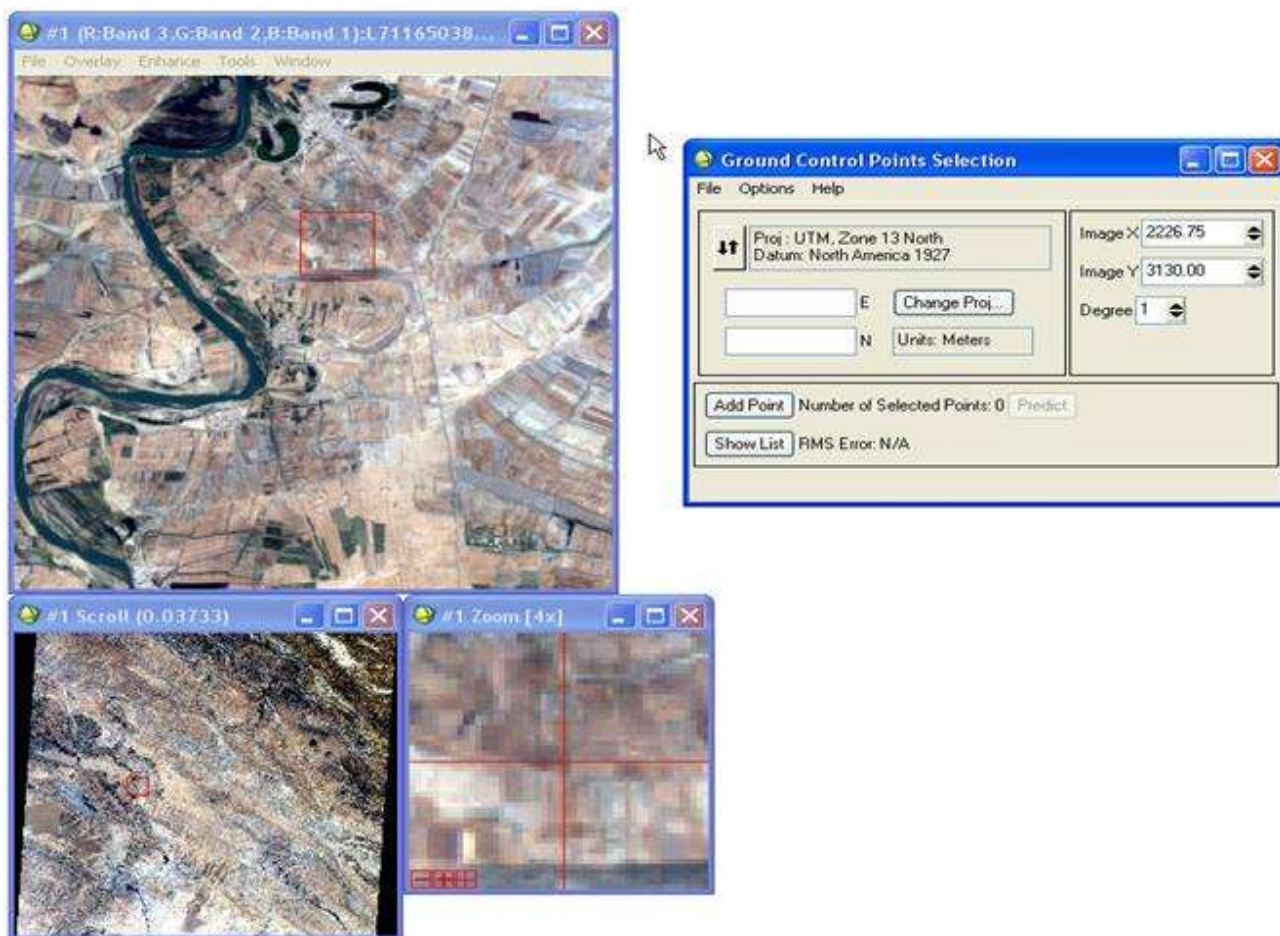
الف) استفاده از نقشه های قدیمی با دقت مورد نیاز که دقت زیر پیکسل را به ما بدهد.

ب) استفاده از عکس های فتوگرامتری زمین مرجع شده که دقت زیر پیکسل را به ما بدهد.

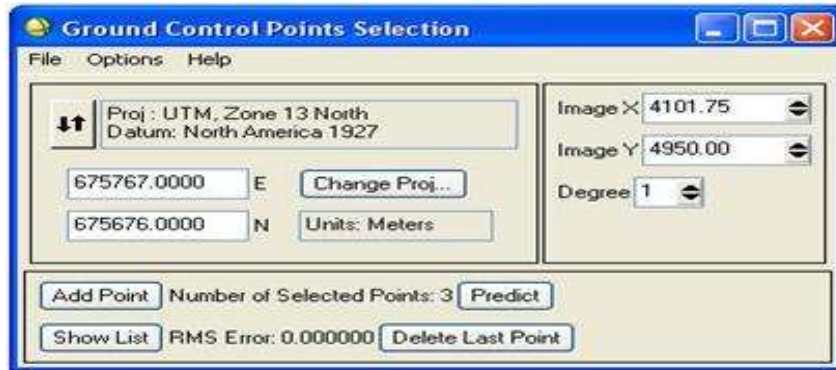
ج) استفاده از تصاویر ماهواره ای که قبلا زمین مرجع شده ولی لازم بذکر است که باید تصحیحات بدرستی انجام شده

باشد و سایز پیکسل آن از سایز پیکسل تصویر ما کمتر باشد تا دقت زیر پیکسل را به ما بدهد.

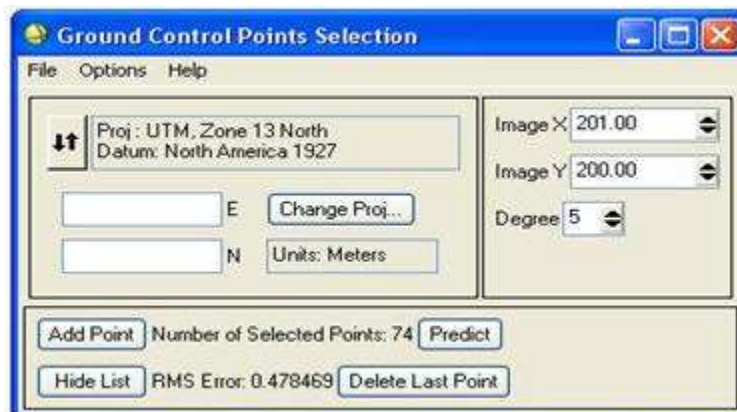
حال در پنجره ذیل به شرح زیر georefencing صورت می پذیرد.



پس از باز شدن این پنجره در پنجره zoom ابزاری به شکل باز می شود و با پنجره اصلی و پنجره scroll می توانیم نقطه ای دقیق را پیدا کنیم و باز پنجره zoom آن را بصورت خیلی دقیق انتخاب نماییم. با تغییر کردن نقطه ، مختصات تصویری در این پنجره در قسمت image X و image Y تغییر می کند. حال می توانیم با وارد کردن مختصات زمینی این نقطه (که نقطه متناظر را روی تصویر یافتیم) گزینه add point را بزنیم تا نقطه در حافظه نرم افزار ثبت شود. حال پس از انتخاب سه نقطه و زدن گزینه add point ، پنجره تغییراتی می کند. این تغییرات را در شکل زیر مشاهده می کنیم.



در جلوی منوی add point گزینه predict فعال می شود. حال با انتخاب مختصات زمینی می توانیم با زدن دکمه predict مختصات تقریبی تصویری را ببینیم و با وارد کردن ۹ نقطه گزینه degree که همان درجه معادله ترانسفورماسیون است قابل تغییر می شود. از گزینه show list می توانیم لیست نقاط وارد شده را ببینیم که با زدن آن پنجره ای به شکل زیر باز می شود:



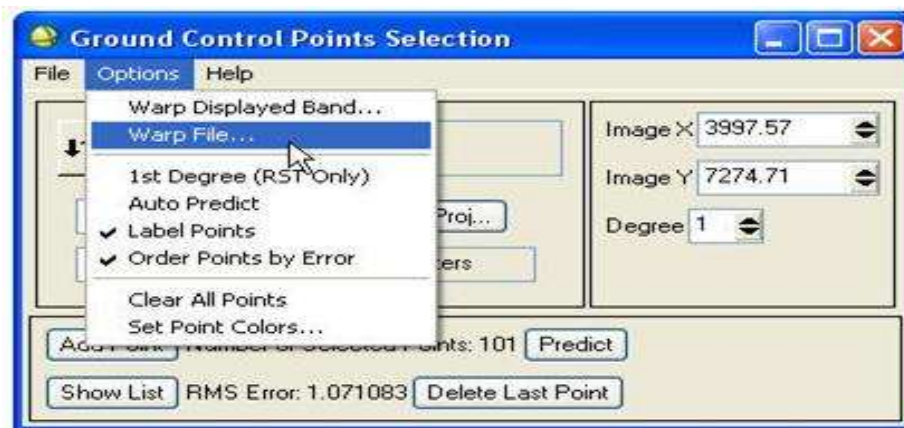
	Map X	Map Y	Image X	Image Y	Predict X	Predict Y	Error X	Error Y	RMS
#1+	930.00	1291.00	420.00	582.00	420.7518	582.6377	0.7518	0.6377	0.9858
#2+	754.00	827.00	331.00	433.00	330.9989	432.9335	-0.0011	-0.0665	0.0665
#3+	784.00	161.00	300.00	201.00	300.7910	200.9478	0.7910	-0.0522	0.7927
#4+	338.00	177.00	146.00	234.00	145.1025	233.5443	-0.8975	-0.4557	1.0065
#5+	437.00	1218.00	245.00	587.00	244.3410	587.2477	-0.6590	0.2477	0.7040
#6+	68.00	1349.00	124.00	655.00	123.8469	654.8413	-0.1531	-0.1587	0.2205
#7+	140.00	1334.00	149.00	645.00	148.0015	645.3023	-0.9985	0.3023	1.0432
#8+	609.00	453.00	258.00	313.00	257.2765	312.4753	-0.7235	-0.5247	0.8937
#9+	948.00	149.00	357.00	187.00	357.6766	186.8471	0.6766	-0.1529	0.6937

در قسمت map X و map Y مختصات زمینی وارد شده توسط کاربر مشخص شده در قسمت image X و image Y مختصات تصویری انتقال توسط کاربر مشخص شده در قسمت predict X و predict Y مختصات پیش بینی شده تصویری و در قسمت error X و error Y میزان خطا بین مقدار پیش بینی شده و مقدار تصویری را نشان می دهد و در قسمت RMS بیانگر فاصله پیش بینی شده توسط معادله و مقدار وارد شده می باشد و پس از خارج شدن در جلوی show list یک نوشته دیده می شود

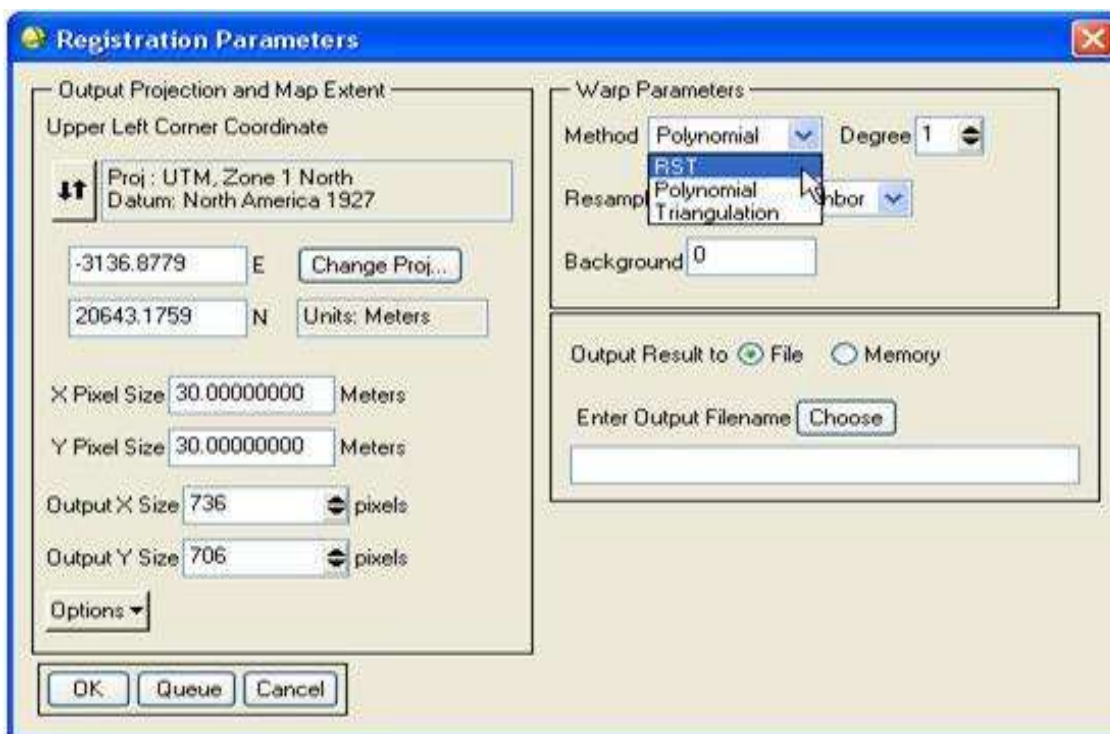
(عدد : RMS error) که این همان خطای RMSE اختلاف مقدار پیش بینی شده توسط معادله و مقدار وارد شده توسط کار بر می باشد و با گزینه delete last point می توان نقطه آخری را که ایجاد شده حذف نمود. در قسمت show list می توان با گزینه Go to به نقطه مورد نظر رفت و با گزینه On/Off نقطه را از محاسبه حذف کرد و یا دوباره به محاسبه باز گرداند. با گزینه delete می توان نقطه را از لیست پاک کرد و با گزینه update می توان دوباره نقطه را تغییر داد. از منوی option و گزینه order points by error می توان نقاط را بر حسب خطایشان مشخص و مرتب نمود و نقاط با خطای زیاد را حذف نمود. فقط باید توجه داشت در حذف نقاط اولاً نقاط از مقدار مورد نیاز معادله کمتر نشود

	Image X	Image Y	Predict X	Predict Y	Error X	Error Y	RMS
#5	50.00	291.00	52.4038	291.6077	2.4038	0.6077	2.4794
#10	100.00	556.00	102.3349	556.2920	2.3349	0.2920	2.3531
#65+	419.00	213.00	178.00	241.00	175.7861	241.0681	2.2149
#51+	113.00	305.00	72.00	291.00	74.0902	291.4224	2.1325
#35+	52.00	704.00	76.00	433.00	77.7483	432.9717	1.7485
#36+	19.00	664.00	62.00	421.00	63.6810	421.1525	1.6879
#45+	167.00	199.00	88.00	251.00	86.4116	251.5230	1.6723
#72+	33.00	551.00	60.00	382.00	61.4785	381.2645	1.4785
#47+	199.00	367.00	109.00	309.00	108.1474	307.6264	1.6167

همچنین پراکندگی مناسب نقاط از بین نرود و در option گزینه clear all points تمام نقاط را حذف می کند و در منوی file و گزینه save table to Ascii می توان نقاط را به عنوان یک فایل Ascii ذخیره نمود. حال از قسمت option گزینه warp file را انتخاب می کنیم.



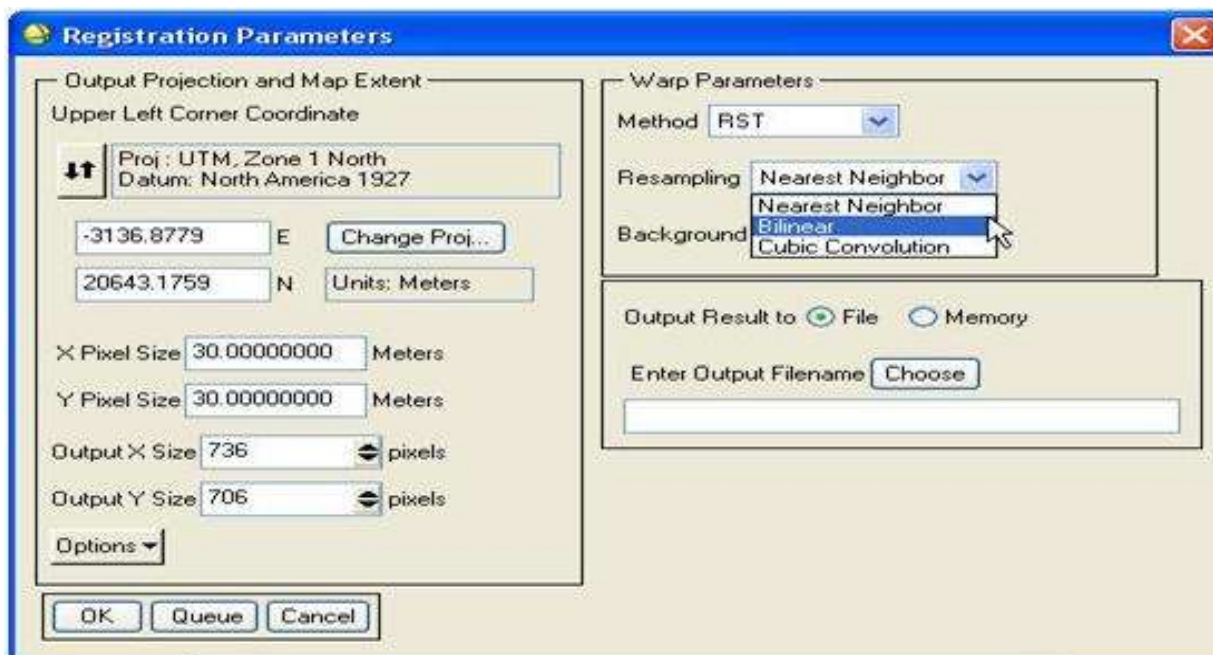
پنجره registration parameters باز می گردد.



این اطلاعات سیستم تصویر برای تصحیح هندسی وجود دارد که قابل تغییر است.

در قسمت اول مختصات بالا سمت چپ تصویر را بصورت مختصات زمینی خود نرم افزار تخمین زده است و قابل تغییر است. x pixel size و y pixel size ابعاد پیکسل ورودی و output x size و output y size ابعاد پیکسل خروجی را نشان می دهد.

در قسمت warp parameters در قسمت Method می توان نحوه زمین مرجع کردن را مشخص نمود که شامل سه قسمت Polynomial یا چندجمله ای و RST یا دو جمله ای و Triangulation یا مثلث بندی استفاده نمود. مدل Polynomial بصورت چندجمله ای و با درجه قابل تغییر در اینجا قابل انجام است. در مدل RST از سه پارامتر rotation scale و transformation استفاده می کند و روش Triangulation روش مثلث بندی به روش دلونی می باشد.



در قسمت resampling می توان نوع نمونه برداری مجدد را انتخاب نمود که به سه روش Nearest Neighbor ، Bilinear و Cubic convolution قابل انجام است. در قسمت Background چون بعد از زمین مرجع کردن، تصویر دست خوش دوران هایی می شود در این مکان می توان ارزش پیکسل های قسمت های خالی را داد که معمولاً صفر می دهند تا سیاه باشد.

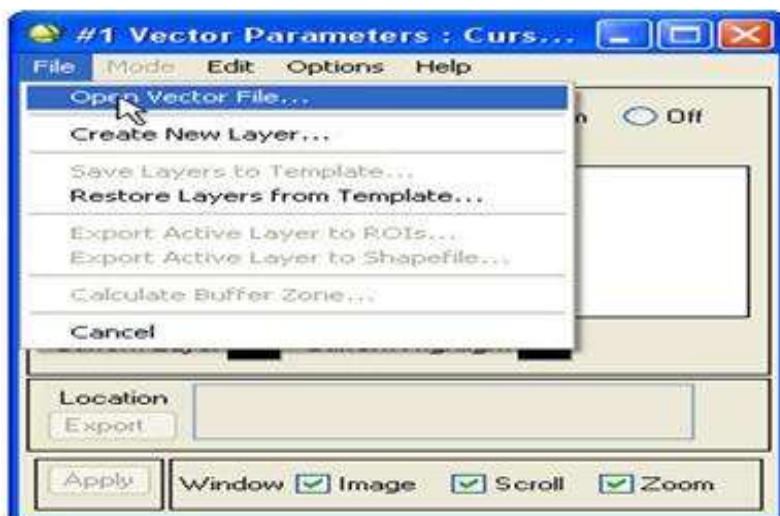
NN ممکن است نیم پیکسل جابجا کنه ولی blur نمی کنه

و در قسمت آخر نوع ذخیره فایل و مسیر آن قابل تغییر است.

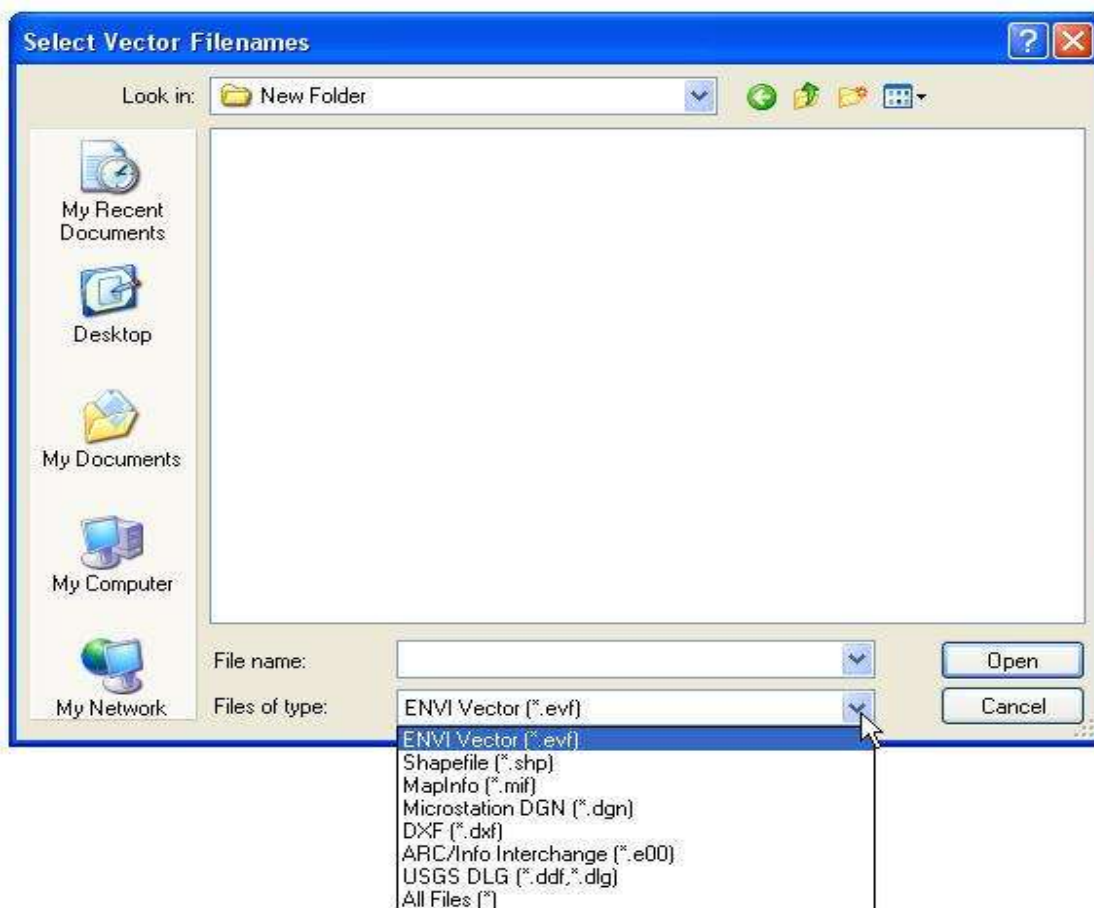
فقط باید توجه داشت که نباید از معادلات با درجه بالا (نهائماً سه به بالا) استفاده نمود چون این معادلات تنها به نقاط کنترل خود را نزدیک می کنند و از نقاط دیگر تصویر باز میمانند. اگر این معادلات درجات بسیار بالایی داشته باشند حتی با پراکندگی مناسب نقاط، برای نقاط چک که در معادلات وارد نشده است این RMSE زیاد می شود.

حال میخواهیم مختصات نقاط زمینی را از روی نقشه وارد کار نماییم برای اینکار بدینگونه عمل می کنیم :

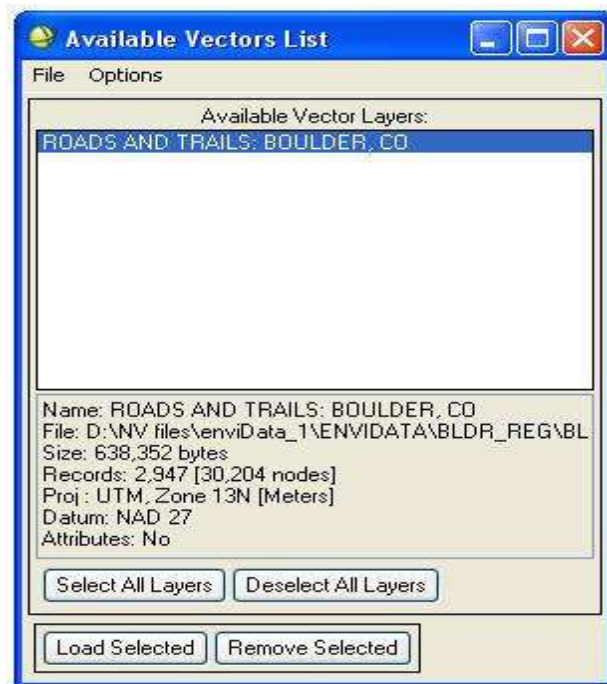
پس از باز کردن فایل موردنظر در Available Band list و نمایش دادن آن، در پنجره نمایش در Overlay گزینه Vectors را انتخاب میکنیم پنجره ذیل باز میگردد.



در این پنجره در منوی فایل گزینه open vector file را انتخاب میکنیم. حال باید فایل مورد نظر که نقشه منطقه می باشد را انتخاب نماییم و باید توجه داشت که نرم افزار ENVI 4.7 از فرمت های evf ، shp ، mif ، dgn ، ddf ، dxf و dlg پشتیبانی می کند.



حال میتوانیم مسیر فایل و نام لایه ها و اینکه آیا در memory ذخیره شود یا فایل دائم باشد را تعیین کنیم. در قسمت بعدی نیز می توانیم به چک کردن نوع سیستم تصویر، دیتوم، واحدها و Zone پردازیم که باز تمامی این گزینه ها قابل تغییر می باشد. سپس ok میکنیم. حال پنجره ذیل باز میشود:

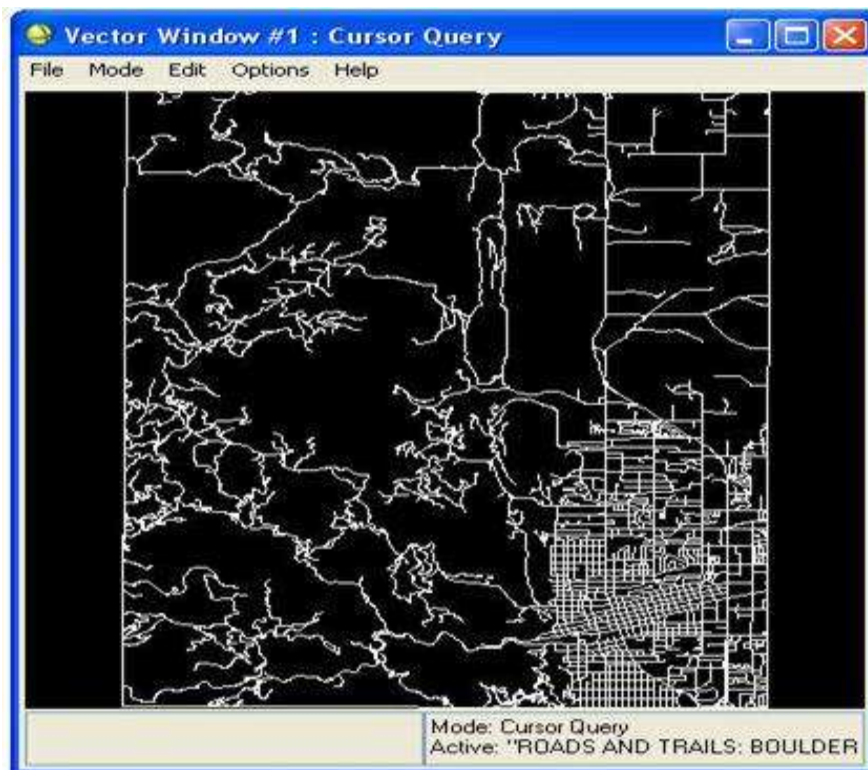


می تانیم با گزینه ی select all layers تمامی لایه ها را انتخاب و با انتخاب deselect all layers همه لایه ها را از حالت انتخاب خارج نماییم. حال با گزینه load selected لایه های انتخاب شده را باز کنیم و با گزینه remove selected لایه های دلخواه را پاک میکنیم. سپس بر روی load selected کلیک می کنیم

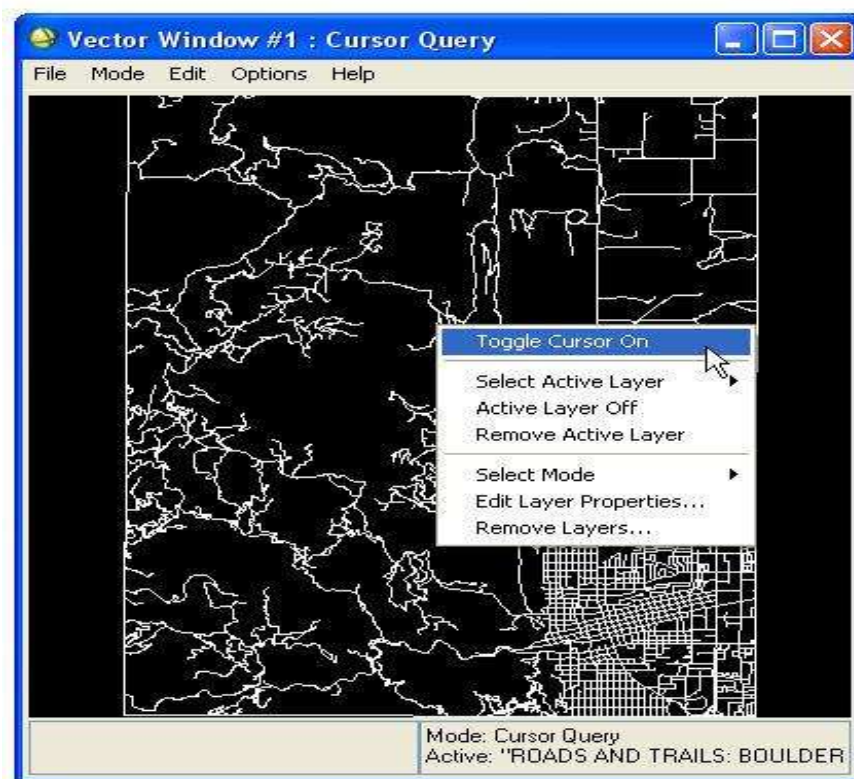


در اینجا سوال میشود فایل vector را در پنجره خودش باز کنیم یا پنجره ای جدید به آن اختصاص دهیم که گزینه new vector window را انتخاب می کنیم. حال فایل برداری در قسمت دیگر باز میگردد

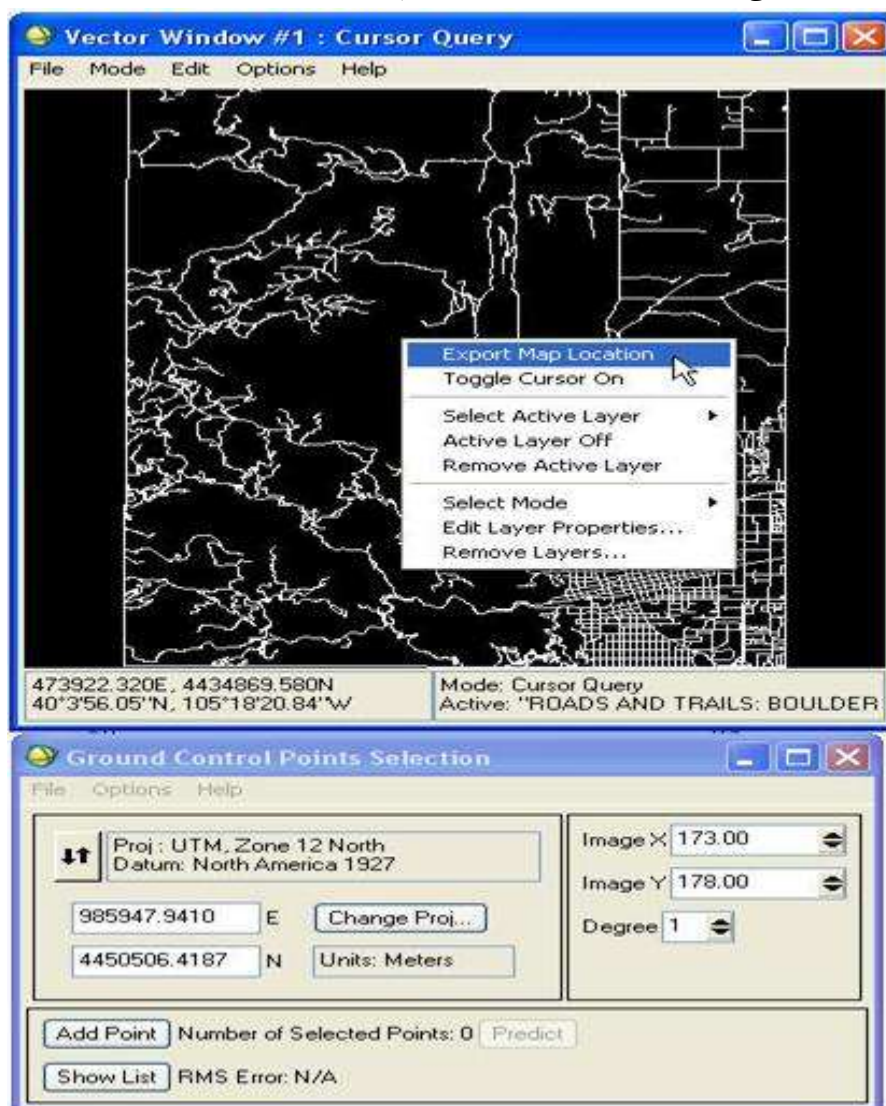




حالا میتوان در این قسمت Toggle cursor on را زده تا بصورت snap در تقاطع ها، Cursor ما قرار بگیرد



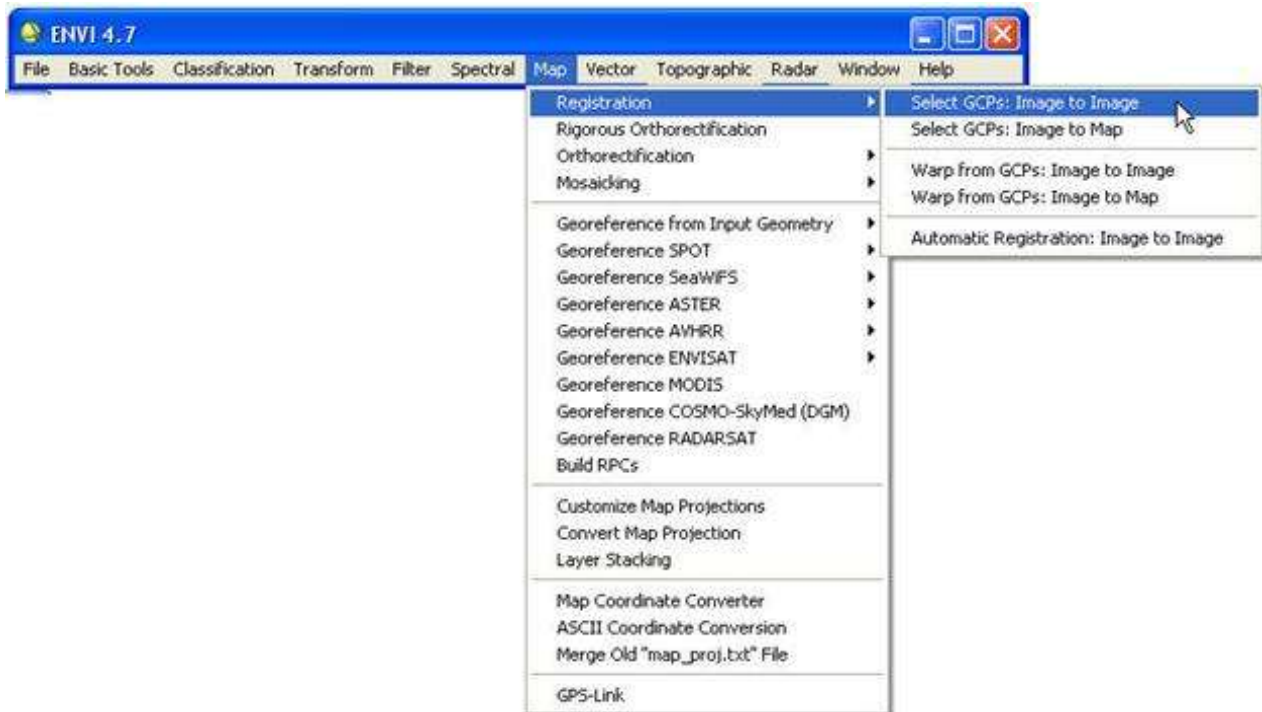
حال با رفتن به مسیر ذیل می توان با کارهایی که قبلا گفته شد به پنجره Ground control point selection رسید. حال با کلیک راست بر روی هر نقطه ای از فایل vector گزینه export map فعال شده است را انتخاب کنیم. حال با پیدا کردن نقطه نظیر در تصویر می توان با همان روش قبلی با زدن نقاط را وارد و سپس از منوی warp file تصویر را زمین مرجع نمود.



### روش سوم زمین مرجع کردن

تا به حال دو روش برای زمین مرجع کردن آموختیم. حال به روش سوم می پردازیم که زمین مرجع کردن یک تصویر با استفاده از تصویر زمین مرجع شده می باشد. حل پس از باز کردن دو تصویر به منوی ذیل می رویم:

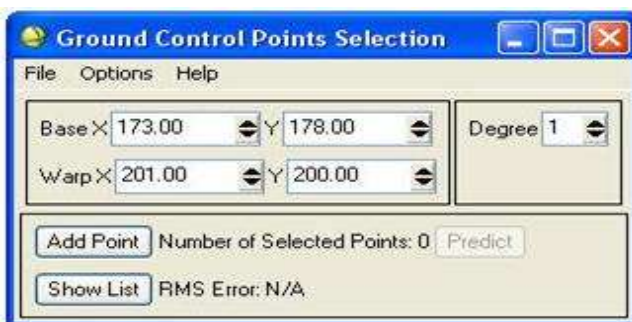
Map → registration → select GCPs: image to image



پنجره ذیل باز می گردد:

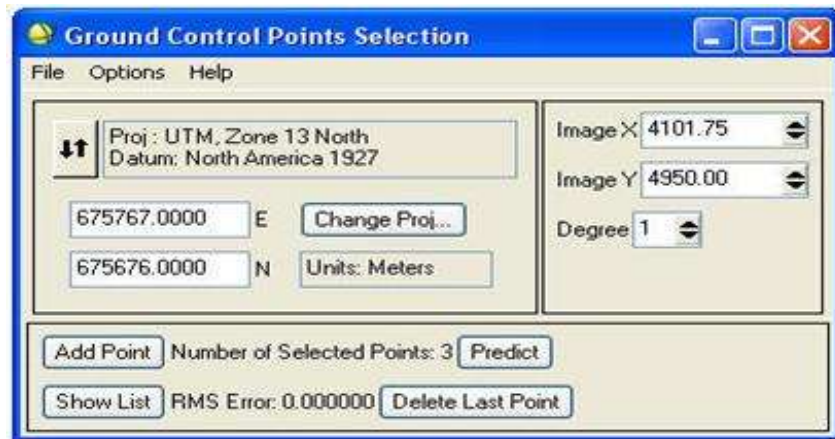


در قسمت base image آن تصویری را انتخاب می کنیم که داری مختصا است. در قسمت warp image تصویری که می خواهیم ژئورفرنس کنیم را انتخاب می کنیم سپس ok را می زنیم. حال پنجره ای مانند قبل باز می گردد با این تفاوت که هر دو مختصات در این پنجره ، مختصات تصویری می باشند.

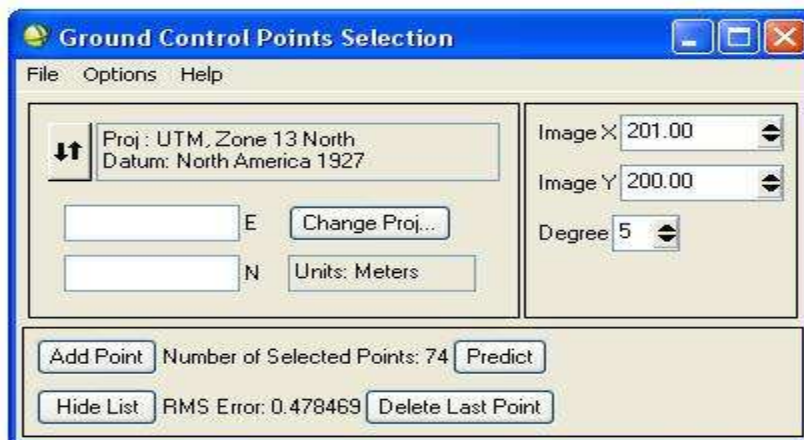


حال با انتخاب نقاط متناظر گزینه add point را می زنیم پس از شدن این پنجره در پنجره zoom ابزاری به شکل باز می شود و پنجره اصلی و پنجره scroll می توانیم نقطه ای دقیق را پیدا کنیم و باز پنجره zoom آن را بصورت خیلی دقیق انتخاب نماییم. با تغییر کردن نقطه ، مختصات تصویری مبنا در این

پنجره در قسمت Base X و Base Y تغییر می کند. حال می توانیم با وارد کردن مختصات متناظر نقاط روی تصویر دیگر گزینه add point را بزنییم تا نقطه در حافظه نرم افزار ثبت شود. حال پس از انتخاب سه نقطه و زدن گزینه add point ، پنجره تغییراتی می کند. این تغییرات را در شکل زیر مشاهده می کنیم.



در جلوی منوی add point گزینه predict فعال می شود. حال با انتخاب مختصات زمینی می توانیم با زدن دکمه predict مختصات تقریبی تصویری را ببینیم و با وارد کردن ۹ نقطه گزینه degree که همان درجه معادله ترانسفورماسیون است قابل تغییر می شود. از گزینه show list می توانیم لیست نقاط وارد شده را ببینیم که با زدن آن پنجره ای به شکل زیر باز می شود:



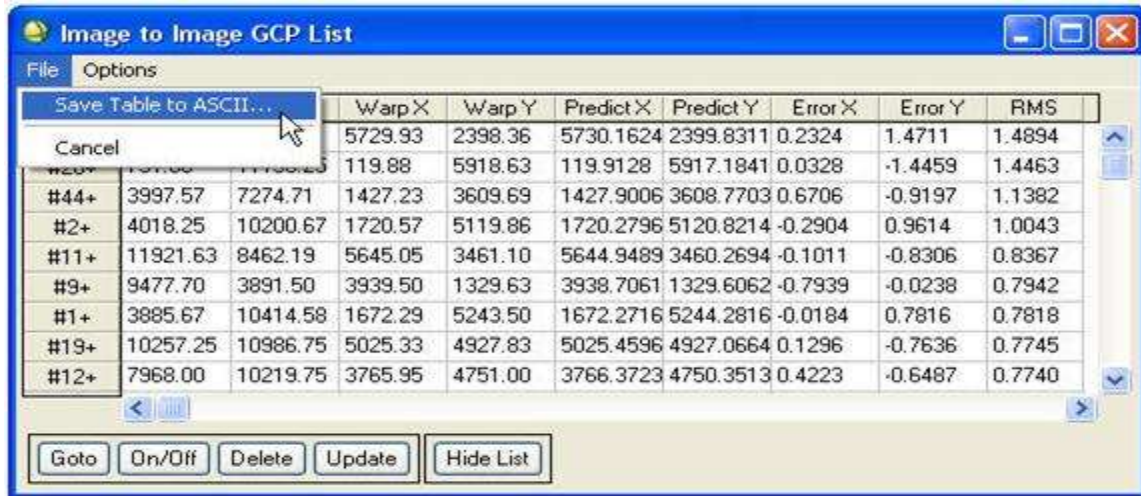
	Base X	Base Y	Warp X	Warp Y	Predict X	Predict Y	Error X	Error Y	RMS
#47+	12448.00	6512.00	5729.93	2398.36	5730.1624	2399.8311	0.2324	1.4711	1.4894
#28+	751.00	11130.25	119.88	5918.63	119.9128	5917.1841	0.0328	-1.4459	1.4463
#44+	3997.57	7274.71	1427.23	3609.69	1427.9006	3608.7703	0.6706	-0.9197	1.1382
#2+	4018.25	10200.67	1720.57	5119.86	1720.2796	5120.8214	-0.2904	0.9614	1.0043
#11+	11921.63	8462.19	5645.05	3461.10	5644.9489	3460.2694	-0.1011	-0.8306	0.8367
#9+	9477.70	3891.50	3939.50	1329.63	3938.7061	1329.6062	-0.7939	-0.0238	0.7942
#1+	3885.67	10414.58	1672.29	5243.50	1672.2716	5244.2816	-0.0184	0.7816	0.7818
#19+	10257.25	10986.75	5025.33	4927.83	5025.4596	4927.0664	0.1296	-0.7636	0.7745
#12+	7968.00	10219.75	3765.95	4751.00	3766.3723	4750.3513	0.4223	-0.6487	0.7740

در قسمت Base X و Base Y مختصات تصویر مبنا وارد شده توسط کاربر مشخص شده در قسمت Warp X و Warp Y مختصات تصویری مرجع انتقال توسط کاربر مشخص شده در قسمت predict X و predict Y مختصات پیش بینی شده تصویری و در قسمت error X و error Y میزان خطا بین مقدار پیش بینی شده و مقدار تصویری را نشان می دهد و در قسمت RMS بیانگر فاصله پیش بینی شده توسط معادله و مقدار وارد شده می باشد و پس از خارج شدن در جلوی show list یک نوشته دیده می شود (عدد : RMS error) که این همان خطای RMSE اختلاف مقدار پیش بینی شده توسط معادله و مقدار وارد شده توسط کار بر می باشد و با گزینه delete last point می توان نقطه آخری را که ایجاد شده حذف نمود.

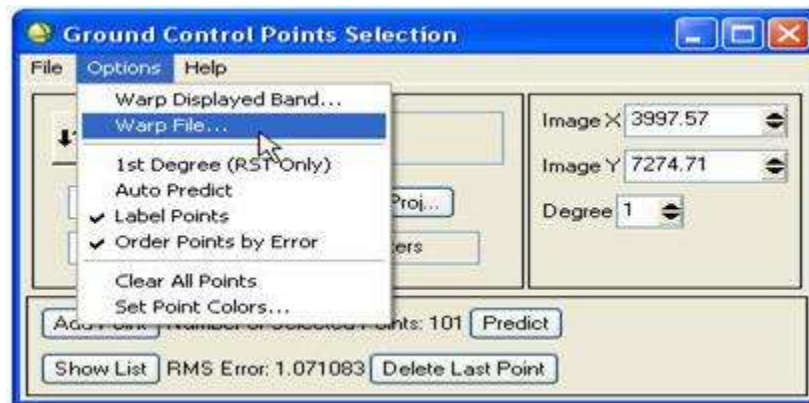
در قسمت show list می توان با گزینه Go to به نقطه مورد نظر رفت و با گزینه On/Off نقطه را از محاسبه حذف کرد و یا دوباره به محاسبه باز گرداند. با گزینه delete می توان نقطه را از لیست پاک کرد و با گزینه update می توان دوباره نقطه را تغییر داد. از منوی option و گزینه order points by error می توان نقاط را بر حسب خطایشان مشخص و مرتب نمود و نقاط با خطای زیاد را حذف نمود. فقط باید توجه داشت در حذف نقاط اولاً نقاط از مقدار مورد نیاز معادله کمتر نشود

	Warp X	Warp Y	Predict X	Predict Y	Error X	Error Y	RMS		
#4	29.93	2398.36	5730.1624	2399.8311	0.2324	1.4711	1.4894		
#28	119.88	5918.63	119.9128	5917.1841	0.0328	-1.4459	1.4463		
#44+	3997.57	7274.71	1427.23	3609.69	1427.9006	3608.7703	0.6706	-0.9197	1.1382
#2+	4018.25	10200.67	1720.57	5119.86	1720.2796	5120.8214	-0.2904	0.9614	1.0043
#11+	11921.63	8462.19	5645.05	3461.10	5644.9489	3460.2694	-0.1011	-0.8306	0.8367
#9+	9477.70	3891.50	3939.50	1329.63	3938.7061	1329.6062	-0.7939	-0.0238	0.7942
#1+	3885.67	10414.58	1672.29	5243.50	1672.2716	5244.2816	-0.0184	0.7816	0.7818
#19+	10257.25	10986.75	5025.33	4927.83	5025.4596	4927.0664	0.1296	-0.7636	0.7745
#12+	7968.00	10219.75	3765.95	4751.00	3766.3723	4750.3513	0.4223	-0.6487	0.7740

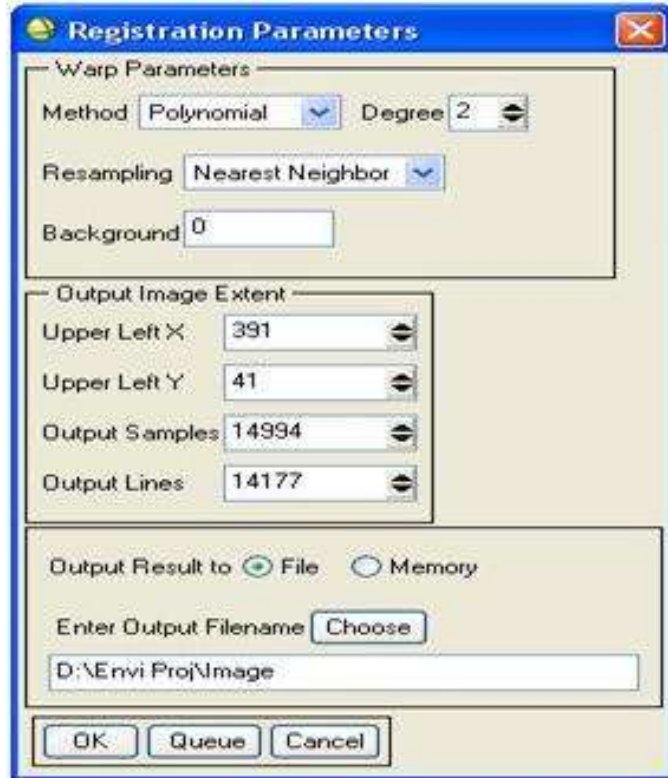
همچنین پراکندگی مناسب نقاط از بین نرود و در option گزینه clear all points تمام نقاط را حذف می کند و در منوی file و گزینه save table to Ascii می توان نقاط را به عنوان یک فایل Ascii ذخیره نمود.



حال از قسمت option گزینه warp file را انتخاب می کنیم.



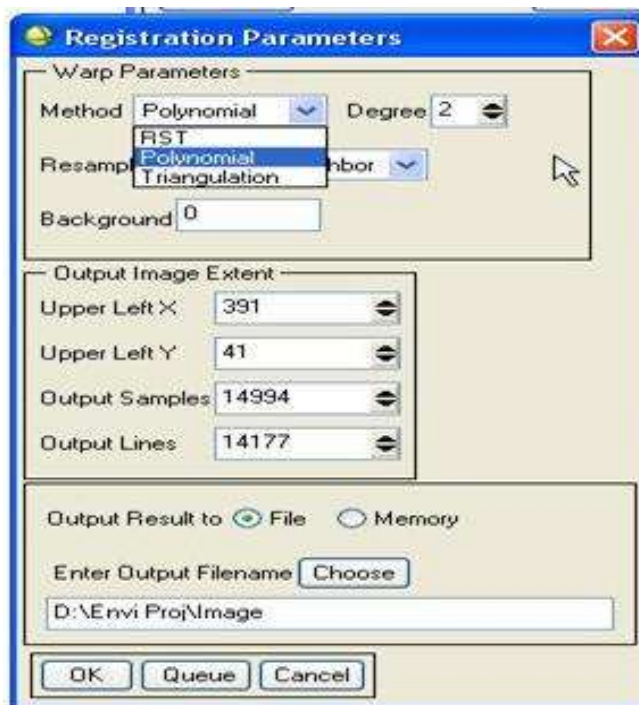
پنجره registration parameters باز می گردد.



این اطلاعات سیستم تصویر برای تصحیح هندسی وجود دارد که قابل تغییر است.

در قسمت اول مختصات بالا سمت چپ تصویر را بصورت مختصات زمینی خود نرم افزار تخمین زده است و قابل تغییر است.  $x$  pixel size و  $y$  pixel size ابعاد پیکسل ورودی و  $output\ x\ size$  و  $output\ y\ size$  ابعاد پیکسل خروجی را نشان می دهد.

در قسمت warp parameters در قسمت Method می توان نحوه زمین مرجع کردن را مشخص نمود که شامل سه قسمت Polynomial یا چندجمله ای و RST یا دو جمله ای و Triangulation یا مثلث بندی استفاده نمود. مدل Polynomial بصورت چندجمله ای و با درجه قابل تغییر در اینجا قابل انجام است. در مدل RST از سه پارامتر rotation، scale و transformation استفاده می کند و روش Triangulation روش مثلث بندی به روش دلونی می باشد.



در قسمت resampling می توان نوع نمونه برداری مجدد را انتخاب نمود که به سه روش Nearest Neighbor ، Bilinear و Cubic convolution قابل انجام است. در قسمت Background چون بعد از زمین مرجع کردن، تصویر دست خوش دوران هایی می شود در این مکان می توان ارزش پیکسل های قسمت های خالی را داد که معمولاً صفر می دهند تا سیاه باشد. و در قسمت آخر نوع ذخیره فایل و مسیر آن قابل تغییر است. فقط باید توجه داشت که نباید از معادلات با درجه بالا (نهایتاً سه به بالا) استفاده نمود چون این معادلات تنها به نقاط کنترل خود را نزدیک می کنند و از نقاط دیگر تصویر باز میمانند. اگر این معادلات درجات بسیار بالایی داشته باشند حتی با پراکندگی مناسب نقاط، برای نقاط چک که در معادلات وارد نشده است این RMSE زیاد می شود.



## طبقه بندی تصاویر

### اهداف و فواید طبقه بندی:

(۱) استخراج عوارض و تشخیص آنها

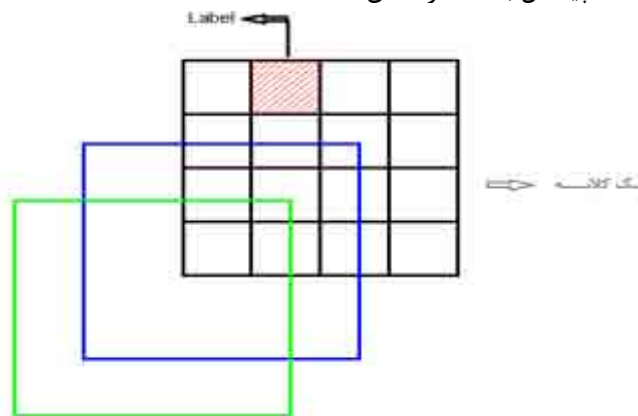
(۲) امکان مقیسه

(۳) استفاده آسان و بهینه از اطلاعات

### تعریف data و information

تبدیل data اخذ شده از تصاویر ماهواره ای “information” به نحوی که بتوان از آنها استفاده آسان شود را طبقه بندی عوارض گویند.

Data ها در تصاویر ماهواره ای اطلاعاتی هستند که بصورت یک بردار n مولفه ای از هر پیکسل تصویر بدست می آیند. در این روش با انتقال از فضای تصویر (فضای واقعی یا زمینی) یک تبدیل انجام می گیرد که در طی آن درجه خاکستری موجود در پیکسل ها بر روی تصویر دارای یک label خاص می گردند. این labelها برای هر عارضه کد خاص خود را دارد، مثلا در یک تصویر دارای عوارض آب، خاک، درخت و ... که برای هر کدام یک کد اختصاصی میدهد (مثلا آب کد ۱، خاک کد ۲ و ...) که با همین کد بندی می توان عوارض را کلاسه بندی نمود و درصد موجود بودن آن عارضه در تصویر را شناسایی کنیم. که در این کلاسه بندی می توان درصد شباهت پیکسل با کدها را نشان داد.



### طبقه بندی تصاویر ماهواره ای

**Hard classification**: در این طبقه بندی تصویر یک لایه اطلاعاتی است که در آن به تفسیر هر پیکسل بگونه ای پرداخته می

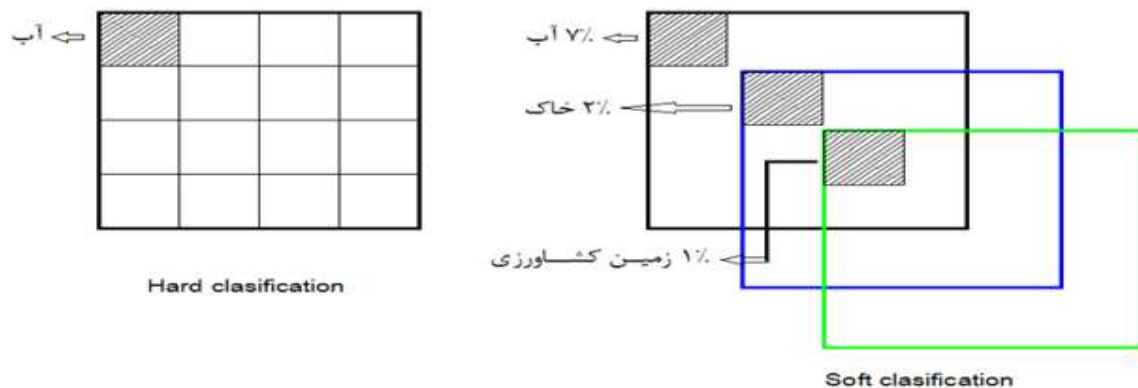
شود که مثلا این پیکسل آب است و یا خاک است و یا احتمال و یا درصد هر کلاس در پیکسل نمی پردازد.

**Soft classification** یا **sub classification**: در این طبقه بندی تصویر به چند لایه اطلاعاتی تبدیل می شود که در هر لایه

احتمال اینکه این پیکسل می تواند مربوط به چه چیزی باشد با درصد بیان می شود. مثلا مانند شکل در لایه اطلاعات احتمال اینکه

این پیکسل آب باشد، با درصد در لایه آب بیان می شود و در لایه خاک احتمال اینکه این پیکسل خاک باشد، با درصد بیان می

شود. به همین ترتیب در لایه های مختلف این پیکسل تفسیر می شود.

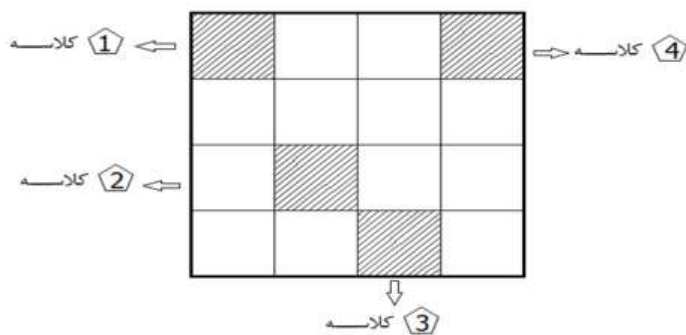


نوع و روش دیگر طبقه بندی تصاویر ماهواره ای بر اساس روش های نظارت شده و نظارت نشده است.  
**روش نظارت نشده**

در این طبقه بندی نوع و مکان انواع پوشش های زمینی (land-cover types) که قرار است به عنوان کلاس تعیین شوند ، معمولا از قبل شناخته شده نیستند. دلیل این امر این است که اطلاعات زمینی مرجع یا وجود ندارند و یا عوارض سطح زمین در صحنه تصویر برداری شده ، خوب تعریف نشده اند. بنابراین از کامپیوتر خواسته می شود که پیکسل های دارای خصوصیات طیفی مشابه از لحاظ برخی معیار های آماری معین را در یک خوشه واحد گروه بندی کند. سپس ، کاربر خوشه های طیفی را بر چسب گذاری کرده و آنها را ترکیب کرده و در کلاس های اطلاعات قرار می دهد.  
 مراحل کار :

(۱) مشخص کردن تعداد کلاسه ها

در این مرحله تعداد کلاسه ها را برای تصاویر موجود تعیین کرده و برای هر کلاس تعریف شده یک مرکز را به عنوان میانگین کلاس با استفاده از روی منحنی کلاس تعریف می کنیم.



سپس سیستم با استفاده از الگوریتم های آماری تعداد پیکسل های مربوط به هر کلاس را مشخص می کند. مثلا ،

۱۰۰ پیکسل مربوط به کلاس ۱ ،

۲۱۱ پیکسل مربوط به کلاس ۲ ،

(۲) تغییر مراکز کلاس ها (میانگین کلاس ها) ← طبقه بندی مرحله بعدی

(۳) میانگین جدید ← طبقه بندی جدید ، که بر می گردد به مرحله اول و بررسی می کنند که در هر یک از کلاسه ها فاصله از میانگین بهبود یافته یا خیر.

این کار آنقدر تکرار می شود تا زمانی که میانگین تغییر زیادی نداشته باشد. مهمترین روشی که برای انجام این طبقه بندی توصیه می شود روش ISO data و یا روش K-Means است.

## روش نظارت شده

در طبقه بندی با نظارت نوع و مکان برخی از انواع پوشش های زمین مثل منطقه شهری ، کشاورزی و مرداب از قبل شناخته شده هستند. این شناخت از ترکیبی از کار میدانی ، تفسیر عکس های هوایی ، تجزیه و تحلیل نقشه ها و تجزیه شخصی قابل حصول است. کاربرد لازم است مکان های مخصوصی را در داده های سنجش از دور که نماینده مناطق یکدستی از این پوشش های زمین شناخته شده هستند ، را معین می کند. این مکان ها را به دلیل خصوصیات طیفی آنها در آموزش الگوریتم طبقه بندی برای تهیه نقشه نهایی ، معمولا مناطق آموزشی می نامند. ابتدا پارامترهای آماری یک متغیره و چند متغیره مثل میانگین ، انحراف معیار ، ماتریس های کواریانس ، ماتریس های همبستگی و ... برای هر منطقه آموزشی محاسبه می گردند. سپس هر پیکسل (چه در داخل و چه در خارج منطقه آموزشی) مورد ارزیابی قرار گرفته و به کلاسی داده می شود که آن بیشترین احتمال برای عضویت در آن کلاس باشد.

انتخاب مناطق آموزشی و استخراج آمار آنها:

داده های مناطق آموزشی را می توان با روش های زیر بدست آورد:

- جمع آوری اطلاعات میدانی از نوع پوشش زمین به همراه ثبت طول و عرض جغرافیایی
- انتخاب داده های آموزشی از طریق رسم پلیگون بر روی تصویر در مانیتور
- گسترش داده ها یا آموزشی بر روی تصویر در مانیتور

هر پیکسل در منطقه آموزشی به یک کلاس بخصوص C تعلق دارد. این پیکسل را می توان با یک بردار اندازه گیری (measurement vector) به نام  $X_c$  نشان داد.

$$X_c = \begin{bmatrix} BV_{i,j,1} \\ BV_{i,j,2} \\ BV_{i,j,3} \\ \vdots \\ BV_{i,j,k} \end{bmatrix}$$

که در آن  $BV_{i,j,k}$  عبارت است از مقدار پیکسل  $i, j$  ام در باند  $k$  از بردار اندازه گیری خام می توان ماتریس کواریانس برای کلاس  $c$  ایجاد کرد.

$$V_c = V_{ckl} = \begin{bmatrix} cov_{c11} & cov_{c12} & k & cov_{c1n} \\ cov_{c21} & cov_{c22} & k & cov_{c2n} \\ m & m & 0 & m \\ cov_{cn1} & cov_{cn2} & k & cov_{cnn} \end{bmatrix}$$

که در آن  $cov_{ck1}$  عبارت است از کواریانس کلاس  $c$  بین باند های  $k$  و  $1$  که ماتریس کواریانس برای کلاس  $c$  با  $v_c$  نشان داده می شود.

برای جدا کردن مناطق آموزشی می توان از الگوریتم ها استفاده کرد. عمده الگوریتم هایی که برای طبقه بندی وجود دارند از برخی پارامترهای آماریمثل میانگین استفاده می کنند. و بر اساس اینکه الگوریتم های ما چه باشند روش های طبقه بندی با نظارت به دسته های زیر تقسیم می گردند:

(۱) الگوریتم های طبقه بندی متوازی السطوح: الگوریتم های طبقه بندی متوازی السطوح یکی از پر کاربرد ترین روش های طبقه بندی تصاویر رقومی است. این روش بر اساس قاعده تصمیم گیری و با استفاده از منطق بولین "و/یا" (Boolean logic "and/or") است. داده های آموزشی در  $n$  باند طیفی برای انجام طبقه بندی مورد استفاده قرار می گیرند. مقادیر روشنایی هر پیکسل در تصویر چند طیفی برای ایجاد یک بردار  $n$  بعدی  $M_c = (\mu_{c1}, \mu_{c2}, \mu_{c3}, \dots, \mu_{cn})$  که در آن  $\mu_{ck}$  میانگین داده های آموزشی بدست آمده برای کلاس  $c$  در باند  $k$  در  $m$  کلاس ممکنه است.  $\delta_{ck}$  عبارت است از انحراف معیار داده های آموزشی بدست آمده برای کلاس  $c$

در باند  $k$  در  $m$  کلاس ممکنه. د. رمثالی با استفاده از داده های آموزشی از باند های ۴ و ۵ کلاس های تصویر نشان داده خواهند شد.

در این الگوریتم  $BV_{i,j,k}$  در کلاس  $c$  قرار می گیرد اگر و تنها اگر:

$$\mu_{ck} - \delta_{ck} \leq BV_{i,j,k} \leq \mu_{ck} + \delta_{ck}$$

$C=1,2,\dots,m$  تعداد کلاس ها و  $k=1,2,\dots,n$  تعداد باند ها می باشد.

بدین ترتیب حد بالا و پایین مطابق ذیل تعیین می گردد:

$$\begin{aligned} L_{ck} &= \mu_{ck} - \delta_{ck} \\ \rightarrow L_{ck} &\leq BV_{i,j,k} \leq H_{ck} \\ H_{ck} &= \mu_{ck} + \delta_{ck} \end{aligned}$$

(۲) الگوریتم های طبقه بندی حداقل فاصله نسبت به میانگین:

این الگوریتم ، یکی از متداول ترین و در عین حال ساده ترین روش های طبقه بندی تصاویر رقومی است. اگر این روش بدرستی اجرا گردد می تواند نتایج طبقه بندی دقیقی که قابل مقایسه با سایر روش های طبقه بندی پیچیده است ، تولید نماید. در این روش همانند الگوریتم متوازی السطوح لازم است کاربر بردار میانگین را برای هر کلاس در هر باند  $\mu_{ck}$  را از هر پیکسل ناشناخته  $BV_{i,j,k}$  محاسبه کند. این امکان وجود دارد که فاصله با استفاده از روش فاصله اقلیدسی یا بر اساس روش *round the block* محاسبه کند. در این بحث نیز از مثال قبلی برای اندازه گیری فاصله اقلیدسی دو پیکسل  $a$  و  $b$  استفاده شده است.

$$\text{Dist} = \sqrt{(BV_{i,j,k} - \mu_{ck})^2 + (BV_{i,j,k} - \mu_{cl})^2}$$

که در آن  $\mu_{ck}$  و  $\mu_{cl}$  نشان دهنده بردار های میانگین برای کلاس  $c$  در باند های  $k$  و  $l$  هستند. با محاسبه فاصله اقلیدسی از نقطه  $a$  تا میانگین همه کلاس ها این امکان وجود دارد که کوتاه ترین فاصله را بتوان تعیین کرد.

(۳) الگوریتم طبقه بندی حد اکثر احتمال : روش های طبقه بندی که تا اینجا بحث شده اند بر اساس تعیین مرز های تصمیم گیری در فضای عارضه (باند) و بر اساس *distance* طیفی کلاس آموزشی هستند. قاعده تصمیم گیری طبقه بندی حد اکثر احتمال مبتنی بر احتمال می باشد. این روش ، هر پیکسل دارای الگوی اندازه گیری  $X$  را به کلاس  $i$  نسبت می دهد. در صورتی که آن بردار  $X$  دارای بیشترین احتمال شباهت به آن کلاس باشد.

فرایند طبقه بندی حد اکثر احتمال فرض را بر این می گذارد که داده های آماری آموزشی برای هر کلاس در هر باند ، بصورت نرمال توزیع Gaussian شده اند. بنابراین این داده های آموزشی با هیستوگرام های ۲ یا  $n$  مدی در یک باند منفرد ، مناسب نیستند. در چنین شرایطی هر یک از داده ها احتمالاً نماینده کلاس های جداگانه ای هستند و لازم است نرم افزار طبقه بندی کننده ، برای آنها مجدداً آموزش داده شوند. به این ترتیب ، هیستوگرام های تک مدی با توزیع گاوسی که شرط توزیع نرمال را برآورد می کند ، بوجود می آید. اما چگونه می توان اطلاعات احتمال مورد نیاز را از داده های جمع آوری شده آموزشی بدست آورد. پاسخ به توابع چند چگالی احتمال وابسته خواهد بود.

تابع چگالی احتمال محاسبه شده برای کلاس  $W_i$  (مثلاً جنگل) با استفاده از معادله زیر بدست می آید:

$$P(x|W_i) = \frac{1}{(2\pi)^2 \delta_i} \exp \left[ -\frac{(x - \mu_i)^2}{2\delta_i^2} \right]$$

که در آن  $x$  عبارت است از مقدار یک پیکسل در محور  $x$  و  $\mu_i$  عبارت است از میانگین محاسبه شده برای تمام مقادیر پیکسل های آموزشی کلاس جنگل ، و  $\delta_i^2$  عبارت است از واریانس محاسبه شده برای کلیه پیکسل های این کلاس. بنابراین این کافی است میانگین و واریانس هر یک از کلاس های آموزشی را برای محاسبه تابع احتمال ذخیره کنیم.

با توجه به اینکه داده های تصویری جهت طبقه بندی در چندین باند تهیه می شوند ، لذا رابطه فوق بصورت ذیل برای هر بردار طیفی  $x$  و همچنین ماتریس واریانس کوواریانس  $V_i$  و ماتریس میانگین  $M_i$  برای هر کلاس از داده های آموزشی در می آید:

$$P(x|W_i) = \frac{1}{(2\pi)^2 \delta_i} \exp \left[ -\frac{1}{2} (x - M_i)^T V_i^{-1} (x - M_i) \right]$$

در روش ماکزیمم شباهت ، مقدار احتمال تعلق هر پیکسل با بردار طیفی  $x$  به تک تک کلاس ها محاسبه می شود اگر شرط زیر وجود داشته باشد:

$$P(x|W_i). P(W_i) \geq P(x|W_j). P(W_j)$$

که  $P(W_j)$  احتمال اولیه برای هر کلاس است. معمولا  $P(W_j)$  برای همه کلاس ها برابر فرض می شود. لذا می تواند از دو طرف معادله حذف گردد که البته به شکل ساده تر ، این احتمال برای هر بردار طیفی  $x$  و ماتریس وریانس کووریانس  $V_i$  و ماتریس میانگین  $M_i$  مطابق ذیل محاسبه می شود:

$$P_i = \frac{1}{2} \log_e |V_i| - \left[ \frac{1}{2} (x - M_i)^T V_i^{-1} (x - M_i) \right]$$

تفکیک کلاس های مختلف:

تفکیک پذیری کلاس های آموزشی با استفاده از یک معیار ریاضی قابل بررسی است که:  $0 < y < 2$

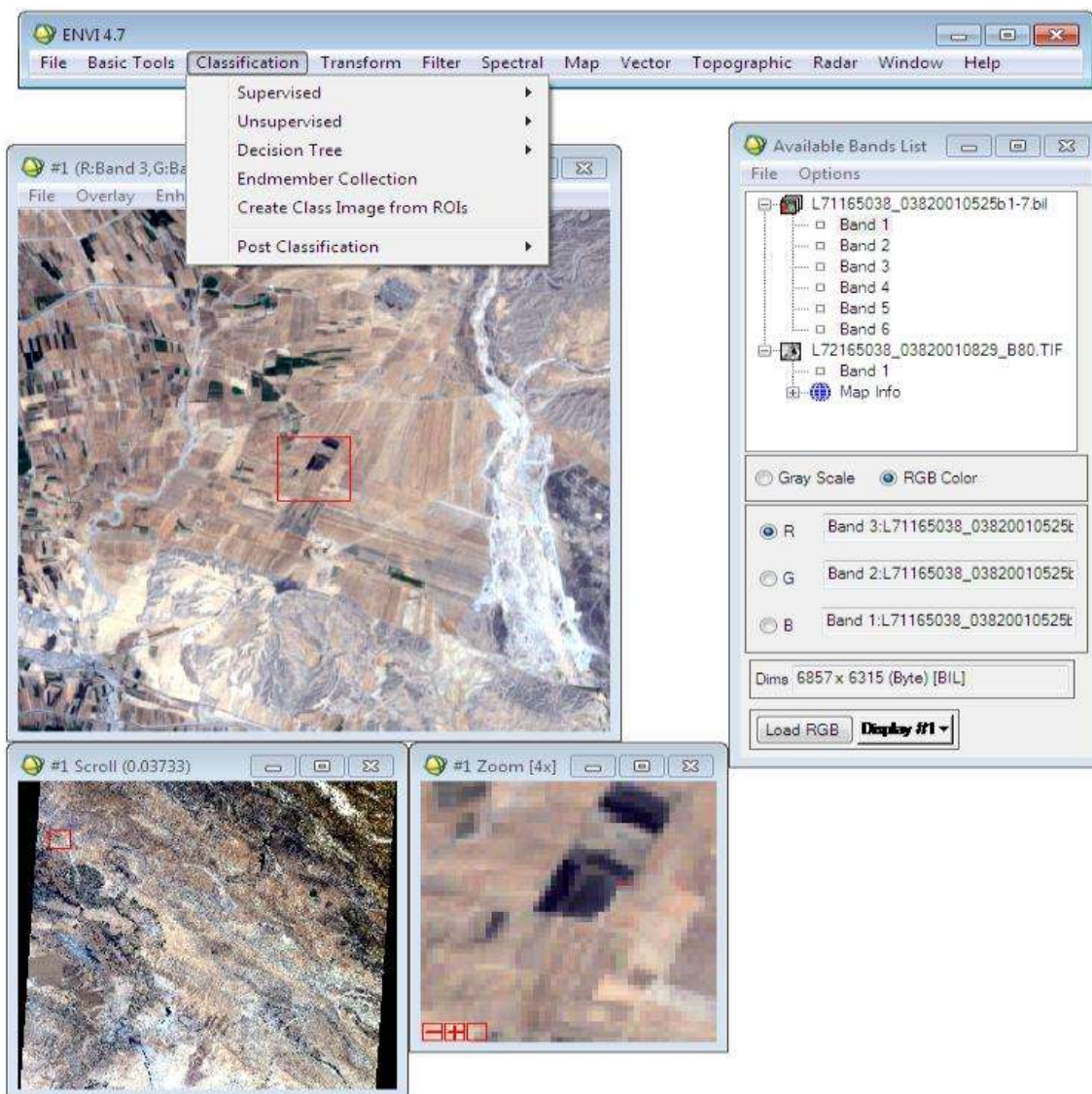
مثلا : ۱,۹۶ آب و جنگل      ۱,۹۸ تفکیک پذیری آب و جنگل

با بررسی این اعداد می توان به یک حد تفکیک پذیری مناسب رسید به شدت آنکه داده های آموزشی مناسبی انتخاب شده باشند.

### طبقه بندی تصاویر در نرم افزار ENVI

جهت انجام عملیات طبقه بندی ، ماژول classification تعبیه شده که دارای ابزار و روش های زیر است:

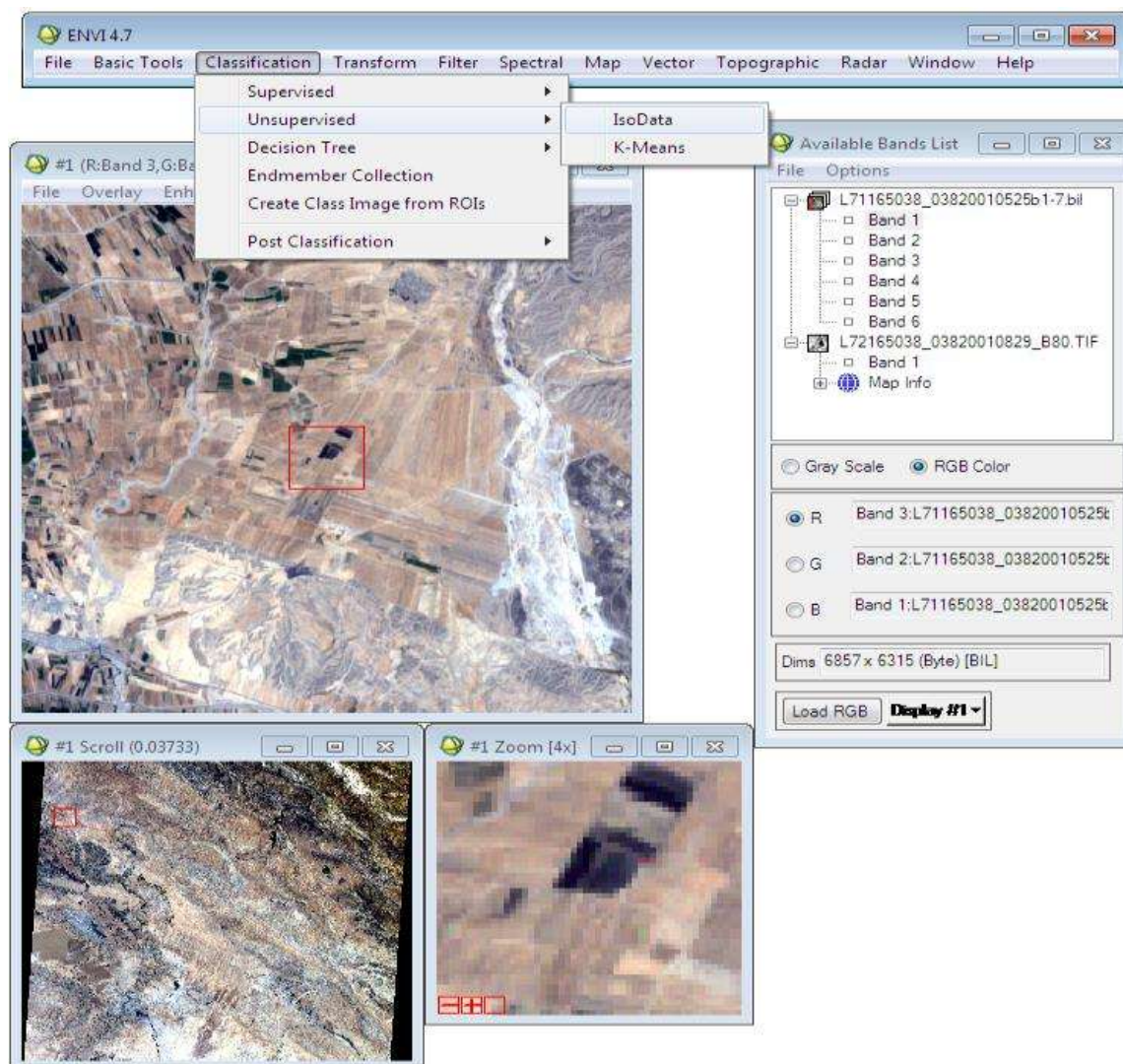
- (۱) الگوریتم های نظارت شده : “supervised”
- (۲) الگوریتم های نظارت نشده “unsupervised”
- (۳) بررسی و ترکیب طبقه بندی های مختلف “decisimtree”
- (۴) مربوط به تصاویر هایپر اسپکترال “end member collection”
- (۵) تهیه کلاس از ROI های همان منطقه “create class image ROIs”
- (۶) پس پردازش تصاویر “post classification”



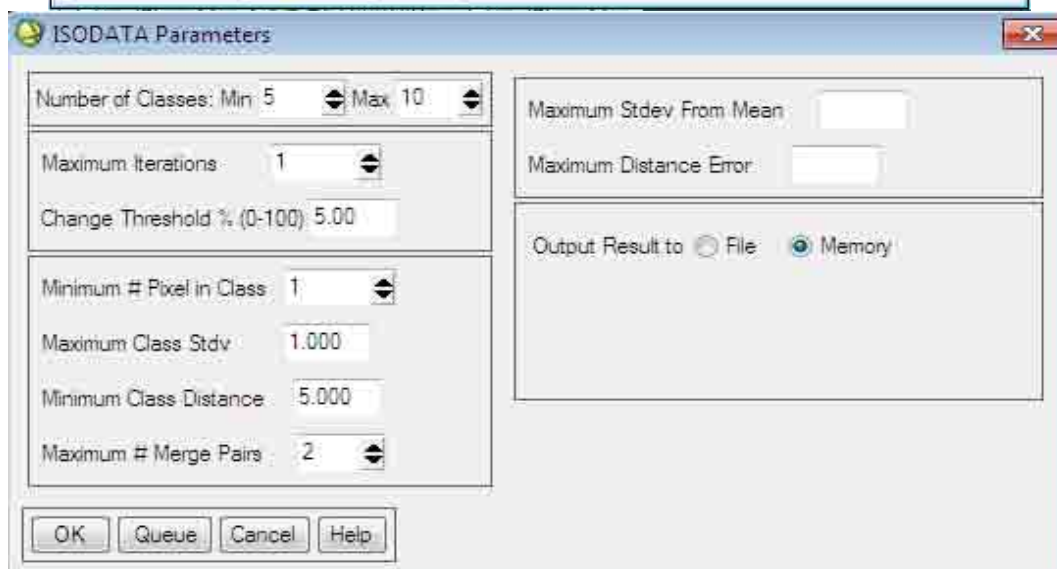
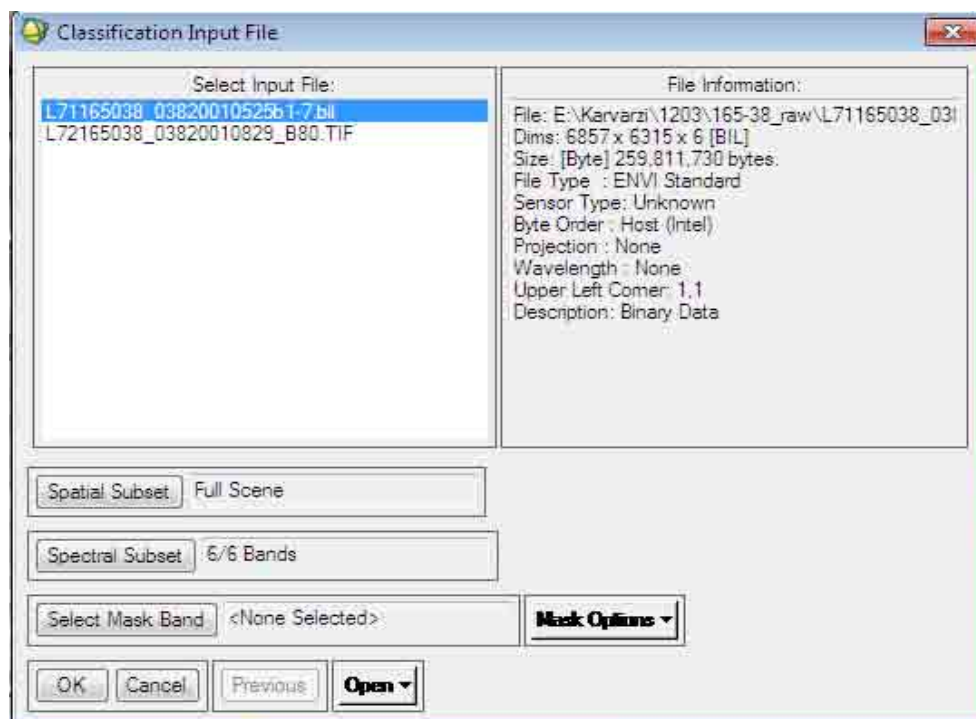
در اینجا قصد این است که تصویر را بر اساس روش نظارت نشده "unsupervised" طبقه بندی کنیم. برای این عمل مسیر زیر را طی می کنیم. البته در این روش به دو صورت می توان طبقه بندی را انجام داد :

یکی روش ISO-data و دیگری روش K-means

Classification → unsupervised → ISO-data



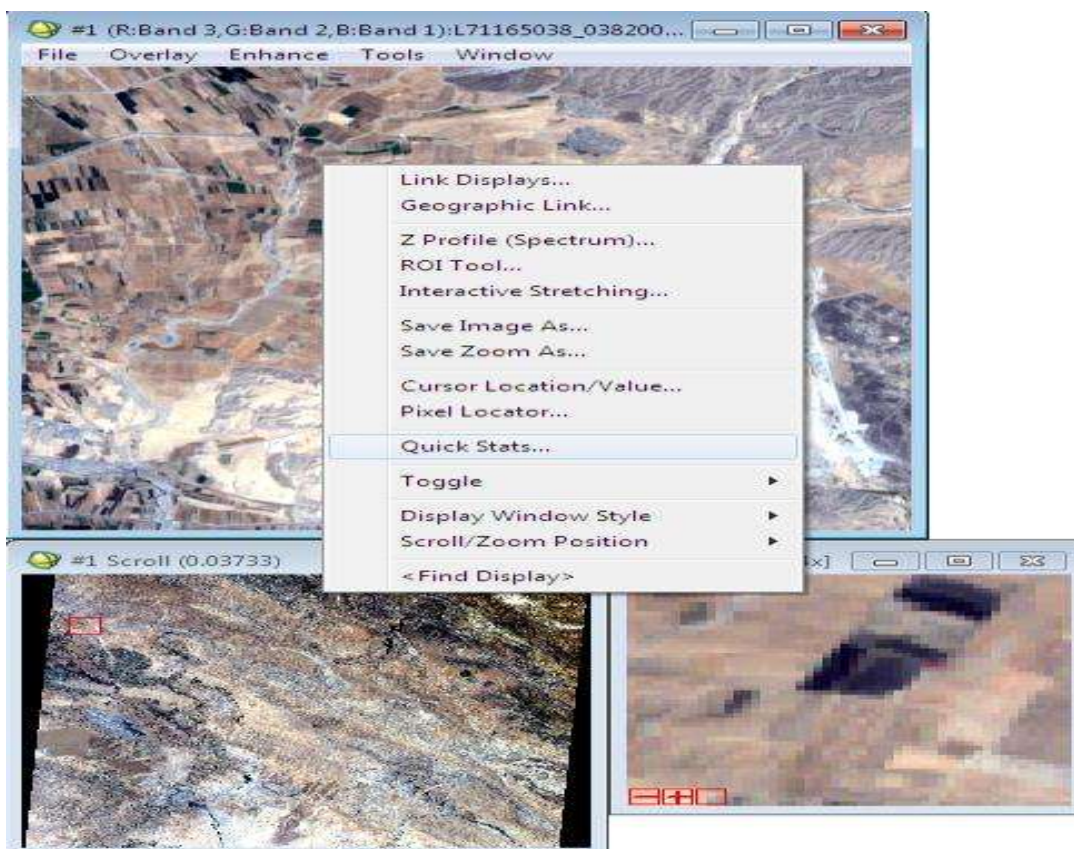
با طی مسیر بالا پنجره ای باز می شود که در آن تصویر مورد نظر را انتخاب کرده و با ok، در پنجره باز شده تعداد تقریبی کلاس، حداکثر تعداد تکرار و انحراف معیار و نیز حداکثر چه کلاس هایی را با هم ادغام کنیم، مشخص می شود. یعنی اگر یک کلاس دارای ده هزار پیکسل بود و میا آن پیکسل ها مثلا ۵ پیکسل از کلاس دیگر بود به این معنی است که اشتباه و خطا هستند. که با مشخص کردن حد این مقدار می توان این پیکسل های خطا دار را در پیکسل های کلاس درست ادغام کرد.



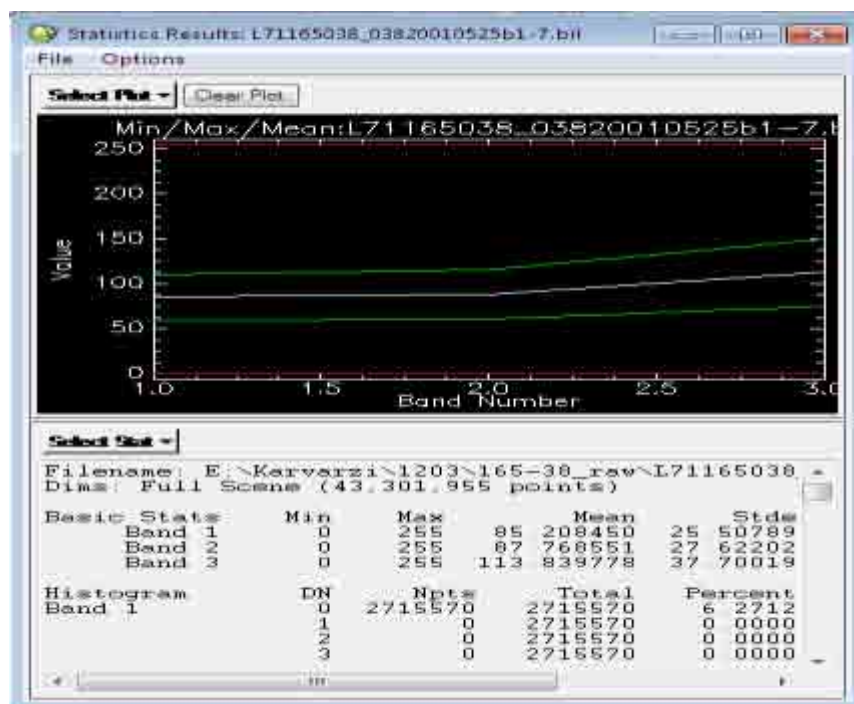
با دو بار کلیک کردن در محدوده مشخص شده از تصویر پنجره ای باز می شود که در آن درجات خاکستری ، کد R ، G ، B مشخص شده است.

از تصویر مورد نظر quick statistics می گیریم. این کار را با راست کلیک کردن روی تصویر و انتخاب گزینه quick statistics انجام می دهیم. این کار را همچنین در تصویر کلاسه بندی شده انجام می دهیم.





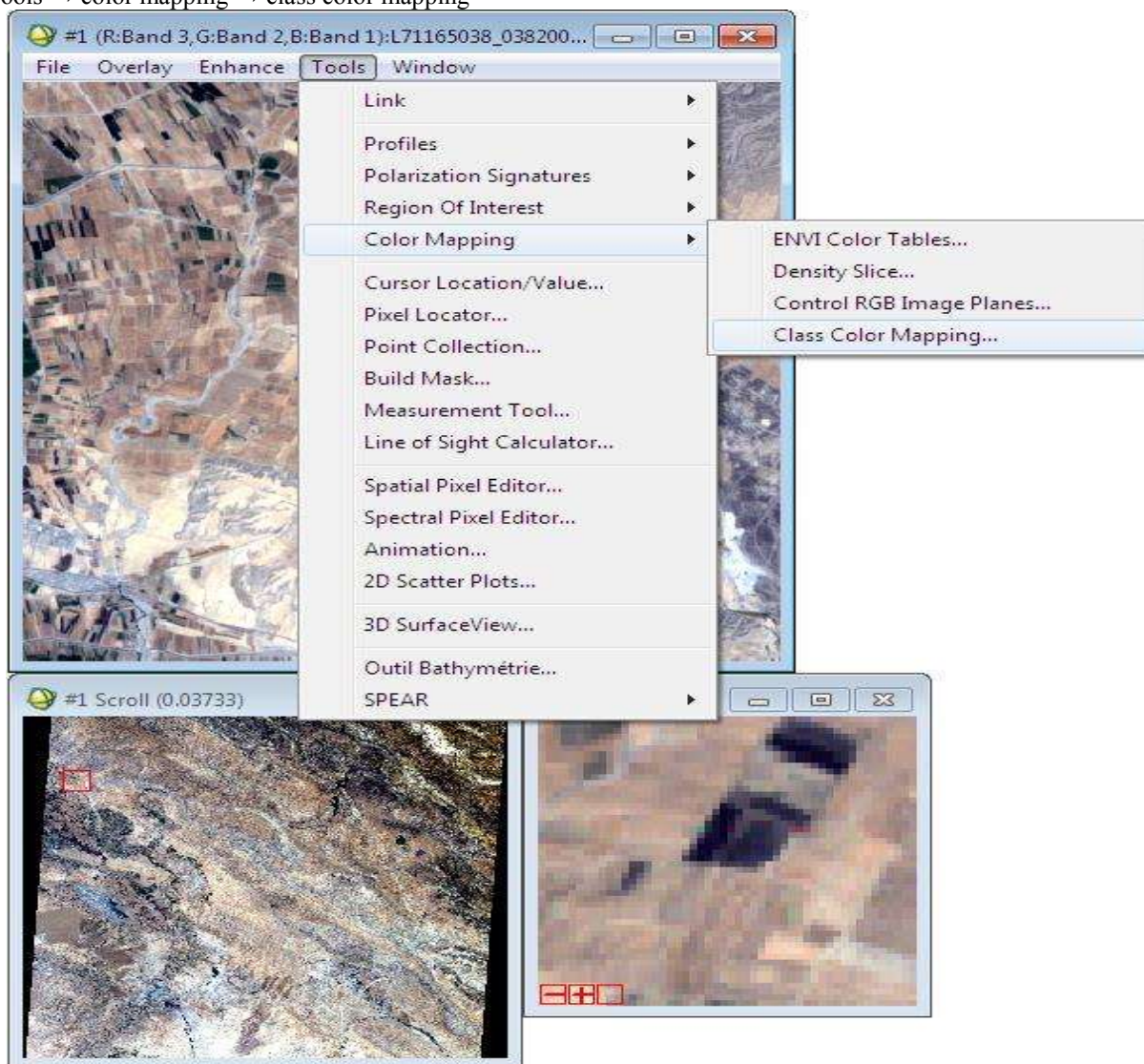
در پنجره باز شده تعداد کلاسه ها ، min و max هر کلاس ، تعداد پیکسل ها در هر کلاس و درصد پیکسل ها در آن کلاس را نشان می دهد.



از این می توان در طبقه بندی نظارت شده استفاده کرد چون در این طبقه بندی نوع عارضه مشخص شده است.

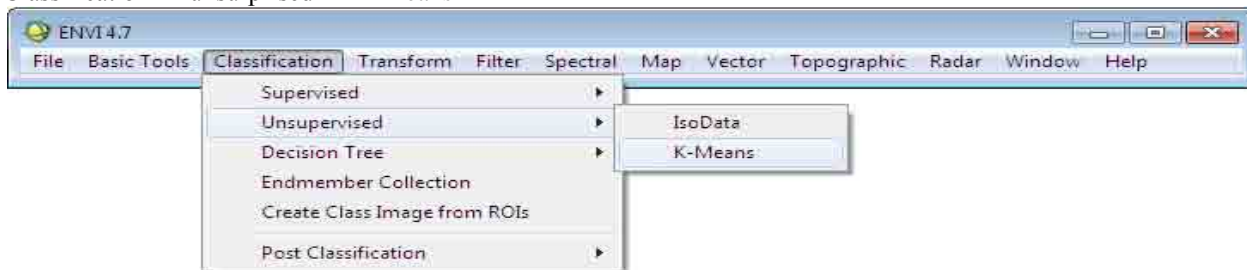
حال تصویر ISO data را باز می کنیم. برای تغییر رنگ هر کلاس می توان مسیر زیر را طی کرد و در پنجره باز شده رنگ هر کلاس را تغییر داد :

Tools → color mapping → class color mapping



## الگوریتم K-Means :

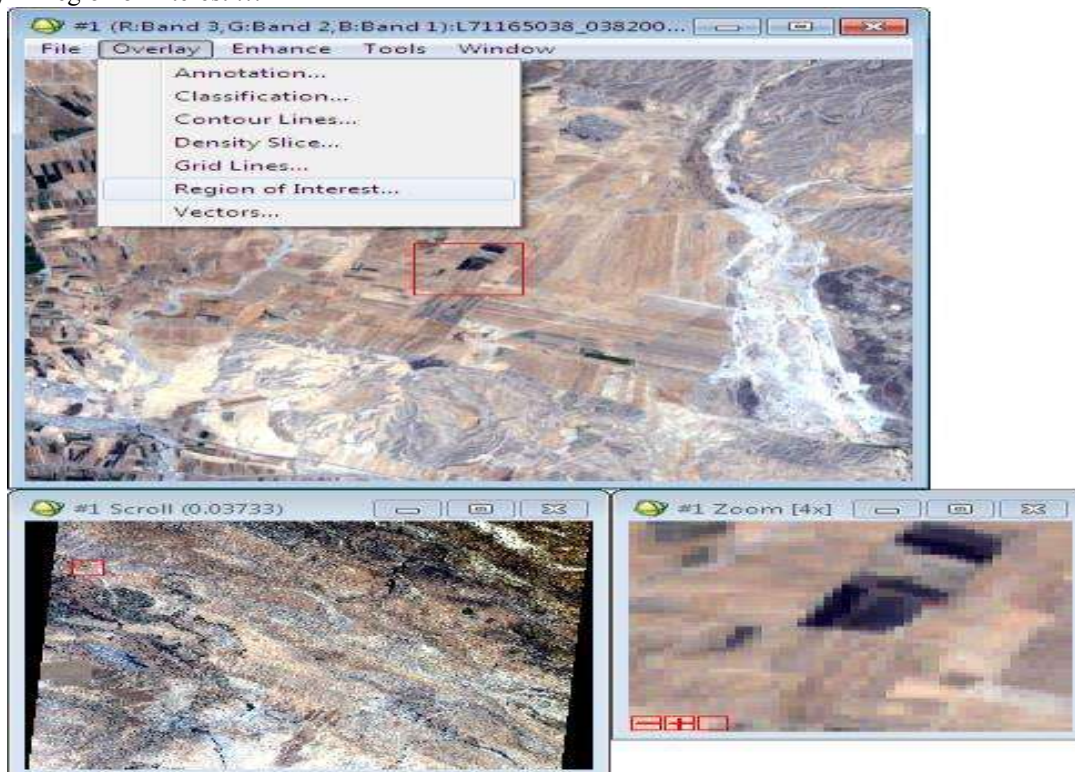
Classification → unsurprised → K-Means



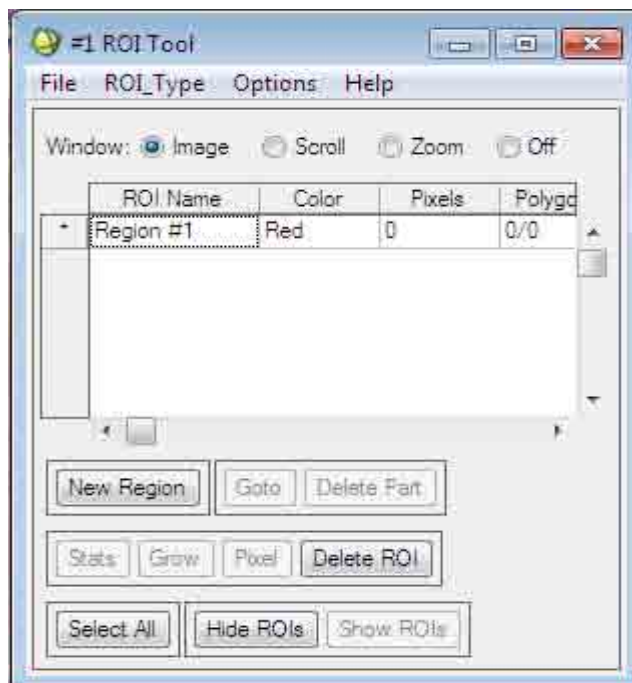
این روش نیز دقیقاً مانند روش ISO data است. با این تفاوت که ما در هر دو روش می توانیم تعداد کلاس ها و فاصله از میانگین و میانگین هر کلاس را مشخص کنیم. ولی در روش K-Means بر خلاف روش ISO data شرط ادغام را نمی توان تعریف کرد. همچنین در هر دو روش می توان شرط تکرار را تعیین کرد. طبقه بندی تصاویر بر اساس روش های نظارت شده:

برای این کار ابتدا باید برای تصویر، ROI تعریف کرد و یا اصطلاحاً تصویر را توسط ROI های تعریف شده کلاسه بندی کرد. جهت تعریف ROI برای تصویر مورد نظر ابتدا تصویر را باز می کنیم. سپس از مسیر زیر به قسمت تعریف ROI می رویم. بر روی پنجره تصویر

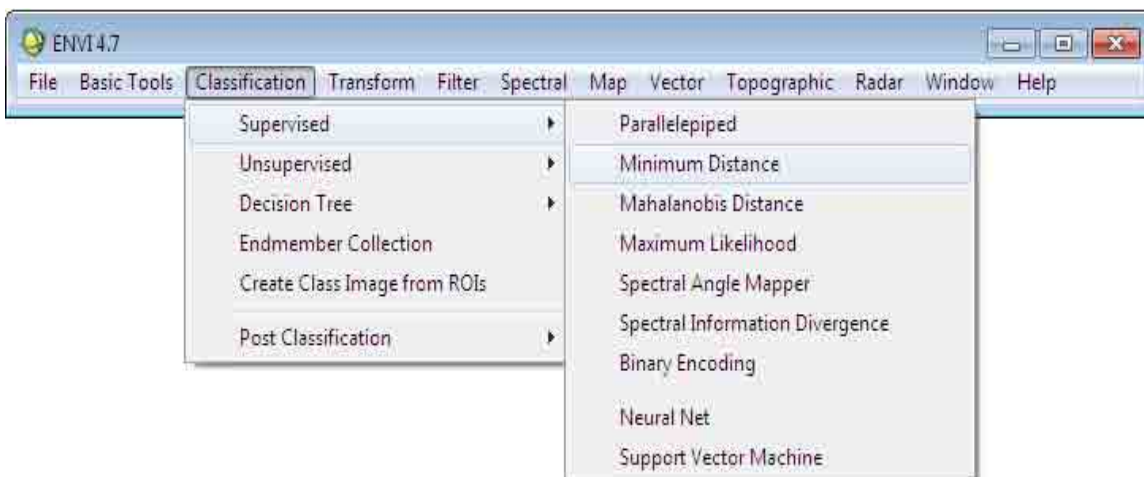
Overlay → region of interest ...



در پنجره باز شده امکان تعریف ROI جدید و یا load کردن ROI های از قبل تعریف شده وجود دارد. در این پنجره برای حذف یک کلاسه و یا عارضه از ROI می توان با کلید Go to به آن عارضه و یا آن قسمت از ROI تعریف شده رفت و آن را پاک کرد.



با تعریف ROI ها و ذخیره آنها از مسیر زیر شروع به طبقه بندی تصویر مورد نظر به روش نظارت شده می کنیم :  
 Classification → supervised → روش minimum distance



در پنجره باز شده که همان ROI های تعریف شده در مرحله قبل نیز وجود دارند با انتخاب کلاسه ها ، بیشترین فاصله از میانگین ، کمترین فاصله از میانگین و همچنین روش ذخیره سازی که در فایل باشد و یا memory و سپس ok می کنیم.  
 ابتدا ROI ها با نام های زیر ایجاد می کنیم :

زمین کشاورزی IF1    زمین کشاورزی IF2    زمین کشاورزی IF3  
 منطقه مسکونی VRB

آب W

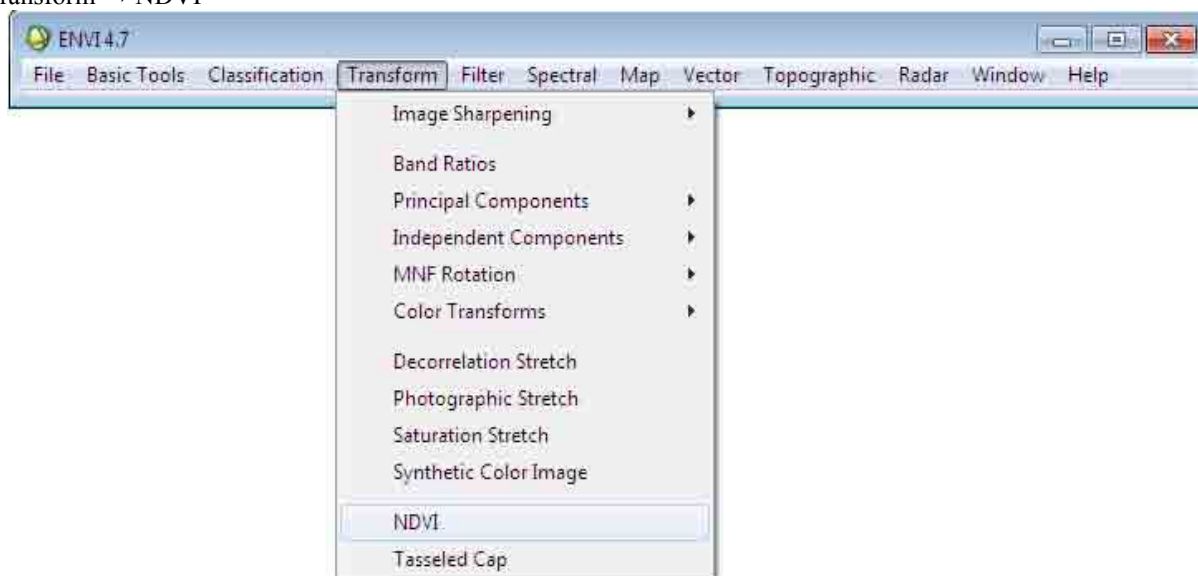
شوره زار S

خاک بایر BS

تپه های ماسه ای SS

برای پیدا کردن زمین های کشاورزی می توان یک NDVI درست کرده تا بتوان از روی آن نوع پوشش را تشخیص داد . برای تعریف NDVI از مسیر زیر استفاده می کنیم :

Transform → NDVI



NDVI جاهایی که پوشش گیاهی وجود داشته باشد را روشن نمایش می دهد.

ترکیب باند ۴ ، ۶ و ۷ پوشش گیاهی را به رنگ قرمز نشان می دهد.

پس از ایجاد ROI ها ، زمان فراخوانی دوباره ROI جدید به شکل قبل جهت چک کردن تعریف می کنیم.

جهت تشخیص عوارض روی زمین برای هر سنجنده که باند های مختلفی دارد ، فرمولی با توجه به بررسی روی باند ها برای

تشخیص عوارض بدست می آورند و آن را به نرم افزار تعریف می کنند.

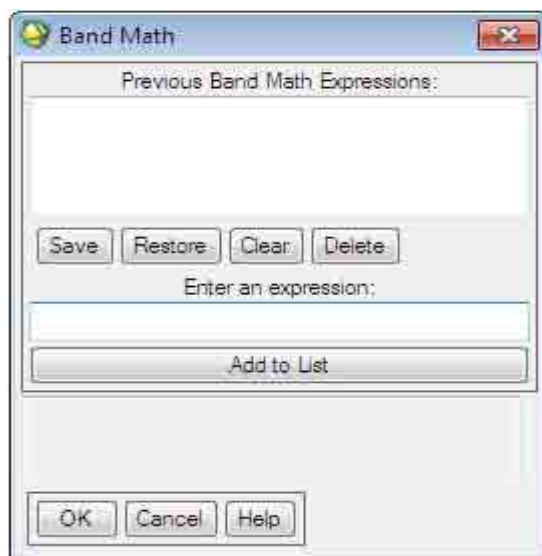
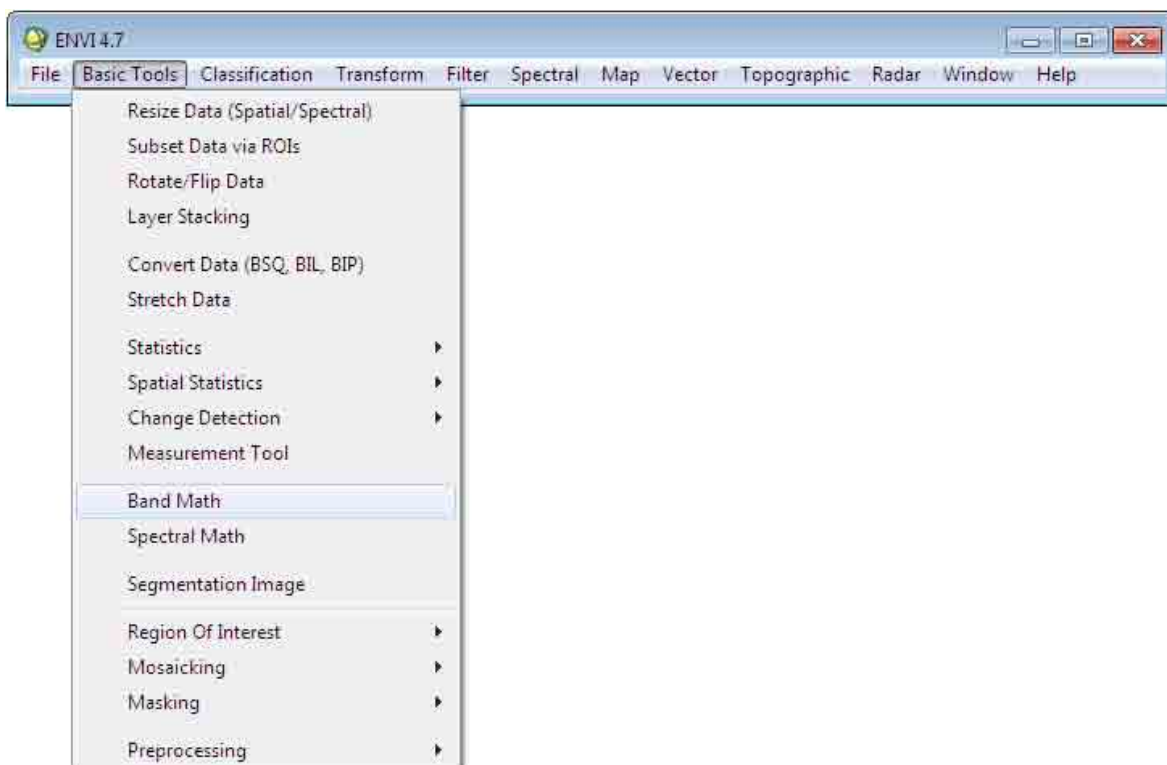
بطور مثال برای این تصویر که از سنجنده TM ماهواره land sat تهیه شده دو فرمول به صورت زیر تعریف می گردد :

فرمول شاخص شناسایی آب :  $\frac{b_2 - b_5}{b_2 + b_5}$

فرمول شاخص شناسایی خاک :  $\frac{b_5 - b_2}{b_5 + b_2}$

جهت تعریف این فرمول ها به نرم افزار مسیر زیر را طی میکنیم و در پنجره باز شده در قسمت Enter an expression فرمول را تعریف می کنیم:

Basic Tools → Band Math

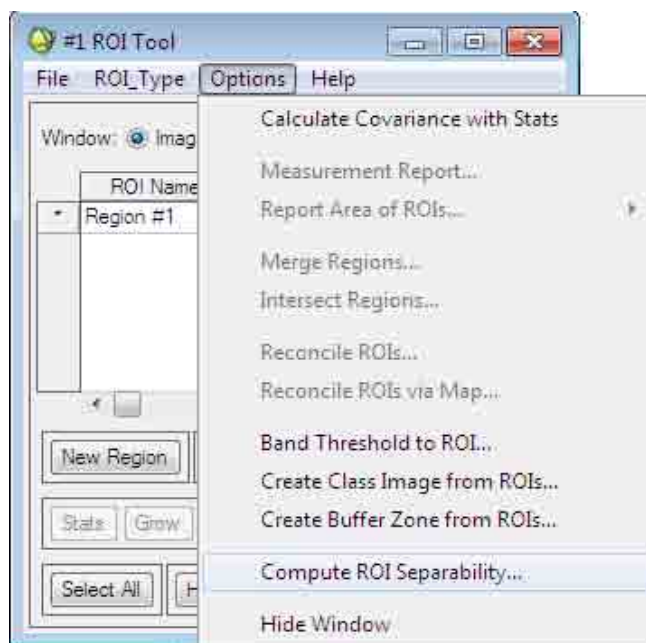


البته فرمول بالا به آن صورت که در بالا آورده شد به نرم افزار معرفی نمی شوند ، این فرمول ها به زبان خود نرم افزار به آن معرفی می شوند. بطور مثال برای تعریف فرمول شاخص شناسایی آب آن را بصورت زیر به نرم افزار معرفی می کنیم :

$$\text{Plot}\left(\frac{\text{plot}(b_2) - \text{plot}(b_5)}{\text{plot}(b_2) + \text{plot}(b_5)}\right)$$

جهت مشاهده میزان دقت ROI ها ، می توان از مسیر زیر این دقت ها را مشاهده و بررسی کرد :

Load تصویر → در پنجره تصویر → overlay → region of interest → option → compute ROI Separability

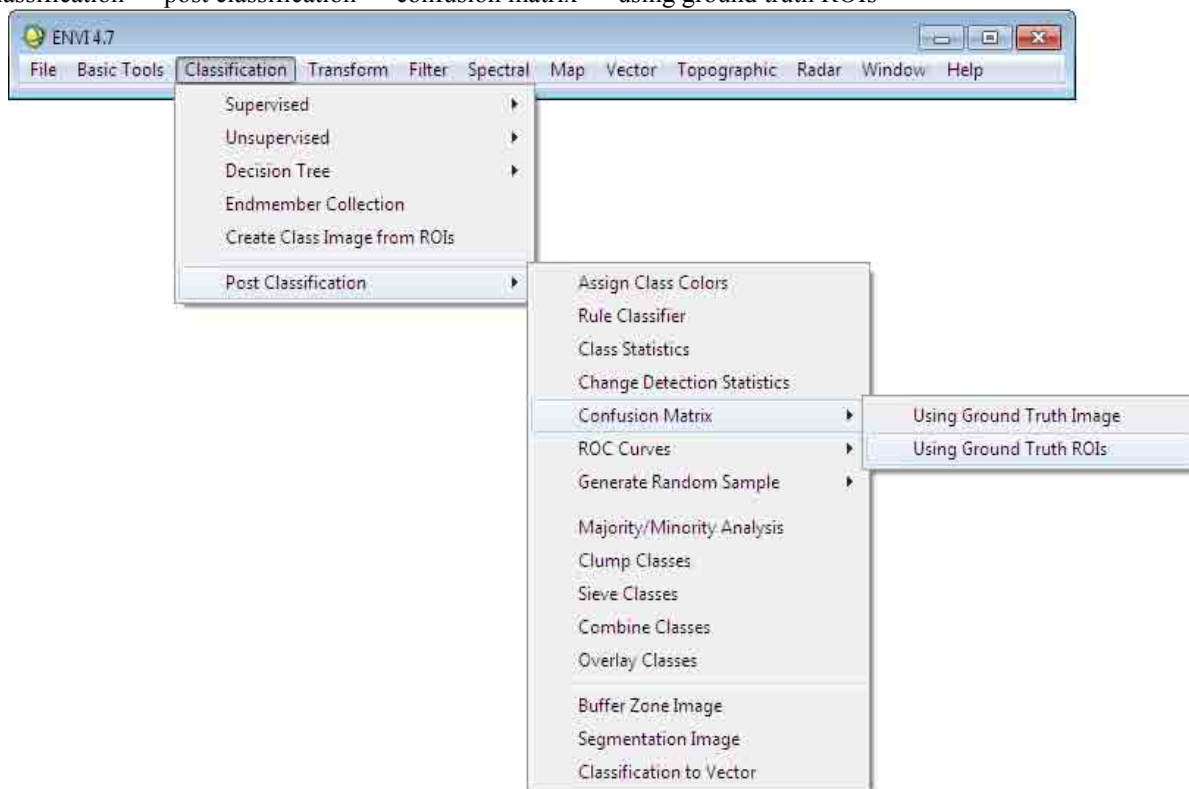


با طی مسیر بالا در پنجره باز شده ROI ها را تعیین کرده و ok می کنیم . با این کار صفحه ای باز می شود که میزان نمونه ها را به همراه اعداد آنها نشان می دهد.

این عملیات ضریب تفکیک پذیری را نشان می دهد که بین ۰ و ۲ متغیر است.

جهت ارزیابی کلی طبقه بندی از مسیر زیر استفاده کرده و در پنجره باز شده می توان میزان تشابه با زمین را مشاهده کرد.

Classification → post classification → confusion matrix → using ground truth ROIs

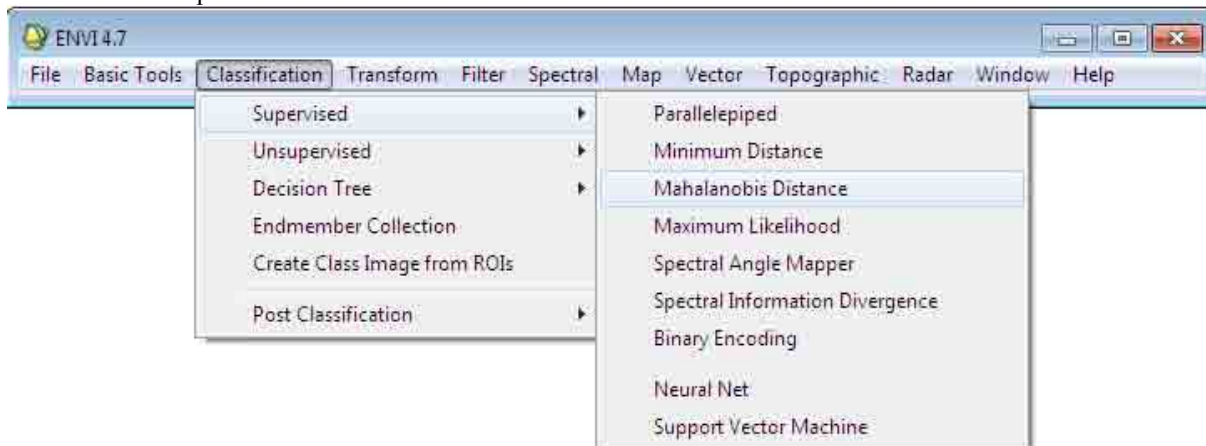


جهت load کردن و باز خوانی ROI test و ROI train از مسیر زیر استفاده می کنیم :

Classification → post classification → confusion matrix → using ground truth ROIs

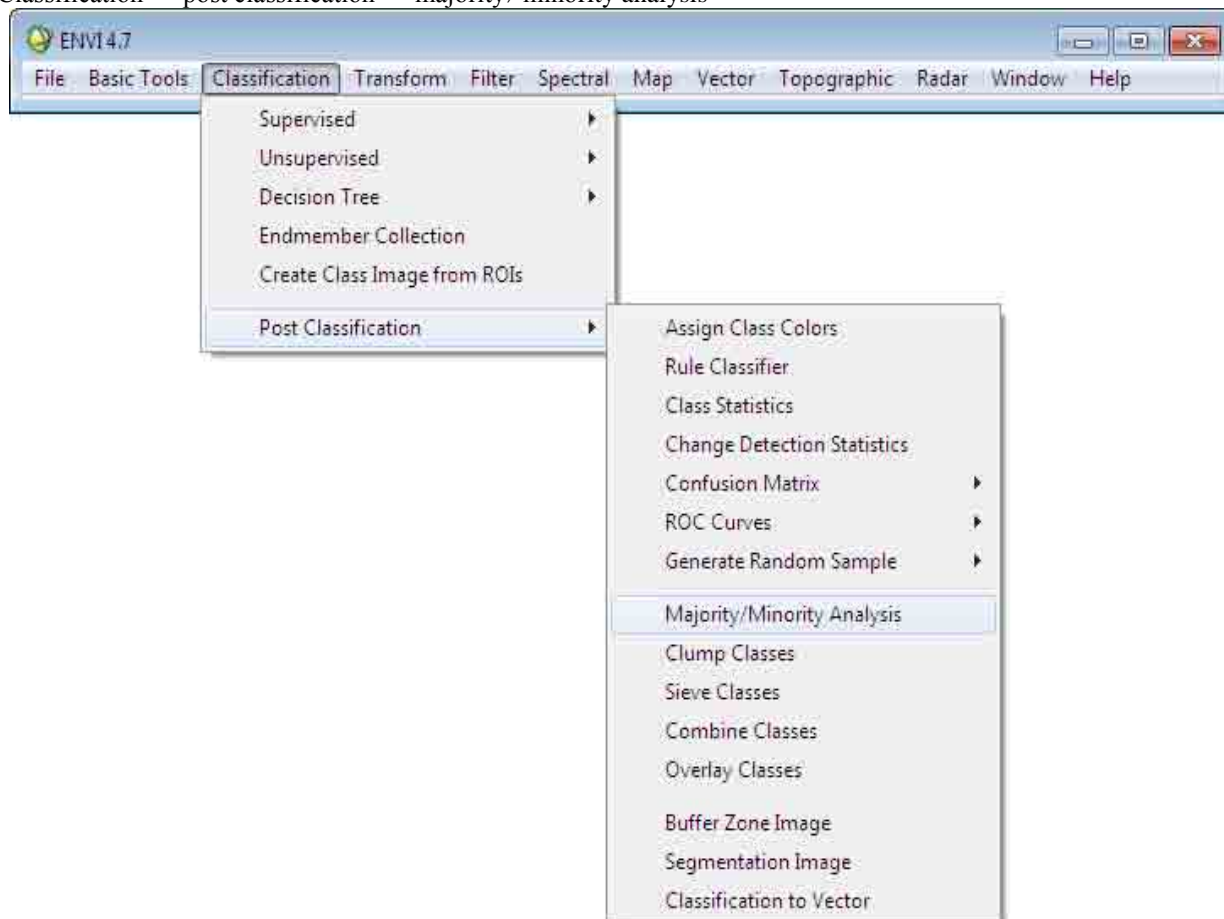
در پنجره باز شده فایل کلاسه بندی شده را انتخاب و ok می کنیم . حال باید کلاسه ها را در کنار هم (کلاسه های test و train) قرار داده میزان همبستگی بین آنها را مقایسه کنیم.  
این کار از مسیر دیگری نیز بصورت زیر قابل انجام است :

Classification → supervised → mahalanobis distance



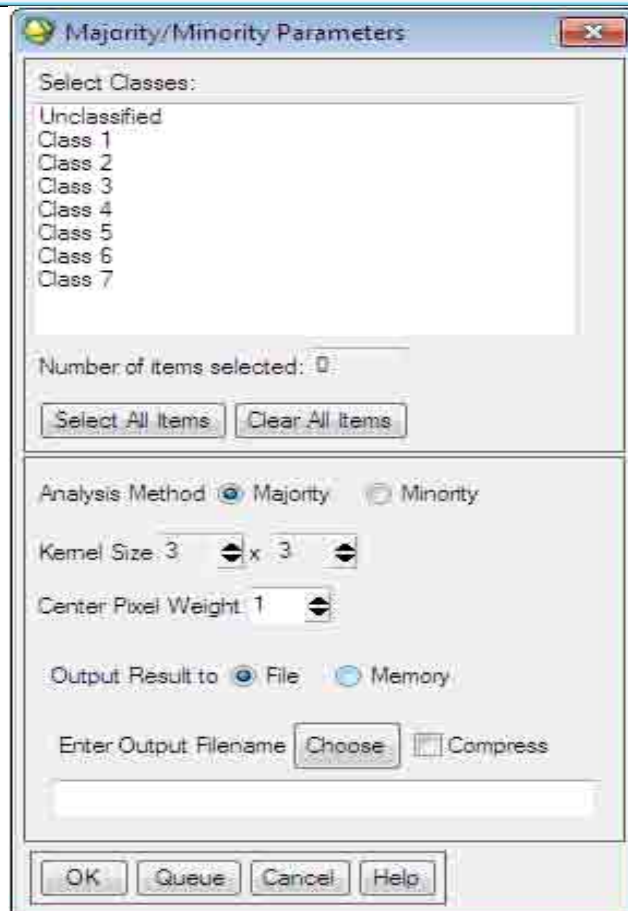
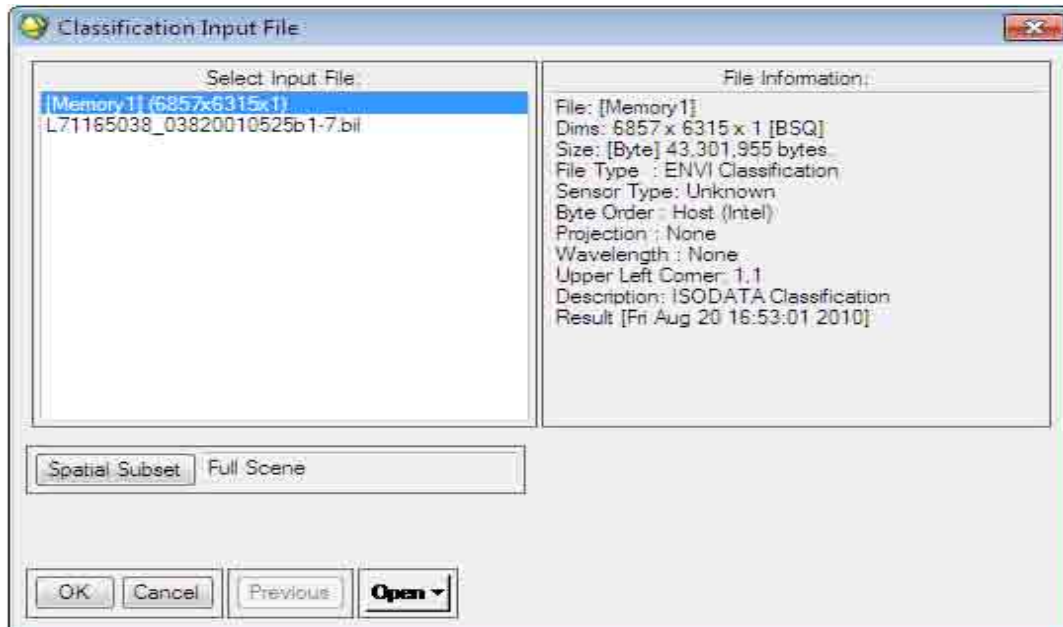
یکی از اعمالی که در post classification یا پس پردازش تصاویر باید انجام دهیم حذف پیکسل هایی است کلاس هایی وارد شده اند که متعلق به آن کلاس نیستند. این پیکسل ها را نویز می نامند.  
برای این منظور مسیر زیر را طی می کنیم :

Classification → post classification → majority/minority analysis



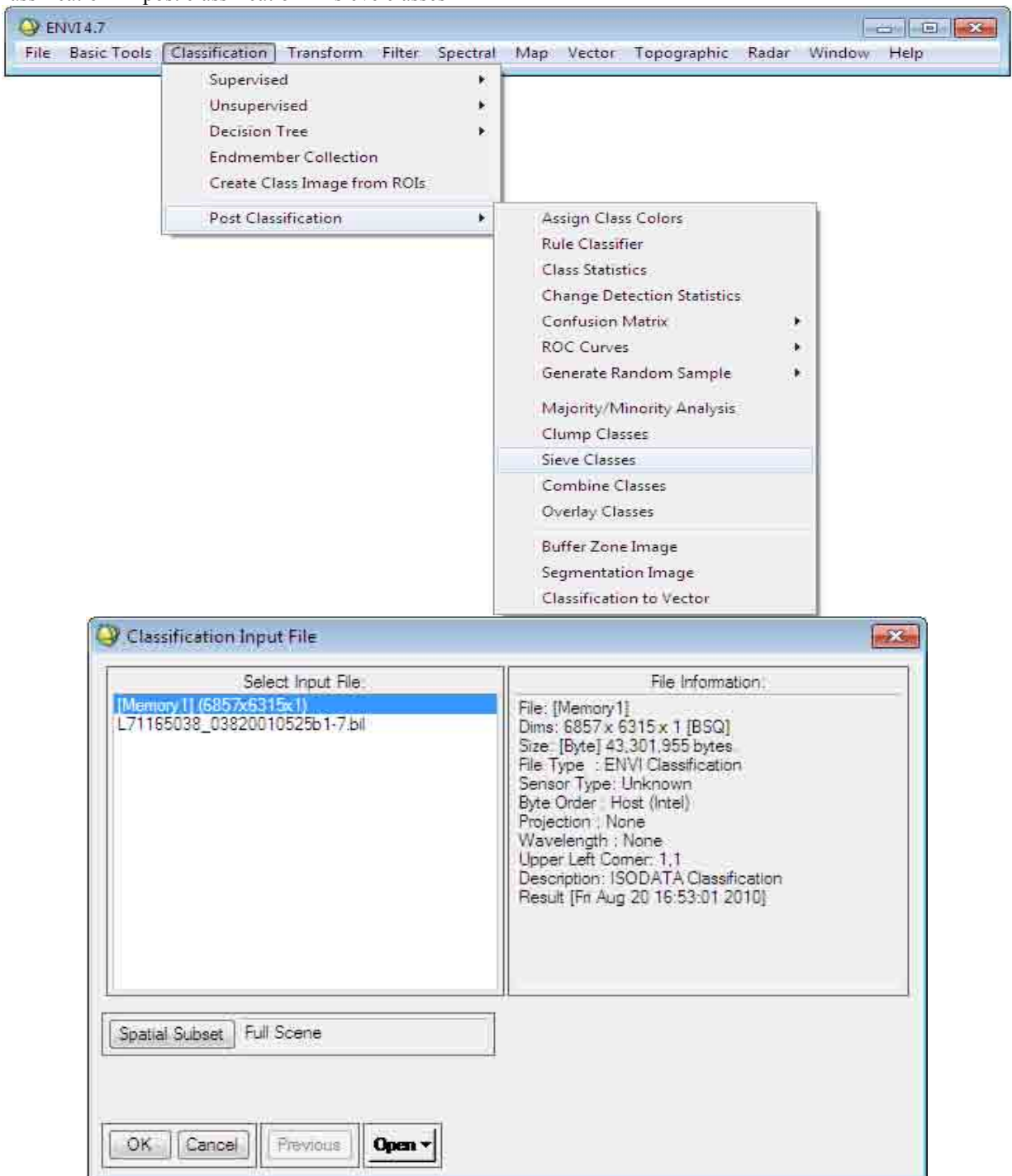


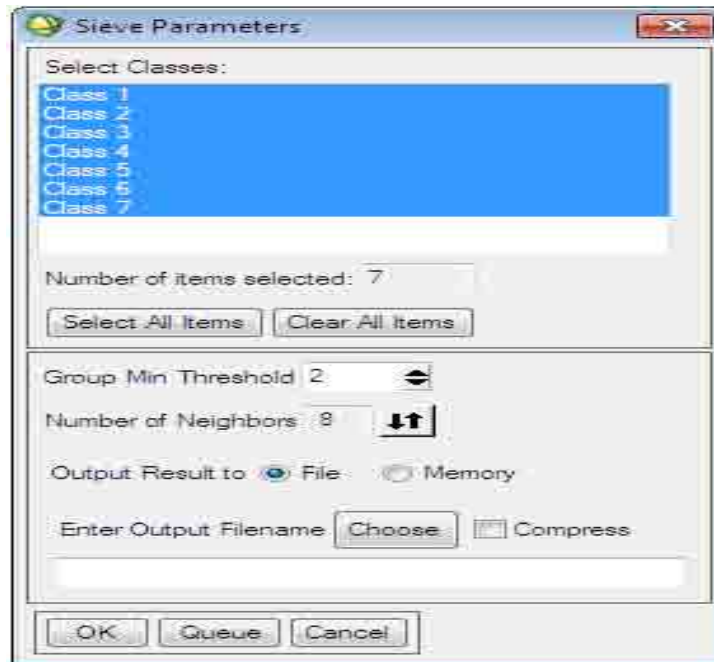
در پنجره باز شده ، تصویر کلاسه بندی شده اول و بعد از آن کلاسه ای که قرار است نویز در آن حذف شود را انتخاب می کنیم.به همین صورت سایر نویز ها را نیز حذف می کنیم.



یکی دیگر از اعمال انجام شده در پس پردازش ، حذف نقطه هاست. به این ترتیب که اگر تعداد پیکسل های یک کلاسه از حد تعیین شده کمتر بود با کلاسه مجاور یکی در نظر گرفته شود. بدین منظور مسیر ذیل را طی می کنیم :

Classification → post classification → sieve classes



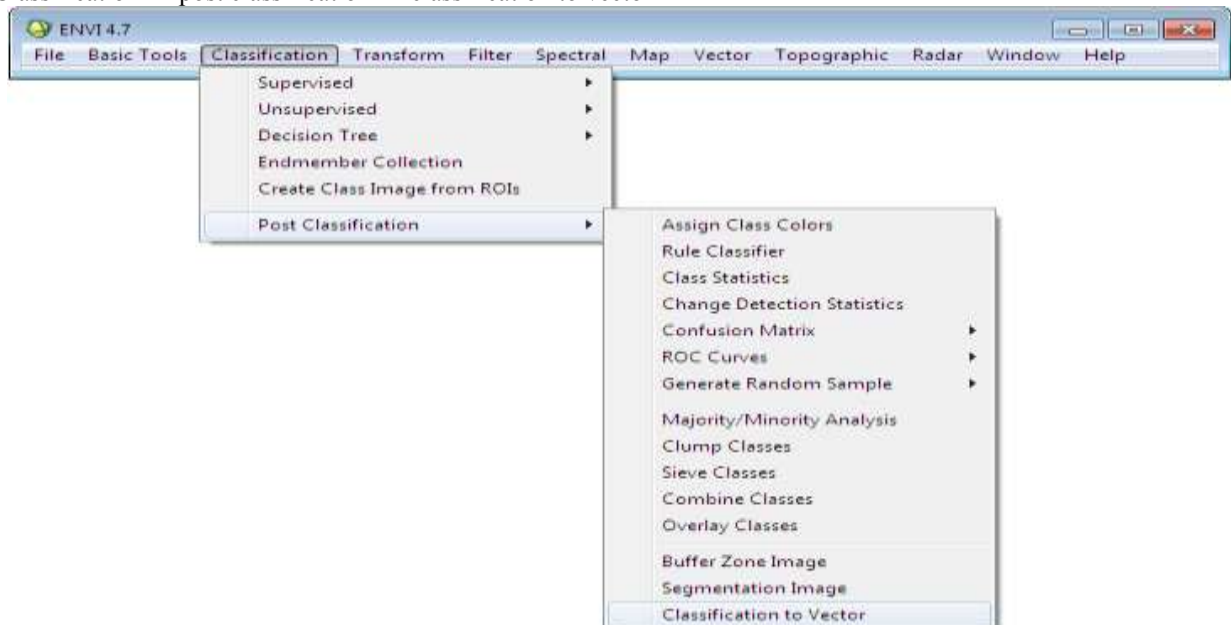


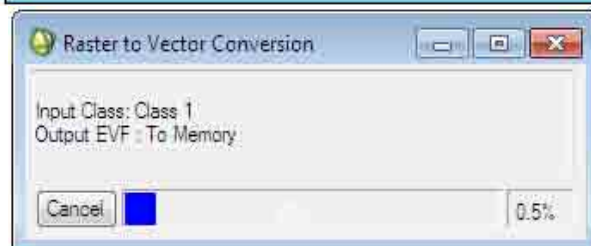
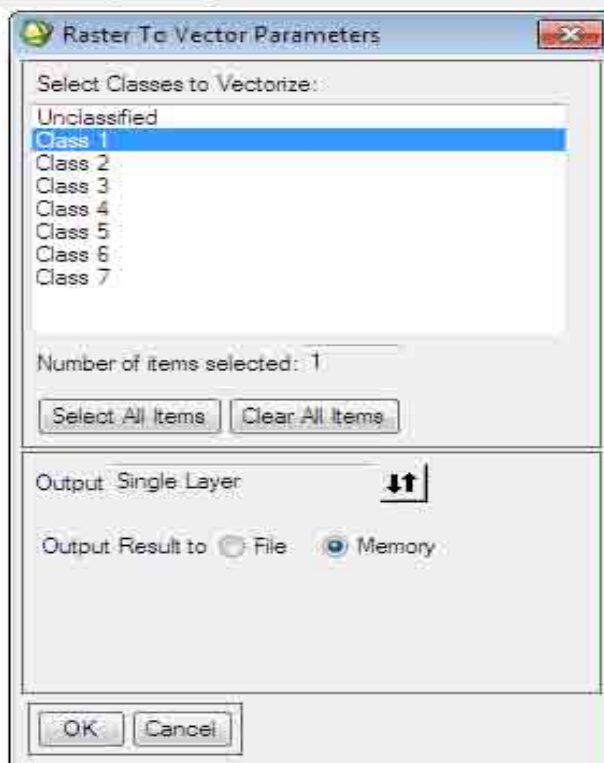
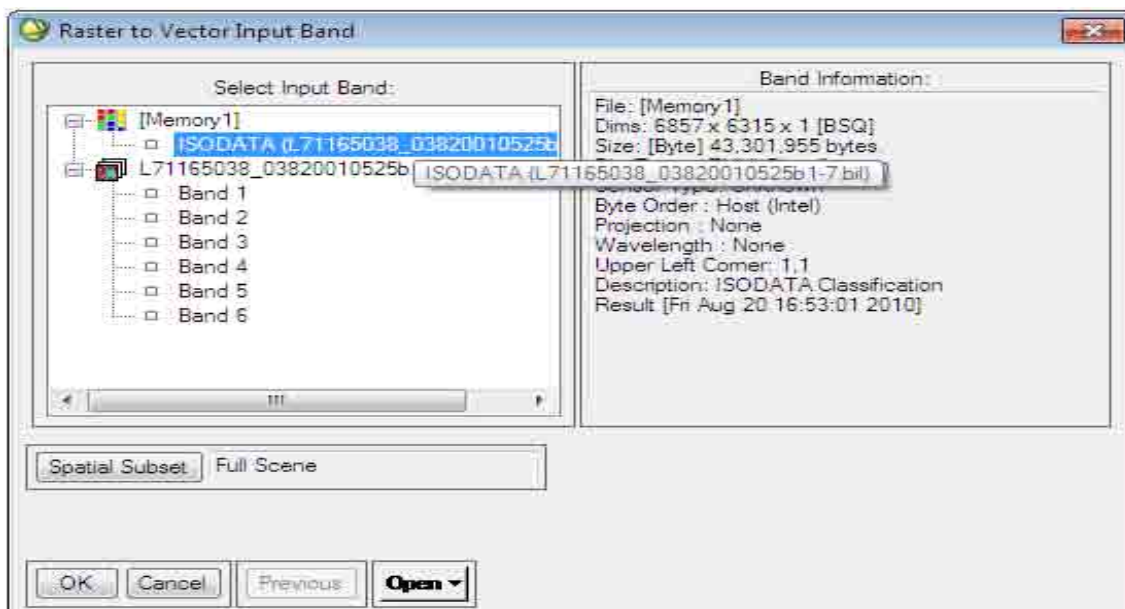
روش دیگر روش clump class می باشد که در این روش کلاسه های نزدیک به هم را به یکدیگر متصل می کند. یعنی کلاسه های در مجاورت و یا داخل کلاس دیگر را با هم یکی در نظر می گیرد.

### تهیه نقشه از روی تصویر

برای این کار مسیر زیر را طی می کنیم :

Classification → post classification → classification to vector

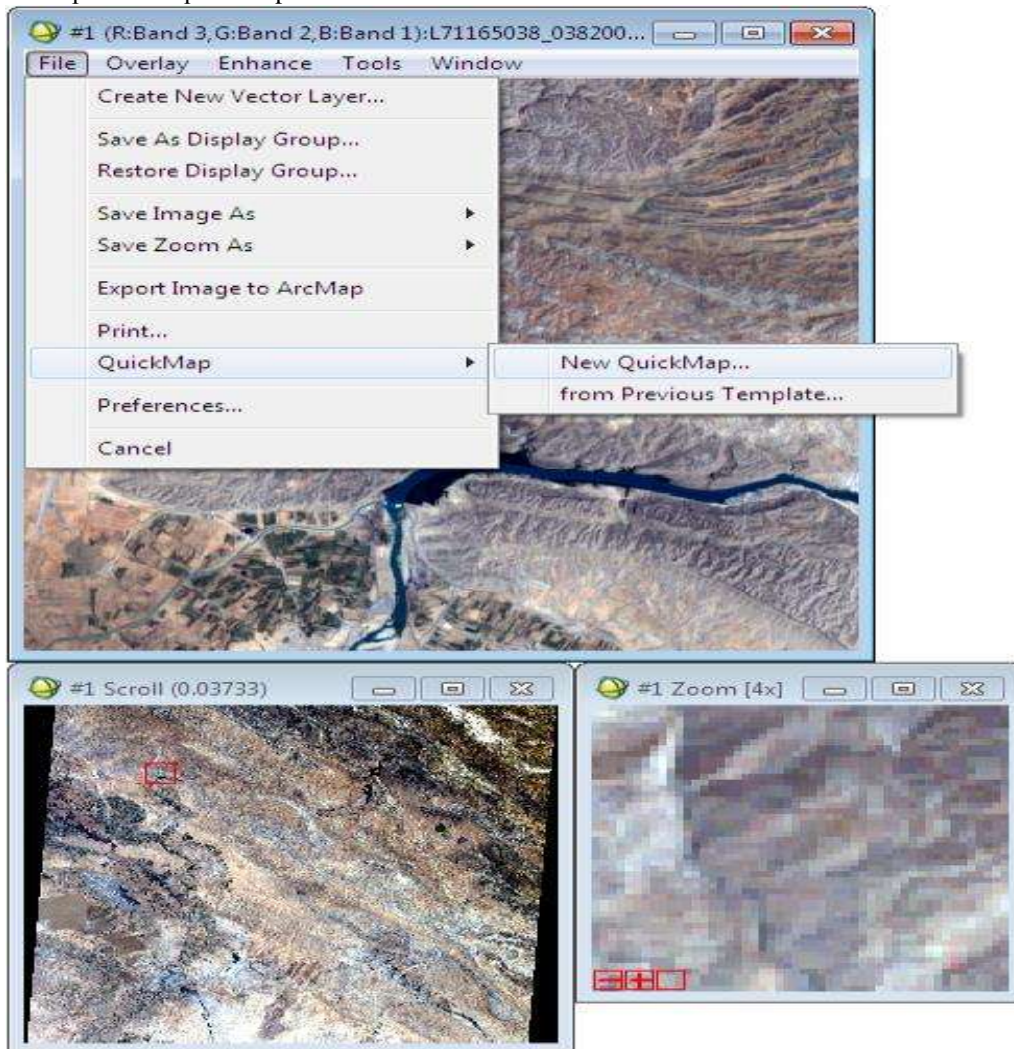




که می توان برای هر کلاسه یک لایه ذخیره شده vector تهیه کرد.  
فرمت های مختلف DEM را می توان در گزینه topographic وارد و مشاهده کرد.

اگر بخواهیم از تصویری که در حال نمایش است نقشه تهیه کنیم از مسیر زیر این کار را انجام می دهیم :

File → quick map → new quick map



البته برای تهیه نقشه از تصاویر ، تصاویر باید ژئورفرنس شده باشند.

تبدیل مختصات بین طول و عرض جغرافیایی و مختصات متریک (UTM):

از منوی **Map/ Map coordinate Converter**

Map Coordinate Converter

First Coordinate

Proj: Geographic Lat/Lon  
Datum: WGS-84

Lat [ ] [ ] [ ] DMS

Lon [ ] [ ] [ ] DDEG

Second Coordinate

Proj: Arbitrary (Pixel Based)  
Datum: <none>

[ ] E Change Proj...

[ ] N Units: Meters

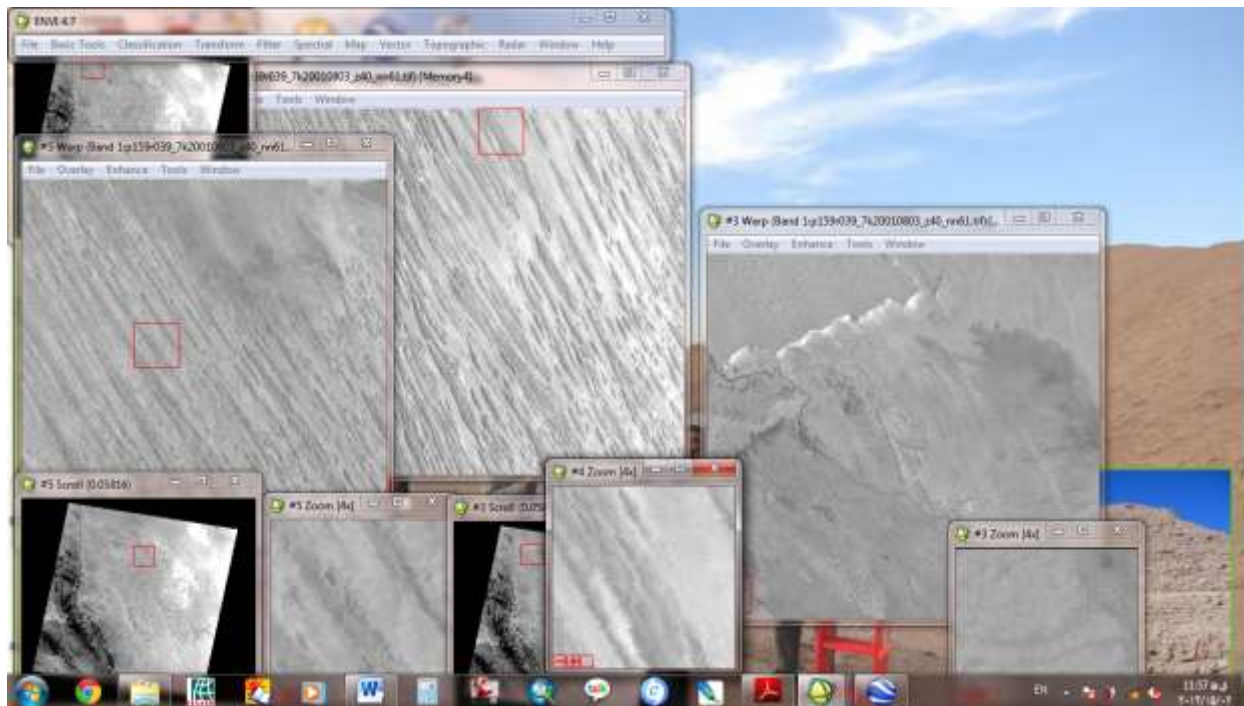
Forward Reverse Reset Cancel

در قسمت first coordinate مختصات را می توان به صورت فی و لاندا یا به صورت متریک وارد نمود سپس در قسمت second coordinate می توان تبدیل آن را مشاهده نمود که با زدن کلیک بر روی forward می توان مختصات تبدیل یافته را مشاهده نمود.

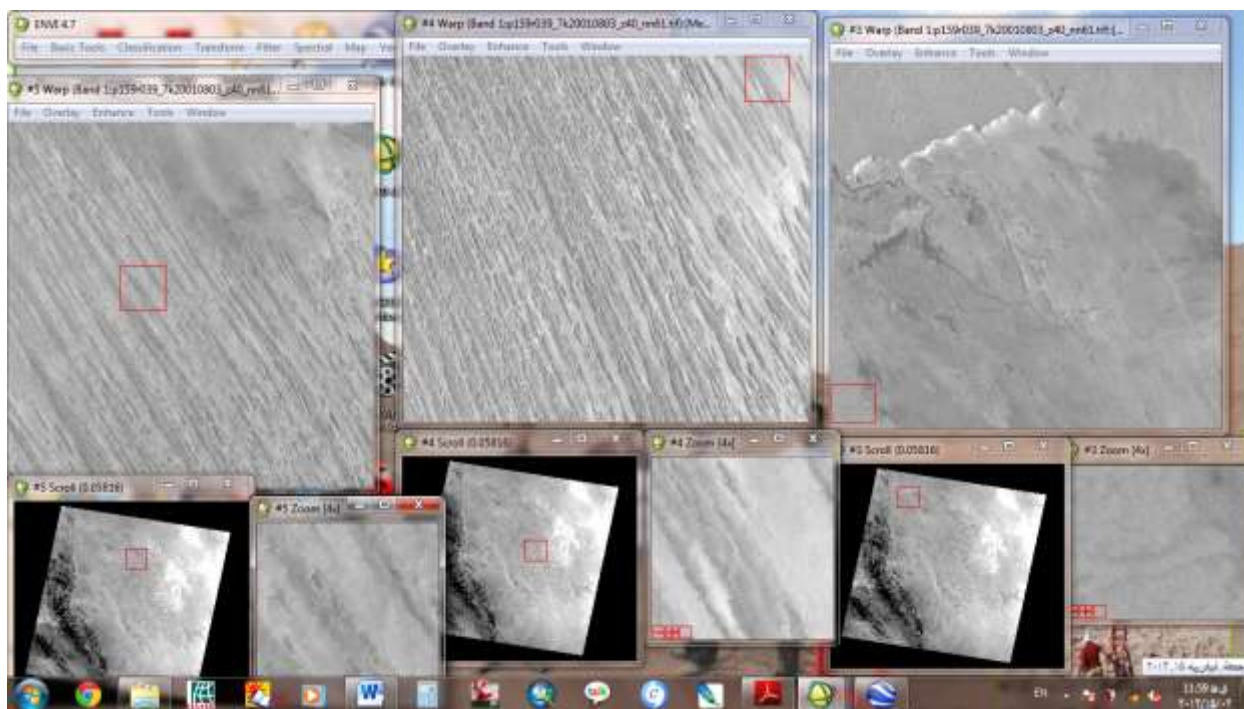
### مرتب کردن صفحات (scroll,image,zoom):

در پروژه هایی که باید تعداد تصاویر زیادی باز شود و و نتوان صفحات (scroll, image, zoom) مربوط به یک تصویر را پیدا نمود می توان با راست کلیک کردن بر روی یکی از صفحات (scroll, image, zoom) و و کلید کردن بر روی گزینه find display می توان صفحه مورد نظر را پیدا نمود.

مطابق شکل ۱، صفحات مربوط به یک تصویر جابجایی شده است و در کنار همدیگر نمی باشد اما با انجام روند بالا به شکل شماره ۲ خواهیم رسید



شکل ۱: قبل از استفاده از find display

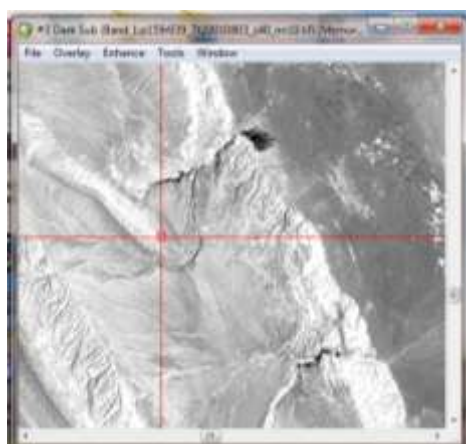


شکل ۲: بعد از استفاده از find display

### نظارت بر روی صفحه image:

بر روی صفحه image راست کلیک شود و گزینه toggle انتخاب گردد با انتخاب هر کدام از زیربخش های آن، اسکرول کل منطقه، علامت خطوط متقاطع صفحه زوم نمایش داده می شود





تصاویر ماهواره ای شامل باندهای مختلفی می باشند. هر باند از طول موج خاصی تشکیل شده است. برای مثال باند آبی، سبز، قرمز، نزدیک ماورای بنفش، ماورای بنفش و باند گرمایی. سنجنده های ماهواره ای مثل لندست TM، دارای ۷ باند هستند. که بیانگر تصاویر در طول موج های مختلف میباشد. با استفاده از تکنیک های پردازش تصویر، میتوان اطلاعات مورد نظر خود را استخراج نمود. این اطلاعات از کار بر روی باندهای مختلف به دست می آیند.

از جمله کار های بسیار مهمی که انجام میگردد:

- ۱- نسبت تصویر (Image ratio)
  - ۲- آنالیز اجزای اصلی: (Principal component analyses)
- می باشد.

### نسبت تصویر:

میتوان با تقسیم عدد رقومی DN یک تصویر از یک باند به DN باند دیگر تصویر جدیدی به دست آورد. این روش معمولا برای از بین بردن اثر نور و سایه در تصویر به کار میرود. در برخی تصاویر به دلیل زاویه خاصی که تابش خورشیدی دارد، قسمتی از تصویر سایه دار است و مانع از بررسی دقیق منطقه مورد نظر میگردد. همچنین با این کار میتوان برخی بررسی های زمین شناسی و پوشش گیاهی را انجام داد قدرت تفکیک بدین معناست که هر پیکسل در تصویر برابر مربعی به طول و عرض 30متر بر روی زمین است.

### آنالیز اجزای اصلی: (PCA)

روشی آماری است که برای کاهش داده های زائد و اضافه به کار میرود و اطلاعات چندین باند را به تعداد اجزای کمتری تبدیل میکند. با این کار شما نقشه های با اطلاعات کامل و خلاصه دارید. و تحلیل بر روی این تصاویر جدید، دقیقتر از تحلیل با تصاویر خام شما است. همچنین از وقت و هزینه کار بسیار میکاهد. معمولا تصویر اولی که توسط این روش به دست میاید ۸۰٪ اطلاعات را در خود جمع آوری نموده (دقیقترین تصویر) و تصاویر بعدی به ترتیب اطلاعات کمتری دارند.

از سری کتاب های الکترونیکی انتشارات ماهواره و موسسه آموزشی تحقیقاتی ورنال

[www.vernal.ir](http://www.vernal.ir)